



UNIVERSIDADE FEDERAL DO CEARÁ
CENTRO DE CIÊNCIAS
MESTRADO EM MATEMÁTICA

HALYSON IRENE BALTAZAR

SOBRE A APLICAÇÃO DE GAUSS PARA
HIPERSUPERFÍCIES COM CURVATURA DE
ORDEM SUPERIOR CONSTANTE EM ESFERAS

FORTALEZA-CE

2009

HALYSON IRENE BALTAZAR

**SOBRE A APLICAÇÃO DE GAUSS PARA
HIPERSUPERFÍCIES COM CURVATURA
DE ORDEM SUPERIOR CONSTANTE EM
ESFERAS**

Dissertação submetida à Coordenação do
Curso de Pós-Graduação em Matemática, da
Universidade Federal do Ceará, como requi-
sito parcial para obtenção do grau de Mestre
em Matemática.

Área de concentração: Geometria Diferencial

Orientador: Prof. Dr. Abdênago Alves de
Barros

FORTALEZA-CE

2009

B158s Baltazar, Halysen Irene

Sobre a Aplicação de Gauss para Hipersuperfícies com Curvatura de Ordem Superior Constante em Esferas / Halysen Irene Baltazar. 2009.

54 f.

Orientador: Prof. Dr. Abdênago Alves de Barros

Área de concentração: Geometria Diferencial

Dissertação (Mestrado) - Universidade Federal do Ceará, Departamento de Matemática, Fortaleza, 2009

1. Geometria Diferencial I. Barros, Abdênago Alves de (Orientador) II. Universidade Federal do Ceará - Curso de Mestrado em Matemática III. Título

CDD 516.36

A minha mãe Lúcia Maria, meu pai Luiz Vi-
tor e minha irmã Pollyana.

Agradecimentos

Primeiramente, agradeço a Deus por ter concedido força para vencer esse desafio.

Aos meus pais, Luiz Vitor Borges Baltazar e Lúcia Maria Irene Baltazar por estarem sempre ao meu lado, incentivando, passando valores e princípios que hoje levo em minha vida e acima de tudo por levantarem sempre minha auto estima, a minha irmã, Pollyana pela confiança e amizade fiel em todos os momentos.

Aos professores da Univeridade Federal do Piauí, pela minha formação e oportunidade que me proporcionaram em concorrer ao mestrado e acreditarem no meu sucesso. Agradeço em especial aos professores João Xavier, Jurandir e Cícero, os quais tiveram papel fundamental no inicio do curso de verão.

Com muita satisfação dedico meus sinceros agradecimentos ao professor Abdênago Barros pelas suas orientações.

Aos professores Gervasio Colares e Juscelino Silva por aceitarem o convite de participar da minha banca de defesa.

A meus grandes amigos de apartamento Manoel Vieira e Ernani Ribeiro, pelos momentos de conversas, descontrações e experiências adquiridas nesses 2 anos. Agradeço pelas amizades formadas no decorrer do mestrados: Kelton, Aurineide, Adam, Rondinelle, Wilson, Ednardo, João, Tadeu, Tiago, Edvan, Leon, Filipe, Deibson... dentre outros.

Meus colegas e amigos do mestrado e doutorado: Edno, Luís Antônio, Raimundo, Michel, Jobson, Flávio, Jonathan, Nazareno e Walber.

Ao CNPq pelo apoio financeiro.

“Não se preocupe com as suas dificuldades em matemática. Eu posso garantir a você que as minhas são maiores.”

Albert Einstein

Resumo

Nesse trabalho iremos considerar uma hipersuperfície conexa, completa e orientável da esfera unitária euclidiana \mathbb{S}^{n+1} com curvatura de ordem superior constante positiva. Provaremos sob certas condições geométricas, que caso a imagem da Aplicação de Gauss de M estiver contida em um hemisfério fechado, então M é uma hipersuperfície totalmente umbílica de \mathbb{S}^{n+1} .

Palavras-chave: Curvatura de ordem superior. Aplicação de Gauss. Totalmente umbílica.

Abstract

In this work we will consider connected, complete and orientable hypersurface of the unit euclidean sphere \mathbb{S}^{n+1} with constant positive high order curvature. We will prove that under certain geometric conditions, if the image of the Gauss mapping of M is contained in a closed hemisphere, then M is a totally umbilic hypersurface of \mathbb{S}^{n+1} .

Keywords: High order curvature. Gauss mapping. Totally umbilic.

Conteúdo

Introdução	10
1 Preliminares	12
1.1 Curvatura	12
1.2 Gradiente, Divergente e Laplaciano	13
2 Imersões Isométricas	17
2.1 A segunda forma fundamental	17
2.2 O r -ésimo Tensor de Newton	20
2.3 O operador L_r	23
3 Fórmula Integral	36
4 Caracterização de hipersuperfícies umbílicas	41
Bibliografia	54

Introdução

Considere M^n uma variedade riemanniana de dimensão n , compacta, orientada e seja $\psi : M^n \rightarrow \mathbb{S}^{n+1}$ uma imersão isométrica sobre a esfera $\mathbb{S}^{n+1} \subset \mathbb{R}^{n+2}$. Desde que M é orientável, podemos escolher um campo normal unitário global N . Denotaremos as conexões riemannianas ∇ e $\bar{\nabla}$ de M e \mathbb{S}^{n+1} , respectivamente, e que estão relacionadas por

$$\bar{\nabla}_X Y = \nabla_X Y + \langle A(X), Y \rangle N,$$

onde A é o operador relacionado com a segunda forma da imersão, definido por

$$\bar{\nabla}_X N = -A(X).$$

Sejam k_1, \dots, k_n os autovalores de A . Nós definimos a r -ésima curvatura média de uma imersão em um ponto p da seguinte forma:

$$H_r = \frac{1}{\binom{n}{r}} \sum_{1 \leq i_1 < \dots < i_r \leq n} k_{i_1} \dots k_{i_r} = \frac{1}{\binom{n}{r}} S_r,$$

onde S_r é a r -ésima função simétrica associada ao operador A . No sentido de unificar a notação, definimos $H_0 = 1$ e $H_r = 0$, para todo $r \geq n + 1$. Para $r = 1$, $H_1 = H$ é a curvatura média da imersão e no caso $r = n$, H_n é a curvatura de Gauss-Kronecker.

A aplicação de Gauss $\phi : M^n \rightarrow \mathbb{S}^{n+1}$ é definida por

$$\phi(p) = N(p) \in \mathbb{S}^{n+1}.$$

O conjunto $\phi(M)$ é chamado de imagem de Gauss de M .

Então de posse dessas considerações podemos enunciar o objetivo principal dessa dissertação que é estendermos para r -ésima curvatura média constante o seguinte teorema provado por K. Nomizu e B. Smyth [NS].

Teorema 0.1 (Nomizu-Smyth) *Seja M uma variedade compacta, conexa e orientável de dimensão $n \geq 2$ imersa na esfera \mathbb{S}^{n+1} com curvatura média constante. Se a imagem de Gauss de M estiver contida num hemisfério fechado de \mathbb{S}^{n+1} , então M é uma hiperesfera em \mathbb{S}^{n+1} .*

Os resultados desse trabalho foram obtidos por H. Alencar, H. Rosenberg e W. Santos [ARS] no qual os autores estenderam o resultado anterior para $2 \leq r \leq n-1$. Vamos tratar apenas o caso onde $H_{r+1} > 0$ conforme o seguinte teorema:

Teorema 0.2 *Seja $M^n \hookrightarrow \mathbb{S}^{n+1}$ uma hipersuperfície compacta e conexa de \mathbb{S}^{n+1} com $(r+1)$ -ésima curvatura média H_{r+1} constante positiva para algum $r = 0, \dots, n-2$. Suponha que a imagem de Gauss de M esteja contida num hemisfério fechado, $H_r \geq 0$ e a seguinte desigualdade vale:*

$$H_1 H_r \geq H_{r+1}.$$

Então M é totalmente umbílica.

No caso $r = 2$, parte da hipótese do teorema acima é trivialmente satisfeita, e obtemos o seguinte resultado.

Teorema 0.3 *Seja $M^n \hookrightarrow \mathbb{S}^{n+1}$ uma hipersuperfície compacta e orientável de \mathbb{S}^{n+1} com curvatura escalar constante $H_2 > 0$. Se a imagem da aplicação de Gauss de M estiver sobre um hemisfério fechado de \mathbb{S}^{n+1} , então M é totalmente umbílica.*

Capítulo 1

Preliminares

Nos capítulos 1 e 2 iremos estabelecer a notação a ser usada na dissertação e lembrar de alguns conceitos e fatos básicos, necessário ao desenvolvimento dos capítulos seguintes. Sendo assim a prova de alguns resultados não será feita, mas em todo o texto ficará clara a referência para obter tais justificativas.

Para este trabalho iremos considerar M^n uma variedade riemanniana de dimensão n e classe C^∞ , $D(M)$ o anel das funções reais de classe C^∞ definidas em M , ∇ e \langle, \rangle representará sua conexão e métrica riemanniana. Se $p \in M$ então T_pM denotará o espaço tangente a M em p e TM o fibrado tangente a M .

1.1 Curvatura

Definição 1.1 *A curvatura R em uma variedade riemanniana M^n é uma correspondência que associa a cada par $X, Y \in TM$ uma aplicação $R(X, Y) : TM \rightarrow TM$ dada por*

$$R(X, Y)Z = \nabla_Y \nabla_X Z - \nabla_X \nabla_Y Z + \nabla_{[X, Y]} Z, \quad \forall Z \in TM.$$

Proposição 1.1 *A curvatura satisfaz as seguintes propriedades, $\forall X, Y, Z, T \in TM$:*

- a) $\langle R(X, Y)Z, T \rangle + \langle R(Y, Z)X, T \rangle + \langle R(Z, X)Y, T \rangle = 0$;
- b) $\langle R(X, Y)Z, T \rangle = -\langle R(Y, X)Z, T \rangle$;
- c) $\langle R(X, Y)Z, T \rangle = -\langle R(X, Y)T, Z \rangle$;
- d) $\langle R(X, Y)Z, T \rangle = \langle R(Z, T)X, Y \rangle$.

Definição 1.2 *Seja $\sigma \subset T_p M$ um subespaço bidimensional do espaço tangente $T_p M$ e sejam $x, y \in \sigma$ dois vetores linearmente independentes. Então*

$$K(x, y) = \frac{\langle R(x, y)x, y \rangle}{|x \wedge y|^2},$$

onde $|x \wedge y|^2 = \langle x, x \rangle \langle y, y \rangle - \langle x, y \rangle^2$. K é denominado a curvatura seccional de M em p segundo σ .

Consideremos agora $x \in T_p M$ um vetor unitário e uma base ortonormal $\{z_1, \dots, z_{n-1}, z_n = x\}$ de $T_p M$.

Definição 1.3 *A curvatura de Ricci de M na direção de x em p é definida por*

$$Ric(x) = \frac{1}{n-1} \sum_{i=1}^{n-1} \langle R(x, z_i)x, z_i \rangle.$$

Definição 1.4 *A curvatura escalar de M em p é definida como*

$$R(p) = \frac{1}{n} \sum_{j=1}^n Ric_p(z_j).$$

1.2 Gradiente, Divergente e Laplaciano

Definição 1.5 *Seja $f \in D(M)$. O gradiente de f é o campo de vetores em M , definido pela seguinte condição:*

$$\langle grad(f), X \rangle = X(f), \quad \forall X \in TM.$$

Decorre da definição que se $f, g \in D(M)$ então:

1. $grad(f + g) = grad(f) + grad(g)$;
2. $grad(fg) = ggrad(f) + fgrad(g)$.

Definição 1.6 *Seja $X \in TM$. A divergência de X é a função $div X : M \rightarrow \mathbb{R}$, definida por*

$$div X(p) = tr[Y(p) \mapsto (\nabla_Y X)(p)],$$

onde tr significa o traço da aplicação.

As propriedades abaixo decorrem diretamente da definição.

1. $\operatorname{div}(X + Y) = \operatorname{div}X + \operatorname{div}Y$;
2. $\operatorname{div}(fX) = f\operatorname{div}X + \langle \operatorname{grad}(f), X \rangle$,

para quaisquer $X, Y \in TM$ e qualquer $f \in D(M)$.

Teorema 1.1 *Seja M uma variedade riemanniana compacta com bordo e $X \in C^1(M)$. Então*

$$\int_M \operatorname{div}X dM = \int_{\partial M} \langle X, \nu \rangle dS,$$

onde ν é o campo unitário normal a ∂M apontando para fora de M .

Definição 1.7 *Seja $f \in D(M)$. O Laplaciano de f é o operador $\Delta : D(M) \rightarrow D(M)$ definido por*

$$\Delta f = \operatorname{div}(\operatorname{grad}(f)).$$

Usando as propriedades do gradiente e divergente, temos :

1. $\Delta(f + g) = \Delta f + \Delta g$;
2. $\Delta(fg) = f\Delta g + g\Delta f + 2\langle \operatorname{grad}(f), \operatorname{grad}(g) \rangle$,

para quaisquer $f, g \in D(M)$.

Observação 1.1 (Referencial móvel) *Seja M^n uma variedade riemanniana de dimensão n , e $p \in M$. Então existe uma vizinhança $U \subset M$ de p e n campos de vetores linearmente independentes $E_1, \dots, E_n \in TM$ tais que, $\langle E_i, E_j \rangle = \delta_{ij} \forall ij \in 1, \dots, n$.*

Proposição 1.2 *Se $\{E_1, \dots, E_n\}$ é um referencial ortonormal local em M , então*

$$\operatorname{grad}(f) = \sum_{i=1}^n E_i(f)E_i.$$

Demonstração: Escrevendo

$$\text{grad}(f) = \sum_{i=1}^n a_i E_i,$$

temos que

$$E_j(f) = \langle \text{grad}(f), E_j \rangle = \left\langle \sum_{i=1}^n a_i E_i, E_j \right\rangle = a_j.$$

Logo,

$$\text{grad}(f) = \sum_{i=1}^n E_i(f) E_i. \quad (1.1)$$

Proposição 1.3 *Se $X = \sum_{i=1}^n X_i E_i$, onde $\{E_1, \dots, E_n\}$ é um referencial local em M , então*

$$\text{div} X = \sum_{i=1}^n (E_i(X_i) - \langle \nabla_{E_i} E_i, X \rangle).$$

Demonstração: Inicialmente temos que

$$\begin{aligned} \text{div} X &= \sum_{i=1}^n \langle \nabla_{E_i} X, E_i \rangle \\ &= \sum_{i=1}^n \langle \nabla_{E_i} \left(\sum_{j=1}^n X_j E_j \right), E_i \rangle \\ &= \sum_{i,j=1}^n \langle E_i(X_j) E_j, E_i \rangle + \langle X_j \nabla_{E_i} E_j, E_i \rangle. \end{aligned}$$

Como $\langle E_i, E_j \rangle = \delta_{ij}$, tem-se que

$$0 = E_i \langle E_i, E_j \rangle = \langle \nabla_{E_i} E_i, E_j \rangle + \langle E_i, \nabla_{E_i} E_j \rangle, \text{ ou seja, } \langle \nabla_{E_i} E_j, E_i \rangle = -\langle \nabla_{E_i} E_i, E_j \rangle.$$

Daí,

$$\begin{aligned} \text{div} X &= \sum_{i=1}^n E_i(X_i) - \sum_{i,j=1}^n X_j \langle \nabla_{E_i} E_i, E_j \rangle \\ &= \sum_{i=1}^n E_i(X_i) - \sum_{i=1}^n \langle \nabla_{E_i} E_i, X \rangle \\ &= \sum_{i=1}^n (E_i(X_i) - \langle \nabla_{E_i} E_i, X \rangle). \end{aligned}$$

Definição 1.8 *Seja $f \in D(M)$. Definimos hessiano de f em $p \in M$ como o operador linear $Hessf : T_pM \rightarrow T_pM$, dado por*

$$(Hessf)Y = \nabla_Y \text{grad}(f), \quad \forall Y \in TM.$$

Podemos considerar $Hessf$ como um tensor tal que para cada par de campos $X, Y \in TM$, temos:

$$(Hessf)(X, Y) = \langle (Hessf)(X), Y \rangle.$$

Capítulo 2

Imersões Isométricas

2.1 A segunda forma fundamental

Seja $(\overline{M}^{n+m}, \langle \cdot, \cdot \rangle, \overline{\nabla}, \overline{R})$ uma variedade riemanniana com métrica $\langle \cdot, \cdot \rangle$, conexão riemanniana $\overline{\nabla}$ e operador curvatura \overline{R} . Seja M^n uma variedade diferenciável n -dimensional e $x : M \rightarrow \overline{M}$ uma imersão, ou seja, dado $p \in M$ temos que a derivada $dx_p : T_p M \rightarrow T_{x(p)} \overline{M}$ é injetora. Nestas condições, podemos munir M de uma métrica riemanniana através da definição

$$\langle u, v \rangle_p = \langle dx_p(u), dx_p(v) \rangle_{x(p)}, \quad p \in M, \quad u, v \in T_p M.$$

Dizemos então que M tem a métrica induzida pela variedade riemanniana \overline{M} , e portanto $x(M)$ é chamada uma subvariedade riemanniana imersa de \overline{M} . A aplicação x é dita então uma imersão isométrica.

Dado $p \in M$, existe um aberto $U \subset M$ contendo p tal que $x(U) \subset \overline{M}$ é uma subvariedade mergulhada de \overline{M} . É possível mostrar que existe um difeomorfismo entre abertos, digamos $\Lambda : \overline{U} \subset \overline{M} \rightarrow V \subset \mathbb{R}^{n+m}$, tal que $x(p) \in \overline{U}$ e tal que Λ aplica difeomorficamente $x(U) \cap \overline{U}$ em um aberto do subespaço $\mathbb{R}^n \times \{0\} \subset \mathbb{R}^{n+m}$, com $0 \in \mathbb{R}^m$.

Identificamos então U com $x(U)$ e cada vetor $v \in T_q M$, onde $q \in U$, com o vetor $dx_q(v) \in T_q \overline{M}$. Além disso, usando o difeomorfismo Λ podemos estender localmente campos de vetores X, Y de M definidos em $x(U) \cap \overline{U}$, a campos de vetores $\overline{X}, \overline{Y}$ definidos em \overline{U} . Assim, podemos considerar o espaço tangente a M em p como um subespaço do espaço tangente a \overline{M} em p e escrevemos

$$T_p \overline{M} = T_p M \oplus T_p^\perp M,$$

onde $T_p^\perp M$ é o complemento ortogonal de $T_p M$ em $T_p \overline{M}$. Desta decomposição obtemos um fibrado vetorial, $T^\perp M = \bigcup_{p \in M} T_p^\perp M$, chamado o *fibrado normal* a M .

Dessa forma, podemos escrever $v \in T_p \overline{M}$ da seguinte maneira:

$$v = v^\top + v^\perp, \quad \text{onde } v^\top \in T_p M, \quad v^\perp \in T_p^\perp M.$$

Se X e Y são campos locais de vetores em M e \overline{X} e \overline{Y} são extensões locais a \overline{M} , definimos

$$\nabla_X Y = (\overline{\nabla_{\overline{X}} \overline{Y}})^\top.$$

É possível provar que ∇ é a conexão riemanniana relativa à métrica induzida de M por x . Dessa forma, obtemos a *Fórmula de Gauss*:

$$\overline{\nabla}_X Y = \nabla_X Y + h(X, Y),$$

onde a aplicação $h : TM \times TM \rightarrow T^\perp M$ é denominada a *segunda forma fundamental* de x . Pelas propriedades das conexões de Levi-Civita ∇ e $\overline{\nabla}$, temos que h é bilinear e simétrica.

Lema 2.1 *Dado $\eta \in T_p^\perp M$, existe uma aplicação auto-adjunta $A_\eta : T_p M \rightarrow T_p M$, chamada aplicação de Weingarten na direção η , tal que*

$$\langle A_\eta X, Y \rangle = \langle h(X, Y), \eta \rangle$$

para todos $X, Y \in T_p M$.

Demonstração: Defina $A_\eta(X) = -(\overline{\nabla}_X \eta)^\top$. Denotando também por X e Y extensões locais em M de $X, Y \in T_p M$, segue de $\langle Y, \eta \rangle = 0$, que

$$0 = X \langle Y, \eta \rangle = \langle \overline{\nabla}_X Y, \eta \rangle + \langle Y, \overline{\nabla}_X \eta \rangle = \langle h(X, Y), \eta \rangle - \langle Y, A_\eta X \rangle.$$

Logo, $\langle A_\eta X, Y \rangle = \langle h(X, Y), \eta \rangle$. A_η é auto-adjunta devido às simetrias de h e da métrica.

A partir da definição de A_η , obtemos a Fórmula de Weingarten

$$\overline{\nabla}_X \eta = -A_\eta X + \nabla_X^\perp \eta,$$

onde $\nabla_X^\perp \eta = (\overline{\nabla}_X \eta)^\perp$.

Sejam R e \bar{R} os tensores curvatura de M e \bar{M} , respectivamente, definidos por

$$\begin{aligned} R(X, Y)Z &= \nabla_Y \nabla_X Z - \nabla_X \nabla_Y Z + \nabla_{[X, Y]} Z, \\ \bar{R}(X, Y)Z &= \bar{\nabla}_Y \bar{\nabla}_X Z - \bar{\nabla}_X \bar{\nabla}_Y Z + \bar{\nabla}_{[X, Y]} Z. \end{aligned}$$

Analogamente, temos o tensor curvatura do fibrado normal $T^\perp M$ de M definido por

$$R^\perp(X, Y)\xi = \nabla_Y^\perp \nabla_X^\perp \xi - \nabla_X^\perp \nabla_Y^\perp \xi + \nabla_{[X, Y]}^\perp \xi,$$

com $X, Y \in TM$ e $\xi \in T^\perp M$.

Agora, usando as fórmulas de Gauss e de Weingarten, podemos obter as equações básicas para uma imersão isométrica, que são *as equações de Gauss, Codazzi e Ricci* dadas, respectivamente, por

$$\langle \bar{R}(X, Y)Z, T \rangle = \langle R(X, Y)Z, T \rangle - \langle h(Y, T), h(X, Z) \rangle + \langle h(X, T), h(Y, Z) \rangle,$$

$$\langle \bar{R}(X, Y)Z, \eta \rangle = (\bar{\nabla}_Y h)(X, Z, \eta) - (\bar{\nabla}_X h)(Y, Z, \eta),$$

$$\langle \bar{R}(X, Y)\xi, \eta \rangle = \langle R^\perp(X, Y)\xi, \eta \rangle + \langle [A_\xi, A_\eta]X, Y \rangle,$$

onde $X, Y, Z, T \in TM$, $\xi, \eta \in T^\perp M$ e $[A_\xi, A_\eta] = A_\xi A_\eta - A_\eta A_\xi$. A prova deste fato pode ser encontrada em ([dCM]).

Para uma imersão isométrica $x : M^m \rightarrow N^{n+m}(c)$, o tensor curvatura \bar{R} de N é dado por $\bar{R}(X, Y) = c(X \wedge Y)$, onde

$$(X \wedge Y)Z = \langle Y, Z \rangle X - \langle X, Z \rangle Y,$$

para $X, Y, Z \in TN$. Nesse caso, para $X, Y, Z, W \in TM$ e $\xi, \eta \in T^\perp M$, as equações de Gauss, Codazzi e Ricci são respectivamente

$$\langle R(X, Y)Z, W \rangle = c(\langle (X \wedge Y)Z, W \rangle) + \langle h(X, Z), h(Y, W) \rangle - \langle h(X, W), h(Y, Z) \rangle$$

$$(\nabla_Y A_\xi)(X) = (\nabla_X A_\xi)(Y)$$

$$\langle R^\perp(X, Y)\xi, \eta \rangle = \langle [A_\eta, A_\xi]X, Y \rangle.$$

2.2 O r -ésimo Tensor de Newton

Nessa secção iremos definir o r -ésimo polinômio simétrico elementar do operador linear A , associado à segunda forma fundamental.

Definição 2.1 *Seja $x : M^n \rightarrow \overline{M}^{n+1}$ uma imersão isométrica entre duas variedades riemannianas e seja A o operador linear associado à sua segunda forma fundamental. O r -ésimo polinômio simétrico associado a A , $S_r(A) : \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}$ é definido como*

$$S_r(A) = \begin{cases} 1, & \text{se } r=0 \\ \sum_{1 \leq i_1 < \dots < i_n \leq n} k_{i_1} \dots k_{i_n}, & \text{se } r \leq n \\ 0, & \text{se } r > n, \end{cases}$$

onde k_1, \dots, k_n são os auto-valores do operador auto-adjunto A .

Definição 2.2 *Nas condições da definição anterior definimos $w_r(A) : \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}$ por*

$$w_r(A)(k_1, \dots, k_n) = \sum_{i=1}^n (k_i)^r$$

como a r -ésima soma de potência dos auto-valores de A .

Agora introduziremos o r -ésimo Tensor de Newton $P_r(A) : T_p M \rightarrow T_p M$, para cada $r \in \{0, 1, \dots, n-1\}$, como sendo:

$$\begin{aligned} P_0(A) &= I \\ P_1(A) &= S_1 I - A \\ &\vdots \\ P_r(A) &= S_r I - A P_{r-1}(A), \end{aligned}$$

onde I é a identidade. Mais geralmente,

$$P_r(A) := \begin{cases} I, & \text{se } r = 0 \\ \sum_{j=0}^r (-1)^j S_{r-j}(A) A^j, & \text{se } r \in \{1, 2, \dots, n-1\} \\ 0, & \text{se } r \geq n, \end{cases}$$

onde 0 denota a transformação linear identicamente nula.

Observação 2.1 *Por simplicidade, de agora em diante, escreveremos apenas P_r e S_r para denotarmos, respectivamente, o r -ésimo tensor de Newton e o r -ésimo polinômio simétrico elementar associado à segunda forma fundamental de uma imersão $x : M^n \rightarrow \overline{M}^{n+1}$.*

Proposição 2.1 *Seja $x : M^n \rightarrow \overline{M}^{n+1}$ uma imersão isométrica entre duas variedades riemannianas e seja A o operador linear associado à sua segunda forma fundamental. O r -ésimo tensor de Newton associado a A satisfaz:*

- (1) $tr(P_r) = (n - r)S_r$;
- (2) $tr(AP_r) = (r + 1)S_{r+1}$;
- (3) $tr(A^2P_r) = S_1S_{r+1} - (r + 2)S_{r+2}$.

Demonstração: Mostremos inicialmente que $P_r(E_i) = S_r(A_i)E_i$, onde $\{E_i\}_{i=1}^n$ é uma base que diagonaliza A e $S_r(A_i)$ é o r -ésimo polinômio simétrico associado a A_i , isto é,

$$S_r(A_i) := \begin{cases} 1, & \text{se } r = 0 \\ S_r(k_1, \dots, \widehat{k}_i, \dots, k_n), & \text{se } r \in \{1, 2, \dots, n - 1\} \\ 0, & \text{se } r \geq n, \end{cases}$$

onde \widehat{k}_i indica que a função k_i foi omitida.

A prova é feita por indução sobre r . Para $r = 1$, temos: $P_1 = S_1I - A$. Portanto,

$$\begin{aligned} P_1(E_i) &= S_1E_i - AE_i \\ &= (S_1 - k_i)E_i \\ &= S_1(A_i)E_i. \end{aligned}$$

Suponhamos verdadeiro para $r - 1$. Então

$$\begin{aligned} P_r(E_i) &= S_rE_i - AP_{r-1}(E_i) \\ &= S_rE_i - A(S_{r-1}(A_i)E_i) \\ &= (S_r - S_{r-1}(A_i)k_i)E_i \\ &= S_r(A_i)E_i. \end{aligned}$$

Assim pela definição de traço de P_r e pelo que vimos acima, teremos

$$\begin{aligned}
tr(P_r) &= \sum_{i=1}^n \langle P_r(E_i), E_i \rangle \\
&= \sum_{i=1}^n \langle S_r(A_i)E_i, E_i \rangle \\
&= \sum_{i=1}^n S_r(A_i) \\
&= (n-r) \sum_{1 \leq i_1 < \dots < i_r \leq n} k_{i_1} \dots k_{i_r} \\
&= (n-r)S_r,
\end{aligned}$$

o que prova o item (1).

Para o item (2) devemos observar a seguinte igualdade,

$$AP_r = S_{r+1}I - P_{r+1}. \quad (2.1)$$

Daí,

$$\begin{aligned}
tr(AP_r) &= tr(S_{r+1}I) - tr(P_{r+1}) \\
&= nS_{r+1} - (n-r-1)S_{r+1} \\
&= (r+1)S_{r+1}.
\end{aligned}$$

Aplicando A a ambos os membros de (2.1), obtemos

$$A^2P_r = S_{r+1}A - AP_{r+1}.$$

Então

$$\begin{aligned}
tr(A^2P_r) &= tr[S_{r+1}A - AP_{r+1}] \\
&= S_{r+1}tr(A) - tr(AP_{r+1}) \\
&= S_1S_{r+1} - (r+2)S_{r+2}.
\end{aligned}$$

2.3 O operador L_r

O operador L_r definido em função do Tensor de Newton P_r aparece, naturalmente, no estudo da estabilidade de hipersuperfícies com S_{r+1} constante. Tal operador é elíptico, se P_r for positivo definido. Passemos então ao conceito de L_r .

Definição 2.3 *Dada uma função diferenciável $f : M^n \rightarrow \mathbb{R}$ e $r \in \mathbb{N}$, com $0 \leq r \leq n - 1$, definimos o operador diferencial de segunda ordem L_r em M^n por:*

$$L_r(f)(p) = \text{tr}[(P_r \text{Hess} f)(p)].$$

Observe que para $r = 0$, L_0 é o Laplaciano, o qual é sempre um operador elíptico. Se \overline{M}^{n+1} tem curvatura seccional constante usando as equações de Codazzi mostraremos que L_r pode ser escrito na forma divergente, mais precisamente

$$L_r(f) = \text{div}_M(P_r \text{grad}(f)).$$

Considere, agora, um referencial ortonormal $\{E_1, \dots, E_n\}$ que diagonaliza o operador linear A associado à segunda forma fundamental da imersão $x : M^n \rightarrow \overline{M}^{n+1}$, num ponto $p \in M$. De posse dessas considerações, provaremos o seguinte resultado:

Teorema 2.1 *Sejam $x : M^n \rightarrow \overline{M}^{n+1}$ uma imersão isométrica entre as variedades riemannianas M^n e \overline{M}^{n+1} e ξ um campo normal a M . Então para cada $r \in \{1, 2, \dots, n - 1\}$ e qualquer campo $Y \in TM$, vale a seguinte fórmula*

$$\text{tr}[X \mapsto (\nabla_X P_r)Y] = \sum_{i=1}^n \sum_{j=1}^r (-1)^{j-1} k_i^{j-1} \langle \overline{R}(E_i, P_{r-j}Y)\xi, E_i \rangle,$$

onde \overline{R} é o tensor curvatura de \overline{M} .

Demonstração: Inicialmente provemos a seguinte igualdade:

$$\begin{aligned}
\langle (\nabla_{E_i} P_r)Y, E_i \rangle &= E_i(S_r)Y_i - P_{r-1}Y(k_i) + \langle \bar{R}(E_i, P_{r-1}Y)\xi, E_i \rangle - k_i \langle (\nabla_{E_i} P_{r-1})Y, E_i \rangle \\
&= \sum_{j=1}^r [E_i(S_{r-j+1})k_i^{j-1}(-1)^{j-1}Y_i] + \sum_{j=1}^r (-1)^j P_{r-j}Y \left(\frac{1}{j} k_i^j \right) + \\
&\quad + \sum_{j=1}^r (-1)^{j-1} k_i^{j-1} \langle \bar{R}(E_i, P_{r-j}Y)\xi, E_i \rangle,
\end{aligned}$$

onde $Y_i = \langle Y, E_i \rangle$.

Faremos a prova por indução sobre r . Para $r = 1$, temos

$$(\nabla_{E_i} P_1)Y = (\nabla_{E_i}(S_1 I - A))Y = (\nabla_{E_i} S_1 I)Y - (\nabla_{E_i} A)Y. \quad (2.2)$$

Usando propriedades de derivação covariante de tensores e da conexão riemanniana ∇ de M , temos

$$\begin{aligned}
(\nabla_{E_i} S_1 I)Y &= \nabla_{E_i}(S_1 I(Y)) - S_1 I(\nabla_{E_i} Y) \\
&= \nabla_{E_i}(S_1 Y) - S_1 \nabla_{E_i} Y \\
&= E_i(S_1)Y + S_1 \nabla_{E_i} Y - S_1 \nabla_{E_i} Y \\
&= E_i(S_1)Y.
\end{aligned}$$

Então (2.2) equivale a

$$(\nabla_{E_i} P_1)Y = E_i(S_1)Y - (\nabla_{E_i} A)Y.$$

Logo,

$$\langle (\nabla_{E_i} P_1)Y, E_i \rangle = E_i(S_1)\langle Y, E_i \rangle - \langle (\nabla_{E_i} A)Y, E_i \rangle. \quad (2.3)$$

Pela equação de Codazzi, temos que

$$\langle \bar{R}(E_i, Y)\xi, E_i \rangle = \langle (\nabla_Y A)E_i, E_i \rangle - \langle (\nabla_{E_i} A)Y, E_i \rangle. \quad (2.4)$$

Portanto (2.3) se torna

$$\langle (\nabla_{E_i} P_1)Y, E_i \rangle = E_i(S_1)\langle Y, E_i \rangle + \langle \bar{R}(E_i, Y)\xi, E_i \rangle - \langle (\nabla_Y A)E_i, E_i \rangle. \quad (2.5)$$

Observe que,

$$(\nabla_Y A)E_i = \nabla_Y A(E_i) - A(\nabla_Y E_i).$$

Como $A(E_i) = k_i E_i$ e A é auto-adjunto temos

$$\begin{aligned}
\langle (\nabla_Y A)E_i, E_i \rangle &= \langle \nabla_Y A(E_i), E_i \rangle - \langle A(\nabla_Y E_i), E_i \rangle \\
&= \langle \nabla_Y (k_i E_i), E_i \rangle - \langle \nabla_Y E_i, A(E_i) \rangle \\
&= \langle Y(k_i)E_i + k_i \nabla_Y E_i, E_i \rangle - k_i \langle \nabla_Y E_i, E_i \rangle \\
&= Y(k_i) + k_i \langle \nabla_Y E_i, E_i \rangle - k_i \langle \nabla_Y E_i, E_i \rangle \\
&= Y(k_i).
\end{aligned}$$

Portanto (2.5) equivale a

$$\langle (\nabla_{E_i} P_1)Y, E_i \rangle = E_i(S_1)Y_i + \langle \bar{R}(E_i, Y)\xi, E_i \rangle - Y(k_i). \quad (2.6)$$

Suponhamos que a igualdade (2.6) seja verdadeira para $r - 1$. Como $P_r = S_r I - AP_{r-1}$, segue que

$$(\nabla_{E_i} P_r)Y = (\nabla_{E_i} S_r I)Y - (\nabla_{E_i} AP_{r-1})Y. \quad (2.7)$$

Temos

$$\begin{aligned}
(\nabla_{E_i} S_r I)Y &= \nabla_{E_i}(S_r I(Y)) - S_r I(\nabla_{E_i} Y) \\
&= \nabla_{E_i}(S_r Y) - S_r \nabla_{E_i} Y \\
&= E_i(S_r)Y + S_r \nabla_{E_i} Y - S_r \nabla_{E_i} Y \\
&= E_i(S_r)Y.
\end{aligned}$$

Assim de (2.7) concluímos que

$$\begin{aligned}
\langle (\nabla_{E_i} P_r)Y, E_i \rangle &= \langle (\nabla_{E_i} S_r I)Y, E_i \rangle - \langle (\nabla_{E_i} AP_{r-1})Y, E_i \rangle \\
&= \langle E_i(S_r)Y, E_i \rangle - \langle (\nabla_{E_i} AP_{r-1})Y, E_i \rangle \\
&= E_i(S_r)\langle Y, E_i \rangle - \langle (\nabla_{E_i} AP_{r-1})Y, E_i \rangle.
\end{aligned}$$

Observe que

$$(\nabla_{E_i} AP_{r-1})Y = \nabla_{E_i} AP_{r-1}Y - AP_{r-1}(\nabla_{E_i} Y) \quad (2.8)$$

$$(\nabla_{E_i} A)P_{r-1}Y = \nabla_{E_i} AP_{r-1}Y - A(\nabla_{E_i} P_{r-1}Y). \quad (2.9)$$

De (2.8) e (2.9), obtemos

$$(\nabla_{E_i} AP_{r-1})Y = A(\nabla_{E_i} P_{r-1}Y) - AP_{r-1}(\nabla_{E_i} Y) + (\nabla_{E_i} A)P_{r-1}Y.$$

Logo,

$$\begin{aligned}
\langle (\nabla_{E_i} A P_{r-1}) Y, E_i \rangle &= \langle A(\nabla_{E_i} P_{r-1} Y), E_i \rangle - \langle A P_{r-1}(\nabla_{E_i} Y), E_i \rangle + \langle (\nabla_{E_i} A) P_{r-1} Y, E_i \rangle \\
&= \langle \nabla_{E_i} P_{r-1} Y, A(E_i) \rangle - \langle P_{r-1}(\nabla_{E_i} Y), A(E_i) \rangle + \langle (\nabla_{E_i} A) P_{r-1} Y, E_i \rangle \\
&= k_i \langle \nabla_{E_i} P_{r-1} Y, E_i \rangle - k_i \langle P_{r-1}(\nabla_{E_i} Y), E_i \rangle + \langle (\nabla_{E_i} A) P_{r-1} Y, E_i \rangle.
\end{aligned}$$

Como $(\nabla_{E_i} P_{r-1}) Y = \nabla_{E_i} P_{r-1} Y - P_{r-1}(\nabla_{E_i} Y)$, obtemos

$$\langle (\nabla_{E_i} A P_{r-1}) Y, E_i \rangle = k_i \langle (\nabla_{E_i} P_{r-1}) Y, E_i \rangle + \langle (\nabla_{E_i} A) P_{r-1} Y, E_i \rangle.$$

Portanto,

$$\langle (\nabla_{E_i} P_r) Y, E_i \rangle = E_i(S_r) \langle Y, E_i \rangle - k_i \langle (\nabla_{E_i} P_{r-1}) Y, E_i \rangle - \langle (\nabla_{E_i} A) P_{r-1} Y, E_i \rangle.$$

Usando Novamente a equação de Codazzi, obtemos que

$$\begin{aligned}
\langle (\nabla_{E_i} P_r) Y, E_i \rangle &= E_i(S_r) \langle Y, E_i \rangle - k_i \langle (\nabla_{E_i} P_{r-1}) Y, E_i \rangle + \langle \bar{R}(E_i, P_{r-1} Y) \xi, E_i \rangle \\
&\quad - \langle (\nabla_{P_{r-1} Y} A) E_i, E_i \rangle. \tag{2.10}
\end{aligned}$$

Observando que

$$\begin{aligned}
(\nabla_{P_{r-1} Y} A) E_i &= \nabla_{P_{r-1} Y} A(E_i) - A(\nabla_{P_{r-1} Y} E_i) \\
&= \nabla_{P_{r-1} Y} (k_i E_i) - A(\nabla_{P_{r-1} Y} E_i) \\
&= P_{r-1} Y(k_i) E_i + k_i \nabla_{P_{r-1} Y} E_i - A(\nabla_{P_{r-1} Y} E_i).
\end{aligned}$$

Usando o fato de A ser auto-adjunto, obtemos

$$\langle (\nabla_{P_{r-1} Y} A) E_i, E_i \rangle = P_{r-1} Y(k_i).$$

Portanto (2.10) se torna

$$\langle (\nabla_{E_i} P_r) Y, E_i \rangle = E_i(S_r) Y_i + \langle \bar{R}(E_i, P_{r-1} Y) \xi, E_i \rangle - P_{r-1} Y(k_i) - k_i \langle (\nabla_{E_i} P_{r-1}) Y, E_i \rangle,$$

onde $Y_i = \langle Y, E_i \rangle$.

Estamos supondo verdadeiro que

$$\begin{aligned}
\langle (\nabla_{E_i} P_{r-1}) Y, E_i \rangle &= \sum_{j=1}^{r-1} [E_i(S_{r-1-j+1}) k_i^{j-1} (-1)^{j-1} Y_i] + \sum_{j=1}^{r-1} (-1)^j P_{r-1-j} Y \left(\frac{1}{j} k_i^j \right) + \\
&\quad + \sum_{j=1}^{r-1} (-1)^{j-1} k_i^{j-1} \langle \bar{R}(E_i, P_{r-1-j} Y) \xi, E_i \rangle.
\end{aligned}$$

Assim,

$$\begin{aligned}
\langle (\nabla_{E_i} P_r) Y, E_i \rangle &= E_i(S_r) Y_i - P_{r-1} Y(k_i) + \langle \bar{R}(E_i, P_{r-1} Y) \xi, E_i \rangle \\
&\quad - k_i \sum_{j=1}^{r-1} [E_i(S_{r-1-j+1}) k_i^{j-1} (-1)^{j-1} Y_i] \\
&\quad - k_i \sum_{j=1}^{r-1} \left[(-1)^j P_{r-1-j} Y \left(\frac{1}{j} k_i^j \right) \right] \\
&\quad - k_i \sum_{j=1}^{r-1} [(-1)^{j-1} k_i^{j-1} \langle \bar{R}(E_i, P_{r-1-j} Y) \xi, E_i \rangle]. \quad (2.11)
\end{aligned}$$

Portanto (2.11) se escreve como

$$\begin{aligned}
\langle (\nabla_{E_i} P_r) Y, E_i \rangle &= \sum_{j=1}^r [E_i(S_{r-j+1}) k_i^{j-1} (-1)^{j-1} Y_i] + \sum_{j=1}^r (-1)^j P_{r-j} Y \left(\frac{1}{j} k_i^j \right) + \\
&\quad + \sum_{j=1}^r (-1)^{j-1} k_i^{j-1} \langle \bar{R}(E_i, P_{r-j} Y) \xi, E_i \rangle. \quad (2.12)
\end{aligned}$$

Então

$$tr[X \mapsto (\nabla_X P_r) Y] = \sum_{i=1}^n \langle (\nabla_{E_i} P_r) Y, E_i \rangle. \quad (2.13)$$

Substituindo (2.12) e (2.13), obtemos

$$\begin{aligned}
tr[X \mapsto (\nabla_X P_r) Y] &= \sum_{i=1}^n \sum_{j=1}^r E_i(S_{r-j+1}) k_i^{j-1} (-1)^{j-1} Y_i + \\
&\quad + \sum_{i=1}^n \sum_{j=1}^r (-1)^j P_{r-j} Y \left(\frac{1}{j} k_i^j \right) + \\
&\quad + \sum_{i=1}^n \sum_{j=1}^r (-1)^{j-1} k_i^{j-1} \langle \bar{R}(E_i, P_{r-j} Y) \xi, E_i \rangle. \quad (2.14)
\end{aligned}$$

Observe que

$$\begin{aligned}
(1) \quad \sum_{i=1}^n \sum_{j=1}^r E_i(S_{r-j+1}) k_i^{j-1} (-1)^{j-1} Y_i &= \sum_{j=1}^r \sum_{i=1}^n E_i(S_{r-j+1}) k_i^{j-1} (-1)^{j-1} Y_i \\
&= \sum_{j=1}^r (-1)^{j-1} \sum_{i=1}^n E_i(S_{r-j+1}) k_i^{j-1} Y_i.
\end{aligned}$$

Como $\{E_1, \dots, E_n\}$ é um referencial ortonormal, temos que

$$grad(S_{r+1-j}) = \sum_{k=1}^n E_k(S_{r+1-j}) E_k.$$

Assim,

$$\begin{aligned}\langle \text{grad}(S_{r+1-j}), E_i \rangle &= \sum_{k=1}^n E_k(S_{r+1-j}) \langle E_k, E_i \rangle \\ &= E_i(S_{r+1-j}).\end{aligned}$$

Como $Y = \sum_{l=1}^n Y_l E_l$, temos que a expressão (1) equivale a

$$\sum_{i=1}^n \sum_{j=1}^r E_i(S_{r-j+1}) k_i^{j-1} (-1)^{j-1} Y_i = \sum_{j=1}^r (-1)^{j-1} \langle \text{grad}(S_{r+1-j}), A^{j-1} Y \rangle.$$

Aqui usamos o fato que $A^{j-1}(E_i) = k_i^{j-1} E_i$.

$$(2) \quad \sum_{i=1}^n \sum_{j=1}^r (-1)^j P_{r-j} Y \left(\frac{1}{j} k_i^j \right) = \sum_{j=1}^r (-1)^j \sum_{i=1}^n P_{r-j} Y \left(\frac{1}{j} k_i^j \right).$$

Observe que

$$\begin{aligned}\sum_{i=1}^n P_{r-j} Y \left(\frac{1}{j} k_i^j \right) &= \sum_{i=1}^n \frac{1}{j} (P_{r-j} Y) (k_i^j) \\ &= \sum_{i=1}^n \frac{1}{j} \langle P_{r-j} Y, \text{grad}(k_i^j) \rangle \\ &= \sum_{i=1}^n \langle P_{r-j} Y, \frac{1}{j} \text{grad}(k_i^j) \rangle \\ &= \left\langle P_{r-j} Y, \frac{1}{j} \text{grad} \left(\sum_{i=1}^n k_i^j \right) \right\rangle.\end{aligned}$$

Então a expressão (2) se escreve como

$$\sum_{i=1}^n \sum_{j=1}^r (-1)^j P_{r-j} Y \left(\frac{1}{j} k_i^j \right) = \sum_{j=1}^r (-1)^j \langle P_{r-j} Y, \frac{1}{j} \text{grad}(t_j) \rangle,$$

onde

$$t_j = \sum_{i=1}^n k_i^j.$$

De (1) e (2), segue então que (2.14) se expressa como

$$\begin{aligned}tr[X \mapsto (\nabla_X P_r) Y] &= \sum_{j=1}^r (-1)^{j-1} \langle \text{grad}(S_{r-j+1}), A^{j-1} Y + \\ &\quad + \sum_{j=1}^r (-1)^j \langle P_{r-j} Y, \frac{1}{j} \text{grad}(t_j) \rangle + \\ &\quad + \sum_{i=1}^n \sum_{j=1}^r (-1)^{j-1} k_i^{j-1} \langle \bar{R}(E_i, P_{r-j} Y) \xi, E_i \rangle.\end{aligned}$$

Considere

$$\begin{aligned} T_1 &= \sum_{j=1}^r (-1)^{j-1} \langle \text{grad}(S_{r-j+1}), A^{j-1} Y \rangle \\ T_2 &= \sum_{j=1}^r (-1)^j \langle P_{r-j} Y \frac{1}{j} \text{grad}(t_j) \rangle. \end{aligned}$$

Então para terminar a prova do teorema, basta mostrarmos que $T_1 + T_2 = 0$.

Temos, pela definição de P_r , que para cada $j \in \{1, 2, \dots, r\}$ vale

$$P_{r-j} = \sum_{l=0}^{r-j} (-1)^l S_{r-j-l} A^l. \quad (2.15)$$

Substituindo (2.15) em T_2 , obtemos

$$\begin{aligned} T_2 &= \sum_{j=1}^r (-1)^j \left\langle \sum_{l=0}^{r-j} (-1)^l S_{r-j-l} A^l Y, \frac{1}{j} \text{grad}(t_j) \right\rangle \\ &= \sum_{j=1}^r (-1)^j \sum_{l=0}^{r-j} (-1)^l S_{r-j-l} \langle A^l Y, \frac{1}{j} \text{grad}(t_j) \rangle. \end{aligned}$$

Assim, fazendo $l = k - 1$, obtemos a seguinte expressão para T_2 :

$$T_2 = \sum_{j=1}^r \left\langle A^{k-1} Y, \sum_{j=1}^{r-k+1} (-1)^{k-1} \frac{(-1)^j}{j} S_{r-k-j+1} \text{grad}(t_j) \right\rangle. \quad (2.16)$$

Agora provemos que

$$\text{grad}(S_{r+1-k}) = \sum_{j=1}^{r-k+1} \frac{(-1)^{j-1}}{j} S_{r-k-j+1} \text{grad}(t_j). \quad (2.17)$$

Observe que para provar (2.17) é equivalente a provar que

$$\text{grad}(S_r) = \sum_{j=1}^r \frac{(-1)^{j-1}}{j} S_{r-j} \text{grad}(t_j). \quad (2.18)$$

Para provar a igualdade em (2.18), usaremos indução sobre r e a seguinte identidade de Jacobi:

$$S_r = \frac{1}{r} \sum_{l=1}^r (-1)^{l-1} S_{r-l} t_l. \quad (2.19)$$

Para $r = 1$, temos claramente que a identidade em (2.18) é satisfeita. Calculando o gradiente de S_r na expressão (2.19), obteremos

$$\text{grad}(S_r) = \frac{1}{r} \sum_{l=1}^{r-1} (-1)^{l-1} t_l \text{grad}(S_{r-l}) + \frac{1}{r} \sum_{l=1}^r (-1)^{l-1} S_{r-l} \text{grad}(t_l).$$

Observação 2.2 Quando $l = r$, temos $S_{r-l} = S_0 = 1$ e com isso $\text{grad}(S_0) = 0$.

Dado $r \in \{1, 2, \dots, n\}$, suponhamos que a igualdade (2.18) seja verdadeira para todo $j \in \{1, 2, \dots, r-1\}$. Ponhamos

$$I = \frac{1}{r} \sum_{l=1}^{r-1} (-1)^{l-1} t_l \text{grad}(S_{r-l}), \quad (2.20)$$

$$II = \frac{1}{r} \sum_{l=1}^r (-1)^{l-1} S_{r-l} \text{grad}(t_l). \quad (2.21)$$

Pela hipótese de indução, segue que

$$I = \frac{1}{r} \sum_{l=1}^{r-1} (-1)^{l-1} \left[\sum_{j=1}^{r-l} \frac{(-1)^{j-1}}{j} S_{r-l-j} \text{grad}(t_j) \right] t_l. \quad (2.22)$$

Reordenando os termos da equação (2.22), obtemos

$$I = \frac{1}{r} \sum_{k=1}^r \left[\frac{(-1)^{k-1}}{k} (r-k) S_{r-k} \right] \text{grad}(t_k).$$

Portanto,

$$\begin{aligned} I + II &= \frac{1}{r} \sum_{k=1}^r (-1)^{k-1} \left[\frac{r-k}{k} + 1 \right] S_{r-k} \text{grad}(t_k) \\ &= \frac{1}{r} \sum_{k=1}^r (-1)^{k-1} \left(\frac{r}{k} \right) S_{r-k} \text{grad}(t_k) \\ &= \sum_{k=1}^r (-1)^{k-1} \frac{1}{k} S_{r-k} \text{grad}(t_k). \end{aligned}$$

Assim provamos a identidade em (2.18). Portanto, de (2.16), obtemos mediante a igualdade acima provada, que

$$\begin{aligned} T_2 &= \sum_{j=1}^r (-1)^j \langle \text{grad}(S_{r+1-j}), A^{j-1} Y \rangle \\ &= - \sum_{j=1}^r (-1)^{j-1} \langle \text{grad}(S_{r+1-j}), A^{j-1} Y \rangle = -T_1. \end{aligned}$$

Portanto, $T_1 + T_2 = 0$ e com isso o teorema está provado.

O resultado seguinte dá uma importante caracterização do tensor curvatura de uma variedade riemanniana de curvatura seccional constante e sua prova pode ser encontrada em [dCM].

Proposição 2.2 *Seja $M^n(c)$ uma variedade riemanniana de curvatura seccional constante e igual a c . Então o tensor curvatura R satisfaz*

$$R(X, Y)Z = c[\langle Z, X \rangle Y - \langle Z, Y \rangle X], \quad \forall X, Y, Z \in TM.$$

Proposição 2.3 *Seja $x : M^n \rightarrow \overline{M}^{n+1}$ uma imersão isométrica. Se \overline{M}^{n+1} tem curvatura seccional constante, então*

$$L_r(f) = \text{div}_M(P_r \text{grad} f), \quad \forall f \in D(M).$$

Demonstração: Consideremos $\{E_1, \dots, E_n\}$ um referencial ortonormal que diagonaliza a segunda forma fundamental A da imersão x num ponto $p \in M$. Por definição, temos

$$\text{div}_M X = \text{tr}[Y \mapsto \nabla_Y X], \quad X, Y \in TM.$$

Então, pela ortonormalidade da base $\{E_i\}_{i=1}^n$, temos

$$\text{div}_M(P_r \text{grad} f) = \sum_{i=1}^n \langle \nabla_{E_i}(P_r \text{grad} f), E_i \rangle.$$

Observando que $(\nabla_{E_i} P_r) \text{grad} f = \nabla_{E_i}(P_r \text{grad} f) - P_r(\nabla_{E_i} \text{grad} f)$, obtemos

$$\begin{aligned} \text{div}_M(P_r \text{grad} f) &= \sum_{i=1}^n \langle (\nabla_{E_i}(P_r) \text{grad} f + P_r(\nabla_{E_i} \text{grad} f)), E_i \rangle \\ &= \sum_{i=1}^n [\langle (\nabla_{E_i}(P_r) \text{grad} f), E_i \rangle + \langle P_r(\nabla_{E_i} \text{grad} f), E_i \rangle]. \end{aligned}$$

Por outro lado,

$$L_r(f) = \text{tr}[P_r \text{Hess} f] = \sum_{i=1}^n \langle (P_r \text{Hess} f) E_i, E_i \rangle.$$

Como $(\text{Hess} f) E_i = \nabla_{E_i} \text{grad} f$, obteremos

$$L_r(f) = \sum_{i=1}^n \langle P_r(\nabla_{E_i} \text{grad} f), E_i \rangle.$$

Agora, podemos reescrever a expressão do divergente de $P_r \text{grad} f$ como

$$\begin{aligned} \text{div}_M(P_r \text{grad} f) &= L_r(f) + \sum_{i=1}^n \langle (\nabla_{E_i} P_r) \text{grad} f, E_i \rangle \\ &= L_r(f) + \text{tr}[(\nabla P_r) \text{grad} f]. \end{aligned}$$

Pelo teorema (2.1), temos que

$$\text{tr}[(\nabla P_r) \text{grad} f] = \sum_{i=1}^n \sum_{j=1}^r (-1)^{j-1} k_i^{j-1} \langle \bar{R}(E_i, P_{r-j} \text{grad} f) \xi, E_i \rangle,$$

onde \bar{R} é o tensor curvatura de \bar{M} e ξ é a normal a M . Como \bar{M} tem curvatura seccional constante, temos pela proposição (2.2), que $\bar{R}(E_i, P_{r-j} \text{grad} f) \xi = 0$, $\forall i = 1, \dots, n$ e $\forall j = 1, \dots, r$. Assim

$$\text{tr}[(\nabla P_r) \text{grad} f] = 0.$$

Portanto

$$L_r(f) = \text{div}_M(P_r \text{grad} f).$$

Logo L_r é um operador auto-adjunto. Em geral, para $r \geq 1$ L_r não é um operador elíptico. As seguintes proposições darão condições necessárias para L_r ser elíptico.

Proposição 2.4 *Seja M^n uma variedade riemanniana compacta, conexa e orientável, e seja $x : M^n \rightarrow \mathbb{S}^{n+1}$ uma imersão isométrica com H_{r+1} constante. Se M^n tem um ponto onde todas as curvaturas são positivas, então L_r é um operador elíptico.*

Proposição 2.5 *Seja M uma hipersuperfície em \mathbb{R}^{n+1} ou \mathbb{S}^{n+1} com $H_r = 0$, $2 \leq r < n$. Então o operador $L_{r-1}(f) = \text{div}(P_{r-1} \text{grad}(f))$ é elíptico em $p \in M$ se e somente se $H_{r+1}(p) \neq 0$.*

As respectivas demonstrações encontram-se em [BC] e [HL].

Provaremos agora uma proposição que se encontra na tese de A. Caminha [Ca], onde estaremos relacionando algumas desigualdades algébricas sobre as curvaturas médias de ordem superior H_r , que são denominadas desigualdades de Newton. Apresentaremos uma versão mais geral das mesmas as quais serão úteis no capítulo de caracterização de hipersuperfícies umbílicas.

Lema 2.2 *Se um polinômio $f \in \mathbb{R}[X]$ possui $k \geq 1$ raízes reais, então sua derivada f' possui ao menos $k - 1$ raízes reais. Em particular, se todas as raízes de f forem reais então todas as raízes de f' também serão reais.*

Demonstração: Podemos supor $k > 1$. Sejam $x_1 < \dots < x_l$ raízes reais de f , com multiplicidades respectivamente m_1, \dots, m_l tais que $m_1 + \dots + m_l = k$. Então cada x_i é a raiz de f' com multiplicidade $m_i - 1$. Por outro lado, entre x_i e x_{i+1} há, pelo teorema de Rôlle, ao menos uma outra raiz de f' , de modo que contabilizamos ao menos

$$(m_1 - 1) + \dots + (m_l - 1) + (l - 1) = k - 1$$

raízes reais para f' . O resto é imediato.

Proposição 2.6 *Sejam $n > 1$ inteiro, e $\lambda_1, \dots, \lambda_n$ números reais. Defina, para $0 \leq r \leq n$, $S_r = S_r(\lambda_i)$ como polinômio simétrico associado aos números reais, e $H_r = H_r(\lambda_i) = \binom{n}{r}^{-1} S_r(\lambda_i)$.*

1. *Para $1 \leq r < n$, tem-se $H_r^2 \geq H_{r-1}H_{r+1}$. Ademais, se a igualdade ocorre para $r = 1$ ou para algum $1 < r < n$, com $H_{r+1} \neq 0$ neste último caso, então $\lambda_1 = \dots = \lambda_n$.*
2. *Se $H_1, H_2, \dots, H_r > 0$ para algum $1 < r \leq n$, então $H_1 \geq \sqrt{H_2} \geq \sqrt[3]{H_3} \dots \geq \sqrt[r]{H_r}$. Ademais, se a igualdade ocorre para algum, $1 \leq j < r$, então $\lambda_1 = \dots = \lambda_n$.*
3. *Se, para algum $1 \leq r < n$, tivermos $H_r = H_{r+1} = 0$, então $H_j = 0$ para todo $r \leq j \leq n$. Em particular, no máximo $r - 1$ dos λ_i serão não-nulos neste caso.*

Demonstração: Para provarmos o item (1) usaremos indução sobre a quantidade de números reais. Para $n = 2$, $H_1^2 \geq H_2$ é equivalente a $(\lambda_1 - \lambda_2)^2 \geq 0$, com igualdade se é só se $\lambda_1 = \lambda_2$.

Suponhamos que as desigualdades sejam válidas para quaisquer $n - 1$ números reais, com a igualdade ocorrendo para $H_{r+1} \neq 0$ se e só se os $n - 1$ números forem todos iguais. Dados $n \geq 3$ reais $\lambda_1, \dots, \lambda_n$, seja

$$f(x) = (x + \lambda_1) \dots (x + \lambda_n) = \sum_{r=0}^n \binom{n}{r} H_r(\lambda_i) x^{n-r}.$$

Então

$$f'(x) = \sum_{r=0}^{n-1} (n-r) \binom{n}{r} H_r(\lambda_i) x^{n-r-1}.$$

Por outro lado, pelo lema anterior, existem reais $\gamma_1, \dots, \gamma_{n-1}$ tais que

$$\begin{aligned} f'(x) &= n(x + \gamma_1) \dots (x + \gamma_{n-1}) = n \sum_{r=0}^{n-1} S_r(\gamma_i) x^{n-1-r} \\ &= \sum_{r=0}^{n-1} n \binom{n-1}{r} H_r(\gamma_i) x^{n-1-r}. \end{aligned}$$

Desde que $(n-r) \binom{n}{r} = n \binom{n-1}{r}$, comparando os coeficientes obtemos $H_r(\lambda_i) = H_r(\gamma_i)$ para $0 \leq r \leq n-1$. Portanto, segue da hipótese de indução que, para $1 \leq r \leq n-2$,

$$H_r^2(\lambda_i) = H_r(\gamma_i) \geq H_{r-1}(\gamma_i) H_{r+1}(\gamma_i) = H_{r-1}(\lambda_i) H_{r+1}(\lambda_i).$$

Ademais, se tivermos igualdade para os λ_i com $H_{r+1}(\lambda_i) \neq 0$, então também teremos igualdade para os γ_i , com $H_{r+1}(\gamma_i) \neq 0$. Novamente pela hipótese de indução, segue que $\gamma_1 = \dots = \gamma_{n-1}$, e daí $\lambda_1 = \dots = \lambda_n$. Para terminarmos, é suficiente provarmos que $H_{n-1}^2(\lambda_i) \geq H_{n-2}(\lambda_i) H_n(\lambda_i)$, com igualdade para $H_n \neq 0$ se e só se todos os λ_i forem iguais. Se algum $\lambda_i = 0$ a igualdade é óbvia. Senão, $H_n \neq 0$ e

$$\begin{aligned} H_{n-1}^2 \geq H_{n-2} H_n &\Leftrightarrow \left[\binom{n}{n-1}^{-1} \sum_i \frac{H_n}{\lambda_i} \right]^2 \geq \left[\binom{n}{n-2}^{-1} \sum_{i<j} \frac{H_n}{\lambda_i \lambda_j} \right] H_n \\ &\Leftrightarrow (n-1) \left(\sum_i \frac{1}{\lambda_i} \right)^2 \geq 2n \sum_{i<j} \frac{1}{\lambda_i \lambda_j}. \end{aligned}$$

Denotamos $\alpha_i = \frac{1}{\lambda_i}$, temos a última desigualdade acima equivalente a

$$(n-1) \left(\sum_{i=1}^n \alpha_i \right)^2 \geq 2n \sum_{i<j} \alpha_i \alpha_j.$$

Fazendo $T(\alpha_i) = (n-1) \left(\sum_{i=1}^n \alpha_i \right)^2 - 2n \sum_{i<j} \alpha_i \alpha_j$, obtemos

$$\begin{aligned} T(\alpha_i) &= n \left(\sum_{i=1}^n \alpha_i \right)^2 - \left(\sum_{i=1}^n \alpha_i \right)^2 - 2n \sum_{i<j} \alpha_i \alpha_j \\ &= n \left[\left(\sum_{i=1}^n \alpha_i \right)^2 - 2 \sum_{i<j} \alpha_i \alpha_j \right] - \left(\sum_{i=1}^n \alpha_i \right)^2 \\ &= n \sum_{i=1}^n \alpha_i^2 - \left(\sum_{i=1}^n \alpha_i \right)^2 \geq 0, \end{aligned}$$

pela desigualdade de Cauchy-Schwarz. É ainda óbvio que, nesse caso, a igualdade ocorre se e só se todos os α_i (e então todos os λ_i) forem iguais.

Note que o argumento acima também prova que $H_1^2 = H_2$ se e só se todos os λ_i forem iguais, posto que $T(\lambda_i) = n^2(n-1)[H_1^2(\lambda_i) - H_2(\lambda_i)]$.

Para o item (b), observe que $H_1 \geq H_2^{1/2}$ segue de (a). Por outro lado, se $H_1 \geq H_2^{1/2} \geq \dots \geq H_k^{1/k}$ para algum $2 \leq k < r$, então

$$H_k^2 \geq H_{k-1} H_{k+1} \geq H_k^{\frac{k-1}{k}} H_{k+1},$$

ou ainda $H_k^{1/k} \geq H_{k+1}^{1/(k+1)}$. Segue agora imediatamente das desigualdades acima que, caso $H_k^{1/k} = H_{k+1}^{1/(k+1)}$ para algum $1 \leq k < r$, então $H_k^2 = H_{k-1} H_{k+1}$. Logo, o item (a) garante que $\lambda_1 = \dots = \lambda_n$.

Para provarmos (c) suponhamos, sem perda de generalidade, que $r < n-1$. Como $H_r = H_{r+1} = 0$, temos igualdade na desigualdade de Newton

$$H_{r+1}^2 \geq H_r H_{r+2}.$$

Se $H_{r+2} \neq 0$, segue de (a) que $\lambda_1 = \dots = \lambda_n = \lambda$. Daí, $H_r = 0 \Rightarrow \lambda = 0$, donde $H_{r+2} = 0$, uma contradição. Portanto, $H_{r+2} = 0$ e, analogamente, $H_j = 0$ para todo $r \leq j \leq n$. Para o que falta, basta notar que o polinômio $f(x)$ do item (a) é, nesse caso,

$$f(x) = \sum_{j=0}^n S_j x^{n-j} = \sum_{j=0}^{r-1} S_j x^{n-j}.$$

Capítulo 3

Fórmula Integral

Nesse capítulo encontraremos uma fórmula integral a qual servirá de sustentação aos resultados posteriores. Antes, provaremos uma proposição de fundamental importância para o que se segue.

Proposição 3.1 *Seja $\psi : M^n \rightarrow \mathbb{S}^{n+1}$ uma imersão. Considere $v \in \mathbb{R}^{n+2}$ um vetor fixo, N um campo de vetores unitário normal a M e as funções $l_v, f_v : M^n \rightarrow \mathbb{R}$ definidas por:*

$$l_v(p) = \langle \psi(p), v \rangle \quad e \quad f_v(p) = \langle N(p), v \rangle.$$

Então,

$$\begin{aligned} L_r(l_v) &= (r+1)S_{r+1}f_v - (n-r)S_r l_v \\ L_r(f_v) &= -[S_1 S_{r+1} - (r+2)S_{r+2}]f_v + (r+1)S_{r+1}l_v, \end{aligned}$$

onde na última equação, S_{r+1} é constante.

Demonstração: Seja E_1, \dots, E_n um referencial ortonormal numa vizinhança de um ponto $p \in M^n$. Denotaremos por $\nabla^\circ, \bar{\nabla}, \nabla$ como sendo as conexões em $\mathbb{R}^{n+2}, \mathbb{S}^{n+1}$ e M^n , respectivamente.

Observe que $\mathbb{R}^{n+2} = T_p M \oplus [N] \oplus [\psi]$ e portanto, $v \in \mathbb{R}^{n+2}$ pode ser escrito como $v = v^T + aN + b\psi$. Tomando o produto interno por N e ψ , teremos $a = \langle N, v \rangle = f_v$ e $b = \langle v, \psi \rangle = l_v$ e com isso, segue que

$$v = v^T + f_v N + l_v \psi.$$

Iniciaremos com o cálculo de $grad(l_v)$.

$$\begin{aligned}
 grad(l_v) &= \sum_{i=1}^n E_i(l_v) E_i \\
 &= \sum_{i=1}^n E_i \langle \psi, v \rangle E_i \\
 &= \sum_{i=1}^n \langle \nabla_{E_i}^\circ \psi, v \rangle E_i \\
 &= \sum_{i=1}^n \langle E_i, v \rangle E_i \\
 &= v^T.
 \end{aligned}$$

Assim, $grad(l_v) = v^T = v - f_v N - l_v \psi$.

Para v fixo teremos a seguinte igualdade:

$$\nabla_X grad(l_v) = f_v AX - l_v X.$$

De fato, sejam $X, Y \in TM$, então

$$\begin{aligned}
 \langle \nabla_X grad(l_v), Y \rangle &= \langle \nabla_X v^T, Y \rangle \\
 &= \langle \nabla_X^\circ (v - f_v N - l_v \psi), Y \rangle \\
 &= \langle -\nabla_X^\circ (f_v N) - \nabla_X^\circ (l_v \psi), Y \rangle \\
 &= \langle -X(f_v)N - f_v \nabla_X^\circ N - X(l_v)\psi - l_v \nabla_X^\circ \psi, Y \rangle \\
 &= \langle -f_v (\bar{\nabla}_X N)^T - l_v X, Y \rangle \\
 &= \langle f_v AX - l_v X, Y \rangle.
 \end{aligned}$$

Como $Y \in TM$ é qualquer, segue que

$$\nabla_X grad(l_v) = f_v AX - l_v X.$$

Pela definição de L_r , temos

$$\begin{aligned}
L_r(l_v) &= \text{tr}(P_r \text{Hess}(l_v)) \\
&= \sum_{i=1}^n \langle (P_r \text{Hess}(l_v) E_i, E_i) \rangle \\
&= \sum_{i=1}^n \langle (P_r (\nabla_{E_i} \text{grad}(l_v)), E_i) \rangle \\
&= \sum_{i=1}^n \langle (P_r f_v A E_i - l_v E_i), E_i \rangle \\
&= \sum_{i=1}^n [f_v \langle P_r (A E_i), E_i \rangle - l_v \langle P_r E_i, E_i \rangle] \\
&= f_v \text{tr}(P_r A) - l_v \text{tr}(P_r) \\
&= f_v (r+1) S_{r+1} - l_v (n-r) S_r.
\end{aligned}$$

Calculemos agora $L_r(f_v)$. Primeiramente devemos calcular $\text{grad}(f_v)$.

$$\begin{aligned}
\text{grad}(f_v) &= \sum_{i=1}^n E_i (f_v) E_i \\
&= \sum_{i=1}^n E_i \langle N, v \rangle E_i \\
&= \sum_{i=1}^n \langle \nabla_{E_i}^\circ N, v \rangle E_i \\
&= \sum_{i=1}^n \langle \bar{\nabla}_{E_i} N + \langle \bar{\nabla}_{E_i} N, N \rangle N + \langle \nabla_{E_i}^\circ N, \psi \rangle \psi, v \rangle E_i \\
&= \sum_{i=1}^n \langle \bar{\nabla}_{E_i} N, v^T \rangle E_i \\
&= \sum_{i=1}^n \langle -A E_i, v^T \rangle E_i \\
&= - \sum_{i=1}^n \langle E_i, A(v^T) \rangle E_i \\
&= A(v^T).
\end{aligned}$$

Pela derivada covariante de tensor e equação de Codazzi, teremos

$$\begin{aligned}
\nabla_X \text{grad}(f_v) &= -\nabla_X (A v^T) \\
&= -(\nabla_X A) v^T - A(\nabla_X v^T) \\
&= -(\nabla_{v^T} X) - A(f_v A X - l_v X) \\
&= -(\nabla_{v^T} A) X - f_v A^2 X + l_v X.
\end{aligned}$$

Assim, pela definição de L_r , teremos

$$\begin{aligned}
L_r(f_v) &= \text{tr}(P_r \text{Hess}(f_v)) \\
&= \sum_{i=1}^n \langle (P_r \text{Hess}(f_v))(E_i), E_i \rangle \\
&= \sum_{i=1}^n \langle P_r(\nabla_{E_i} \text{grad}(f_v)), E_i \rangle \\
&= \sum_{i=1}^n \langle P_r(-(\nabla_{v^T} A)E_i - f_v A^2 E_i + l_v E_i), E_i \rangle \\
&= -\sum_{i=1}^n \langle P_r(\nabla_{v^T} A)E_i, E_i \rangle - f_v \sum_{i=1}^n \langle P_r(A^2 E_i), E_i \rangle + l_v \sum_{i=1}^n \langle P_r(E_i), E_i \rangle \\
&= -\text{tr}(P_r \nabla_{v^T} A) - f_v \text{tr}(A^2 P_r) + l_v \text{tr}(A P_r) \\
&= -\text{tr}(P_r \nabla_{v^T} A) - f_v [S_1 S_{r+1} - (r+2)S_{r+2}] + l_v (r+1)S_{r+1}. \quad (3.1)
\end{aligned}$$

Afirmamos que $\text{tr}(P_{r-1} \nabla_{v^T} A) = v^T(S_r)$. Com efeito, seja $p \in M$, e E_k um referencial móvel em uma vizinhança de $p \in M$, tal que em p , $A E_k = \lambda_k E_k$ para $1 \leq k \leq n$. Observe que por linearidade, é suficiente provar que $\text{tr}(P_{r-1} \nabla_{E_k} A) = E_k(S_r)$.

$$\begin{aligned}
\text{tr}(P_{r-1} \nabla_{E_k} A) &= \sum_{i=1}^n \langle P_{r-1}(\nabla_{E_k} A)E_i, E_i \rangle \\
&= \sum_{i=1}^n S_{r-1}(A_i) \langle (\nabla_{E_k} A)E_i, E_i \rangle \\
&= \sum_{i=1}^n S_{r-1}(A_i) \langle \nabla_{E_k}(A E_i), E_i \rangle + \sum_{i=1}^n S_{r-1}(A_i) \langle A(\nabla_{E_k} E_i), E_i \rangle \\
&= \sum_{i=1}^n S_{r-1}(A_i) \langle \nabla_{E_k}(\lambda_i E_i), E_i \rangle + \sum_{i=1}^n S_{r-1}(A_i) \langle \nabla_{E_k} E_i, \lambda_i E_i \rangle \\
&= \sum_{i=1}^n S_{r-1}(A_i) \langle E_k(\lambda_i) E_i, E_i \rangle + 2 \sum_{i=1}^n S_{r-1}(A_i) \lambda_i \langle \nabla_{E_k} E_i, E_i \rangle \\
&= \sum_{i=1}^n S_{r-1}(A_i) E_k(\lambda_i) \\
&= E_k(S_r),
\end{aligned}$$

onde usamos o seguinte resultado

$$\langle E_i, E_i \rangle = 1 \Rightarrow E_k \langle E_i, E_i \rangle = 0 \Rightarrow \langle \nabla_{E_k} E_i, E_i \rangle = 0,$$

o que prova a afirmação. Assim, (3.1) se escreve como

$$L_r(f_v) = -v^T(S_{r+1}) - f_v [(S_1 S_{r+1} - (r+2)S_{r+2}] + l_v (r+1)S_{r+1}.$$

Como S_{r+1} é constante implica que $v^T(S_{r+1}) = 0$. Portanto,

$$L_r(f_v) = -f_v[(S_1 S_{r+1} - (r+2)S_{r+2}] + l_v(r+1)S_{r+1}.$$

Observação 3.1 *Nas condições desta proposição, se tivermos $r = 0$, então*

$$\Delta l_v = L_0(l_v) = S_1 f_v - n l_v$$

$$\Delta f_v = L_0(f_v) = -(S_1^2 - 2S_2)f_v + S_1 l_v = -\|A\|^2 f_v + S_1 l_v.$$

Proposição 3.2 *Seja $M^n \rightarrow \mathbb{S}^{n+1}$ uma hipersuperfície compacta, orientável isometricamente imersa em \mathbb{S}^{n+1} . Se a $(r+1)$ -ésima curvatura média H_{r+1} é constante para algum $r \in (0, n-2)$, então*

$$\int_M [(n-r-1)S_1 S_{r+1} - n(r+2)S_{r+2}] f_v dM = 0. \quad (3.2)$$

Demonstração: Façamos o seguinte cálculo,

$$\begin{aligned} L_r(f_v) + \frac{(r+1)}{n} S_{r+1} \Delta l_v &= -(S_1 S_{r+1} + (r+2)S_{r+2})f_v + (r+1)S_{r+1}l_v \\ &\quad + \frac{(r+1)}{n} S_{r+1}(S_1 f_v - n l_v) \\ &= -S_1 S_{r+1} f_v + (r+2)S_{r+2} f_v + \frac{(r+1)}{n} S_{r+1} S_1 f_v \\ &= -\frac{1}{n} ((n-r-1)S_1 S_{r+1} - n(r+2)S_{r+2}) f_v \\ &= -\frac{1}{n} (Q(v)), \end{aligned}$$

onde $Q(v) = ((n-r-1)S_1 S_{r+1} - n(r+2)S_{r+2})f_v$.

\Leftrightarrow

$$\operatorname{div} \left[(P_r \operatorname{grad}(f_v)) + \frac{(r+1)}{n} S_{r+1} \operatorname{grad}(l_v) \right] = -\frac{1}{n} (Q(v)).$$

Integrando a expressão acima e aplicando o teorema de Stokes temos

$$\begin{aligned} -\frac{1}{n} \int_M (Q(v)) dM &= \int_M \operatorname{div} \left(P_r \operatorname{grad}(f_v) + \frac{(r+1)}{n} S_{r+1} \operatorname{grad}(l_v) \right) dM \\ &= \int_{\partial M} \left\langle P_r \operatorname{grad}(f_v) + \frac{(r+1)}{n} S_{r+1} \operatorname{grad}(l_v), \nu \right\rangle dS \\ &= 0. \end{aligned}$$

Onde usamos o fato de M ser compacta e assim $\partial M = \emptyset$.

Logo,

$$\int_M [(n-r-1)S_1 S_{r+1} - n(r+2)S_{r+2}] f_v dM = 0.$$

Capítulo 4

Caracterização de hipersuperfícies umbílicas

Iniciaremos esse capítulo com algumas definições sobre métricas conformes e umbilicidade tendo como objetivo provarmos que as esferas geodésicas são as únicas hipersuperfícies totalmente umbílicas de \mathbb{S}^{n+1} .

Definição 4.1 (Conexões de métricas conformes) *Seja M uma variedade diferenciável. Duas métricas riemannianas g e \bar{g} em M são conformes se existe uma função positiva $\mu : M \rightarrow \mathbb{R}$ tal que $\bar{g}(X, Y) = \mu g(X, Y)$, para todo par $X, Y \in TM$ (em nossos cálculos sempre faremos $\mu(p) = e^{\phi(p)}$, onde $p \in M$, tal igualdade está bem definida pois estamos considerando μ positiva).*

Sejam ∇ e $\bar{\nabla}$ as conexões riemannianas de g e \bar{g} , respectivamente. Mostremos a seguinte relação entre as conexões,

$$\bar{\nabla}_X Y = \nabla_X Y + S(X, Y),$$

onde $S(X, Y) = \frac{1}{2}\{X(\phi)Y + Y(\phi)X - g(X, Y)\text{grad}(\phi)\}$ e $\text{grad}(\phi)$ é calculado na métrica g isto é, $X(\phi) = g(X, \text{grad}(\phi))$.

De fato, como $\bar{\nabla}$ é obviamente simétrica, pois S é simétrica, basta mostrar que $\bar{\nabla}$ é compatível com \bar{g} , isto é, que

$$X\bar{g}(Y, Z) = \bar{g}(\bar{\nabla}_X Y, Z) + \bar{g}(Y, \bar{\nabla}_X Z).$$

Desenvolvendo o primeiro membro da igualdade acima teremos

$$\begin{aligned}
X(e^\phi g(Y, Z)) &= X(e^\phi)g(X, Z) + e^\phi g(\nabla_X Y, Z) + e^\phi g(Y, \nabla_X Z) \\
&= e^\phi X(\phi)g(X, Z) + e^\phi g(\nabla_X Y, Z) + e^\phi g(Y, \nabla_X Z),
\end{aligned}$$

e o segundo é

$$e^\phi g(\nabla_X Y, Z) + e^\phi g(Y, \nabla_X Z) + e^\phi \{g(S(X, Y), Z) + g(Y, S(X, Z))\}.$$

Portanto basta mostrar que

$$X(\phi)g(Y, Z) = g(S(X, Y), Z) + g(Y, S(X, Z)),$$

Substituindo a expressão de $S(X, Y)$ teremos,

$$\begin{aligned}
X(\phi)g(Y, Z) &- g\left(\frac{1}{2}\{X(\phi)Y + Y(\phi)X - g(X, Y)\text{grad}(\phi)\}, Z\right) \\
&- g\left(Y, \frac{1}{2}\{X(\phi)Z + Z(\phi)X - g(X, Z)\text{grad}(\phi)\}\right) \\
&= X(\phi)g(Y, Z) - X(\phi)g(Y, Z) - \frac{1}{2}Y(\phi)g(X, Z) \\
&\quad + \frac{1}{2}g(X, Y)g(\text{grad}(\phi), Z) - \frac{1}{2}Z(\phi)g(Y, X) + \\
&\quad + \frac{1}{2}g(X, Z)g(Y, \text{grad}(\phi)) \\
&= 0,
\end{aligned}$$

o que conclui a afirmação.

Definição 4.2 (Hipersuperfícies umbílicas) *Seja (\overline{M}^{n+1}, g) uma variedade com métrica riemanniana g e seja $\overline{\nabla}$ a sua conexão riemanniana. Diz-se que uma imersão $x : M^n \rightarrow \overline{M}^{n+1}$ é (totalmente) umbílica se para todo $p \in M$, a segunda forma fundamental h de x em p satisfaz*

$$\langle h(X, Y), \eta \rangle(p) = \lambda(p)\langle X, Y \rangle, \quad \lambda(p) \in \mathbb{R},$$

para todo par $X, Y \in TM$ e todo campo unitário η normal a $x(M)$; aqui estamos usando \langle, \rangle para indicar a métrica g em M e a métrica induzida por x em M .

Provemos que ao mudarmos a métrica g para uma métrica $\bar{g} = e^\phi g$, conforme a g , a imersão $x : M^n \rightarrow (\overline{M}^{n+1}, \bar{g})$ continua a ser umbílica.

De fato, basta observar que se η é um campo normal unitário a M na métrica g então $\frac{\eta}{\sqrt{e^\phi}}$ é um campo normal unitário na métrica \bar{g} . Assim, considerando uma base ortonormal $\{E_1, \dots, E_n\}$ tal que diagonaliza o operador segunda forma A_η segundo a métrica g , teremos

$$\begin{aligned}
\langle A_{\frac{\eta}{\sqrt{e^\phi}}}(E_i), E_j \rangle_{\bar{g}} &= -\langle \bar{\nabla}_{E_i} \left(\frac{\eta}{\sqrt{e^\phi}} \right), E_j \rangle_{\bar{g}} \\
&= -E_i \left(\frac{1}{\sqrt{e^\phi}} \right) e^\phi \langle \eta, E_j \rangle_g - \frac{1}{\sqrt{e^\phi}} \langle \bar{\nabla}_{E_i} \eta, E_j \rangle_{\bar{g}} \\
&= -\frac{1}{\sqrt{e^\phi}} \langle \nabla_{E_i} \eta + S(E_i, \eta), E_j \rangle_{\bar{g}} \\
&= -\frac{e^\phi}{\sqrt{e^\phi}} \langle \nabla_{E_i} \eta, E_j \rangle_g \\
&\quad - \frac{1}{\sqrt{e^\phi}} \left\langle \frac{1}{2} \{ (E_i(\phi)\eta + \eta(\phi)E_i - g(E_i, \eta)grad(\phi)) \}, E_j \right\rangle_{\bar{g}} \\
&= \sqrt{e^\phi} \langle A_\eta E_i, E_j \rangle_g - \frac{\eta(\phi)}{2\sqrt{e^\phi}} \langle E_i, E_j \rangle_{\bar{g}} \\
&= \sqrt{e^\phi} \langle A_\eta E_i, E_j \rangle_g - \frac{\eta(\phi)e^\phi}{2\sqrt{e^\phi}} \langle E_i, E_j \rangle_g
\end{aligned}$$

Desde que a base que escolhemos diagonaliza o operador A_η , segue para $i = j$ que

$$\bar{k}_i = \frac{1}{\sqrt{e^\phi}} k_i - f,$$

onde $f = \frac{\eta(\phi)}{2\sqrt{e^\phi}}$ é uma função de M em \mathbb{R} .

Assim,

$$\bar{k}_i - \bar{k}_j = \frac{1}{\sqrt{e^\phi}} (k_i - k_j).$$

Logo se M^n uma hipersuperfície umbílica de \bar{M}^{n+1} temos que $k_1 = \dots = k_n$, o que implica pela expressão acima que $\bar{k}_1 = \dots = \bar{k}_n$, o que prova nossa afirmação.

Seja M uma variedade riemanniana orientável e completa de dimensão n e $\psi : M \rightarrow \mathbb{S}^{n+1}$ uma imersão isométrica de M na esfera unitária \mathbb{S}^{n+1} em \mathbb{R}^{n+2} com centro na origem. Uma hipersfera Σ^n em \mathbb{S}^{n+1} significa a interseção de \mathbb{S}^{n+1} com um hiperplano em \mathbb{R}^{n+2} . Σ^n é chamada uma hipersfera grande (equatorial) ou pequena (não equatorial), respectivamente, de acordo com os hiperplanos, passando pela origem de \mathbb{R}^{n+2} ou não. Podendo ser um único ponto.

De posse dessas considerações tomemos a esfera \mathbb{S}^{n+1} através da inversa da projeção estereográfica, a qual sabemos que é conforme e logo implica dos fatos provados acima que, se M^n é uma hipersuperfície umbílica de \mathbb{S}^{n+1} temos que sua imagem pela projeção também o é. Desde que as únicas umbílicas do \mathbb{R}^{n+1} são as esferas de dimensão n e hiperplanos de \mathbb{R}^{n+1} , segue pela inversa da projeção esfereográfica que as únicas hipersuperfícies umbílicas de \mathbb{S}^{n+1} são as grandes e pequenas hiperesferas.

A seguir enunciaremos um teorema provado por K. Nomizu e B. Smyth, publicado em seu artigo sobre aplicação de Gauss para hipersuperfície de curvatura média constante em esfera, o mesmo terá grande importância no exemplo 4.1 que descreveremos em seguida e na demonstração do teorema 4.2 na qual analisaremos o caso $H_{r+1} > 0$.

Teorema 4.1 *Seja M uma variedade riemanniana completa e orientável de dimensão $n \geq 2$ isometricamente imersa em \mathbb{S}^{n+1} e seja ϕ a aplicação de Gauss associada.*

1. *Se $\phi(M)$ está contida em uma grande hiperesfera de \mathbb{S}^{n+1} então M mergulha em uma grande hiperesfera e $\phi(M)$ é simplesmente um ponto.*
2. *Se $\phi(M)$ está contida em uma pequena hiperesfera de \mathbb{S}^{n+1} mas não é simplesmente um ponto, então M mergulha em uma pequena hiperesfera e $\phi(M)$ é uma pequena hiperesfera.*

Sua demonstração encontra-se na seguinte referência [NS].

Relembremos agora o principal objetivo desse trabalho, que será generalizar o teorema 0.1 (ver introdução) para as curvaturas de ordem superior. No caso em que $H_r = 0$ apresentaremos um exemplo, que é uma generalização do exemplo apresentado por Nomizu e Smyth, de uma hipersuperfície em que $H_r = 0$, a imagem da aplicação de Gauss está contida em um hemisfério fechado, mas a mesma não é totalmente geodésica. Entretanto essa hipersuperfície não é completa. Isto mostra que para obtermos uma generalização do teorema 0.1, não podemos usar um argumento local. Assim fica em aberto o caso $H_r = 0$ para hipersuperfícies compactas.

Exemplo 4.1

Mostremos inicialmente que o levantamento por geodésica de uma hipersuperfície de $\mathbb{S}^n \subset \mathbb{S}^{n+1}$, onde $n \geq 2$, é uma imersão e em seguida encontraremos uma relação entre as matrizes segunda forma fundamental de cada imersão (essa afirmação corresponde ao exemplo apresentado por Nomizu e Smyth em seu trabalho).

De fato, seja ψ uma imersão isométrica de uma variedade N , conexa, orientável de dimensão $(n - 1)$ sobre uma grande hipersfera de \mathbb{S}^n em \mathbb{S}^{n+1} . Denotaremos e_{n+2} um vetor unitário ortogonal ao hiperplano de \mathbb{S}^n em \mathbb{R}^{n+2} e o ângulo θ a coordenada sobre o círculo unitário \mathbb{S}^1 .

O levantamento $f : N \times \mathbb{S}^1 \rightarrow \mathbb{S}^{n+1}$ da imersão ψ por geodésica para o polo norte e sul de \mathbb{S}^{n+1} é definido por,

$$f(p, \theta) = \cos(\theta)\psi(p) + \sin(\theta)e_{n+2},$$

onde p é um ponto qualquer de N e $\theta \in (-\frac{\pi}{2}, \frac{\pi}{2})$. Escolhendo coordenadas locais (x_1, \dots, x_{n+1}) em N , vemos que

$$f_* \left(\frac{\partial}{\partial x_i} \right) = \cos(\theta) \frac{\partial \psi}{\partial x_i}, \quad 1 \leq i \leq n-1 \quad (4.1)$$

$$f_* \left(\frac{\partial}{\partial \theta} \right) = -\sin(\theta)\psi + \cos(\theta)e_{n+2}. \quad (4.2)$$

Como os vetores são linearmente independentes segue que f imerge em $M = \{(p, \theta) \in N \times \mathbb{S}^1; \theta \in (-\frac{\pi}{2}, \frac{\pi}{2})\}$ em \mathbb{S}^{n+1} .

Seja η um campo de vetor unitário normal a N em \mathbb{S}^n e seja B sua matriz da segunda forma fundamental nas coordenadas (x_1, \dots, x_{n+1}) . Se ξ é o campo de vetor normal unitário a M em \mathbb{S}^{n+1} então temos que ξ é ortogonal a $f(p, \theta)$, $f_*(\frac{\partial}{\partial x_i})$ e $f_*(\frac{\partial}{\partial \theta})$ e portanto a $\psi(p)$, e_{n+2} e $\frac{\partial \psi}{\partial x_i}$ (observar as igualdades em (4.1) e (4.2)). Isso implica η paralelo a ξ e assim escolhemos a direção de ξ tal que $\xi_{f(p, \theta)} = \eta_{\psi(p)}$ para todo $(p, \theta) \in M$. Em particular $\langle \xi, e_{n+2} \rangle \equiv 0$ em M , isto é, a imagem da aplicação de Gauss de M está contida em uma grande hipersfera de \mathbb{S}^{n+1} . Por outro lado, facilmente temos que

$$\begin{aligned}\frac{\partial^2 f}{\partial x_i \partial x_j} &= \cos(\theta) \frac{\partial^2 \psi}{\partial x_i \partial x_j} \\ \frac{\partial^2 f}{\partial x_i \partial \theta} &= -\sin(\theta) \frac{\partial \psi}{\partial x_i} \\ \frac{\partial^2 f}{\partial \theta^2} &= -\cos(\theta) \psi - \sin(\theta) e_{n+2},\end{aligned}$$

segue que a matriz segunda forma fundamental de M nas coordenadas $(x_1, \dots, x_{n+1}, \theta)$ é dada por

$$A = \frac{1}{\cos(\theta)} \begin{pmatrix} B & 0 \\ 0 & 0 \end{pmatrix}.$$

Observe que o fator $\frac{1}{\cos(\theta)}$ encontrado acima, não é tão trivial o quanto parece, para obtê-lo basta escrevermos a expressão da matriz segunda forma como

$$A = (\bar{a}_{ij}) = -(\bar{h}_{ij})(\bar{g}^{ij}) \quad i, j = 1, \dots, n-1, n = \theta, \quad (4.3)$$

onde \bar{g}_{ij} e g_{ij} representam as expressões das métricas riemannianas e \bar{g}^{ij} , g^{ij} suas inversas, respectivamente.

Como

$$\begin{aligned}\bar{g}_{ij} &= \left\langle \frac{\partial f}{\partial x_i}, \frac{\partial f}{\partial x_j} \right\rangle = \cos^2(\theta) \left\langle \frac{\partial \psi}{\partial x_i}, \frac{\partial \psi}{\partial x_j} \right\rangle = \cos^2(\theta) g_{ij} \\ \implies (\bar{g}_{ij}) &= \cos^2(\theta) (g_{ij}) \implies (\bar{g}^{ij}) = \frac{1}{\cos^2(\theta)} (g^{ij})\end{aligned}$$

e

$$\begin{aligned}\bar{h}_{ij} &= \cos(\theta) h_{ij}, \quad i, j = 1, \dots, n-1 \\ \bar{h}_{i\theta} &= \bar{h}_{\theta i} = \bar{h}_{\theta\theta} = 0, \quad i = 1, \dots, n-1.\end{aligned}$$

Teremos pela igualdade (4.3) que

$$A = -(\bar{h}_{ij})(\bar{g}^{ij}) = -\frac{\cos(\theta)}{\cos^2(\theta)} \begin{pmatrix} (h_{ij})(g^{ij}) & 0 \\ 0 & 0 \end{pmatrix},$$

o que implica

$$A = \frac{1}{\cos(\theta)} \begin{pmatrix} B & 0 \\ 0 & 0 \end{pmatrix},$$

onde $B = -(h_{ij})(g^{ij})$, $i, j = 1, \dots, n-1$.

Para nosso propósito iremos considerar uma pequena hipersfera $S_{(\rho_o)}^{n-r}$, onde ρ_o pertence ao intervalo $(0, 1)$ e esteja imersa em $\mathbb{S}^{n-r+1} \subset \dots \subset \mathbb{S}^n \subset \mathbb{S}^{n+1}$. Denotaremos e_j o vetor unitário ortogonal ao hiperplano de \mathbb{S}^{j-2} em \mathbb{R}^j , onde $j = n-r+3, \dots, n+2$ e $1 < r < n-1$, consideremos ainda e_{n-r+2} o vetor unitário ortogonal ao hiperplano de $S_{(\rho_o)}^{n-r}$ em \mathbb{R}^{n-r+2} .

Assim, construiremos à variedade desejada apartir de uma sucessão de levantamentos, a qual descrevemos em seguida.

Iniciemos com a imersão

$$\begin{aligned} \psi_o : M_o^{n-r} &\longrightarrow \mathbb{S}^{n-r+1} \\ (p) &\longmapsto \psi_o(p), \end{aligned}$$

onde $M_o^{n-r} = S_{(\rho_o)}^{n-r}$.

Fazemos o levantamento de ψ_o em direção ao polo norte e sul de \mathbb{S}^{n-r+2} , isto é,

$$\begin{aligned} \psi_1 : M_o^{n-r} \times \mathbb{S}^1 &\longrightarrow \mathbb{S}^{n-r+2} \\ (p, \theta_1) &\longmapsto \psi_1(p, \theta_1) = \cos(\theta_1)\psi_o + \sin(\theta_1)e_{n-r+3}, \end{aligned}$$

façamos $\psi_1(M_o^{n-r} \times \mathbb{S}^1) = M_1^{n-r+1}$ e prosseguimos,

$$\begin{aligned} \psi_2 : M_1^{n-r+1} \times \mathbb{S}^1 &\longrightarrow \mathbb{S}^{n-r+3} \\ (p, \theta_1, \theta_2) &\longmapsto \psi_2(p, \theta_1, \theta_2) = \cos(\theta_2)\psi_1(p, \theta_1) + \sin(\theta_2)e_{n-r+4}, \\ &\vdots \end{aligned}$$

$$\begin{aligned} \psi_r : M_{r-1}^{n-1} \times \mathbb{S}^1 &\longrightarrow \mathbb{S}^{n+1} \\ (p, \theta_1, \dots, \theta_r) &\longmapsto \psi_r(p, \theta_1, \dots, \theta_r) = \cos(\theta_r)\psi_{r-1}(p, \theta_1, \dots, \theta_{r-1}) + \sin(\theta_r)e_{n+2}, \end{aligned}$$

onde $\psi_r(M_{r-1}^{n-1} \times \mathbb{S}^1) = M_r^n$.

Devemos observar que M_r^n é uma variedade imersa em \mathbb{S}^{n+1} , isso porque os levantamentos são imersões em cada etapa da construção (ver início do exemplo).

Considerando η campo normal unitário a M_o^{n-r} e ξ_1, \dots, ξ_r campos normais e unitários a $M_1^{n-r+1}, \dots, M_r^n$ respectivamente, segue que

$$\eta_{\psi_o(p)} = \xi_{\psi_1(p, \theta_1)} = \xi_{\psi_2(p, \theta_1, \theta_2)} = \dots = \xi_{\psi_r(p, \theta_1, \dots, \theta_r)}. \quad (4.4)$$

Afirmamos que $\langle \eta_{\psi_o(p)}, e_{n-r-2} \rangle$ é constante diferente de zero.

De fato, como $M_o^{n-r} = \mathbb{S}_{(\rho_o)}^{n-r}$ ($\rho_o \in (0, 1)$), podemos considerar a imersão $\psi_o : M_o^{n-r} \longrightarrow \mathbb{S}^{n-r+1}$ tal que $\langle \psi_o(p), e_{n-r+2} \rangle = b$, onde $b \in (0, 1)$ é constante. Sendo D a derivada usual de \mathbb{R}^{n-r+2} e ∇ a conexão riemanniana de M_o^{n-r} , segue que

$$\begin{aligned} 0 &= X \langle \psi_o, e_{n-r+2} \rangle \\ &= \langle D_X \psi_o, e_{n-r+2} \rangle \\ &= \langle X, e_{n-r+2} \rangle, \quad \forall X \in T_p M_o^{n-r}. \end{aligned}$$

Por outro lado,

$$\begin{aligned} X \langle \eta_{\psi_o}, e_{n-r+2} \rangle &= \langle D_X \eta_{\psi_o}, e_{n-r+2} \rangle \\ &= \langle \nabla_X \eta_{\psi_o} + \langle \eta_{\psi_o}, D_X \eta_{\psi_o} \rangle \eta_{\psi_o} + \langle \psi_o, D_X \eta_{\psi_o} \rangle \psi_o, e_{n-r+2} \rangle \\ &= \langle \nabla_X \eta_{\psi_o}, e_{n-r+2} \rangle. \end{aligned}$$

Desde que $\nabla_X \eta_{\psi_o} \in T_p M_o^{n-r}$, obtemos

$$\langle \eta_{\psi_o}, e_{n-r+2} \rangle = b',$$

onde b' é constante e diferente de zero, pois do contrário teríamos pelo teorema (4.1) que M_o^{n-r} mergulharia em uma grande hipersfera de \mathbb{S}^{n-r+1} o que é uma contradição.

Assim, as igualdades em (4.4) juntamente com a afirmação acima, implicará que

$$\langle \xi_{\psi_r(p, \theta_1, \dots, \theta_r)}, e_{n-r+2} \rangle = \text{const.},$$

onde e_{n-r+2} é visto como vetor de \mathbb{R}^{n+2} , isto é, $(e_{n-r+2}, 0, \dots, 0)$ com r parcelas iguais a zero. E logo $\xi_{\psi_r(p, \theta_1, \dots, \theta_r)}$ está contido em um hemisfério fechado.

Analisemos agora a matriz da segunda forma fundamental de tais levantamentos.

Seja A_o, A_1, \dots, A_r as respectivas matrizes de $M_o^{n-r}, M_1^{n-r+1}, \dots, M_r^n$, então teremos a seguinte relação entre as mesmas,

$$A_1 = \frac{1}{\cos(\theta_1)} \begin{pmatrix} A_o & 0 \\ 0 & 0 \end{pmatrix}_{(n-r+1) \times (n-r+1)},$$

$$A_2 = \frac{1}{\cos(\theta_2)} \begin{pmatrix} A_1 & 0 \\ 0 & 0 \end{pmatrix}_{(n-r+2) \times (n-r+2)} = \frac{1}{\cos(\theta_1)\cos(\theta_2)} \begin{pmatrix} A_o & 0 \\ 0 & 0 \end{pmatrix}_{(n-r+2) \times (n-r+2)},$$

⋮

$$A_r = \frac{1}{\cos(\theta_r)} \begin{pmatrix} A_{r-1} & 0 \\ 0 & 0 \end{pmatrix}_{n \times n} = \frac{1}{\cos(\theta_1)\dots\cos(\theta_r)} \begin{pmatrix} A_o & 0 \\ 0 & 0 \end{pmatrix}_{n \times n}.$$

Por último observe que a matriz acima nos fornece $H_j = 0$ para todo $j = r, \dots, n$ e mais, sendo A_o a matriz segunda forma de $S_{(\rho_o)}^{n-r} = M_o^{n-r}$, segue que $A_o \neq 0$ (onde 0 representa a matriz nula) e logo os pontos de M_r^n não são umbílicos, o que conclui nosso exemplo.

Para o caso $H_{r+1} > 0$ temos o seguinte resultado:

Teorema 4.2 *Seja $M^n \hookrightarrow \mathbb{S}^{n+1}$ uma hipersuperfície compacta e conexa de \mathbb{S}^{n+1} com $(r+1)$ -ésima curvatura média H_{r+1} constante positiva para algum $r = 0, \dots, n-2$. Suponha que a imagem de Gauss de M esteja contida num hemisfério fechado, $H_r \geq 0$ e a seguinte desigualdade vale:*

$$H_1 H_r \geq H_{r+1}. \quad (4.5)$$

Então M é totalmente umbílica.

Demonstração: Pela proposição (3.2), temos que para $v \in \mathbb{R}^{n+2}$ fixo, a função $f_v(p) = \langle N(p), v \rangle$ satisfaz

$$\int_M [(n-r-1)S_1 S_{r+1} - n(r+2)S_{r+2}] f_v dM = 0. \quad (4.6)$$

Provemos que o integrando tem sinal fixo, para algum $v \in \mathbb{R}^{n+2}$. Desde que a imagem de Gauss de M , está contida num hemisfério fechado, existe um vetor $v \in \mathbb{R}^{n+2}$ tal que

$$f_v(p) = \langle N(p), v \rangle \geq 0, \quad \forall p \in M. \quad (4.7)$$

Por outro lado a relação $H_1 H_r \geq H_{r+1}$ implica que $H_1 H_{r+1} \geq H_{r+2}$. De fato, pela proposição (2.6) item 1 teremos que

$$H_r H_{r+2} \leq H_{r+1}^2 \leq H_r H_1 H_{r+1}. \quad (4.8)$$

Observe que $H_r \neq 0$, isso ocorre pois a desigualdade acima implicaria que $H_{r+1} = 0$ o que é uma contradição. Logo $H_r > 0$ e com isso podemos dividir (4.8) por H_r , implicando

$$H_1 H_{r+1} \geq H_{r+2}. \quad (4.9)$$

Desde que

$$H_i = \binom{n}{i}^{-1} S_i. \quad (4.10)$$

Por (4.9), temos

$$\frac{S_1}{n} \frac{S_{r+1}}{\binom{n}{r+1}} \geq \frac{S_{r+2}}{\binom{n}{r+2}}.$$

Isto implica que

$$(n - r - 1)S_1 S_{r+1} - n(r + 2)S_{r+2} \geq 0. \quad (4.11)$$

As desigualdades (4.7) e (4.11) implicam que

$$[(n - r - 1)S_1 S_{r+1} - n(r + 2)S_{r+2}]f_v \geq 0.$$

Daí, por (4.6), temos que

$$[(n - r - 1)S_1 S_{r+1} - n(r + 2)S_{r+2}]f_v = 0.$$

Observe agora que a função f_v não é identicamente zero, do contrário pelo teorema (4.1), M seria totalmente geodésica, o que implica $H_r = 0$ (contradição).

Seja $B \subset M$ o conjunto aberto não vazio onde $f_v > 0$. Ao longo de B temos

$$(n - r - 1)S_1 S_{r+1} - n(r + 2)S_{r+2} = 0.$$

Isso implica a igualdade em (4.9). Substituindo essa igualdade em (4.8) teremos que

$$H_{r+1}^2 = H_r H_{r+2}.$$

Pela proposição (2.6), segue que todos os pontos de B são umbílicos. Observando que B é uma subvariedade totalmente umbílica de M , isto é, $\forall p \in B$, temos: $k_1(p) = \dots = k_n(p) = a(p)$, onde $a(p)$ é uma constante positiva, teremos que M tem um ponto elíptico e $S_r = \text{const.} > 0$. Assim, pela proposição (2.4) o operador L_r é um operador elíptico.

Analisando os casos:

1. $f_v > 0$ em B ;
2. $f_v \equiv 0$ em $M - \overline{B}$.

Somente 1) pode ocorrer, pois em $M - \overline{B}$ teríamos $H_r \equiv 0$, mais já sabemos que $H_r > 0$ em M e com isso $M = \overline{B}$. Pelo princípio da continuação analítica, segue que $f_v > 0$ em M o que implica $M = B$.

Corolário 4.1 *Seja $M^n \hookrightarrow \mathbb{S}^{n+1}$ uma hipersuperfície compacta e orientável de \mathbb{S}^{n+1} com curvatura escalar constante $H_2 > 0$. Se a imagem da aplicação de Gauss de M estiver sobre um hemisfério fechado de \mathbb{S}^{n+1} , então M é totalmente umbílica.*

Demonstração: De fato, temos que a hipótese (4.5) no teorema (4.2) vale

$$H_1^2 \geq H_2.$$

O que é sempre verdadeira pela desigualdade obtida na proposição (2.6). A desigualdade acima também diz que H_1 é diferente de zero em M . Logo podemos escolher a orientação de M tal que $H_1 > 0$. O sinal de H_2 não depende da orientação, então o resultado segue diretamente do teorema 4.2 .

Proposição 4.1 *Se $H_i \geq 0$ para todo $i = 1, \dots, r - 1$, então*

$$H_1 H_i \geq H_{i+1}, \quad \forall i = 1, \dots, r - 1. \quad (4.12)$$

Mais ainda,

$$(n - i)S_1 S_i - n(i + 1)S_{i+1} \geq 0, \quad \forall i = 1, \dots, r - 1. \quad (4.13)$$

Demonstração: Pela proposição (2.6) item 1 segue que, para todo $k = 1, \dots, n-1$,

$$H_k^2 \geq H_{k-1}H_{k+1}. \quad (4.14)$$

Além disso, se a igualdade ocorrer para $k = 1$ ou para algum $k = 2, \dots, n-1$, com $H_{k+1} \neq 0$, neste último caso, então $\lambda_1 = \dots = \lambda_n$.

Se, para algum $k = 1, \dots, n$, tivermos $H_k = H_{k+1} = 0$, então $H_j = 0$ para todo $j = k, \dots, n$.

Vamos fazer a prova por indução em i . Para $i = 1$, basta fazer $k = 1$ na desigualdade (4.14) e observar que $H_0 = 1$. Assim,

$$H_1^2 \geq H_0H_2 = H_2.$$

Suponha, por hipótese de indução, que a desigualdade no enunciado vale para algum $k = 1, \dots, r-2$, ou seja, que

$$H_1H_k \geq H_{k+1},$$

para algum $k = 1, \dots, r-2$, fixo. Dessa forma, pela desigualdade (4.14), temos

$$H_{k+1}^2 \geq H_kH_{k+2}.$$

Agora, pela hipótese de indução (multiplicando por H_{k+1}), temos

$$H_1H_kH_{k+1} \geq H_{k+1}^2 \geq H_kH_{k+2}.$$

Se $H_k \neq 0$, basta dividir a última desigualdade por H_k e temos o resultado que queríamos. Se $H_k = 0$, pela última desigualdade, temos $0 \geq H_{k+1}^2 \geq 0 \Rightarrow H_{k+1} = 0$ e portanto, temos $H_j = 0$ para todo $j = k, \dots, n$. Onde, $H_{k+2} = 0$ e temos o nosso resultado. A segunda desigualdade segue pela definição de H_k e da desigualdade (4.12),

$$\frac{S_1}{n} \frac{S_i}{\binom{n}{i}} \geq \frac{S_{i+1}}{\binom{n}{i+1}}.$$

Isto implica que

$$(n-i)S_1S_i - n(i+1)S_{i+1} \geq 0, \quad \forall i = 1, \dots, r-1$$

o que completa a demonstração da proposição.

Corolário 4.2 *Seja $M^n \rightarrow \mathbb{S}^{n+1}$ uma hipersuperfície compacta e conexa de \mathbb{S}^{n+1} com r -ésima curvatura média constante positiva H_r , para algum $r = 1, \dots, n-1$. Suponha que a imagem da aplicação de Gauss de M esteja contida num hemisfério fechado e $H_i \geq 0, \forall i = 1, \dots, r-1$. Então M é totalmente umbílica.*

A seguinte proposição nos fornece uma outra condição geométrica para obtermos $H_i > 0 \forall i = 1, \dots, r-1$ (para uma demonstração ver [BC]).

Proposição 4.2 *Seja M^n uma variedade riemanniana compacta e conexa, e seja $x : M^n \rightarrow \mathbb{S}^{n+1}$ uma imersão isométrica. Se $H_r > 0$ e $x(M)$ está sobre um hemisfério aberto de \mathbb{S}^{n+1} , então $H_i > 0$ para todo $i = 1, \dots, r-1$.*

Corolário 4.3 *Seja $x : M^n \rightarrow \mathbb{S}^{n+1}$ uma imersão isométrica de uma hipersuperfície compacta e conexa de \mathbb{S}^{n+1} com r -ésima curvatura média constante positiva H_r , para algum $r = 1, \dots, n-1$. Suponha que a imagem de Gauss de M esteja contida num hemisfério fechado e que $x(M)$ esteja contido num hemisfério aberto de \mathbb{S}^{n+1} . Então M é totalmente umbílica.*

Bibliografia

- [ARS] Alencar, H., Rosenberg, H. and Santos, W. - *On the Gauss map of hypersurfaces with constante scalar curvature in spheres*. Amer. Math. Soc. 132, 3731-3739 (2004).
- [BC] Barbosa, J.L. and Colares, A. - *Stability of hypersurfaces with constant r -mean curvature*, Annals of Global Analysis and Geometry 15, 277-297 (1997).
- [Ca] Caminha, A. - *On hypersurfaces in space of constant sectional curvature*. Tese (Doutorado em Matemática), Universidade Federal do Ceará, coordenação de aperfeiçoamento de pessoal de nível superior. Ano de obtenção:2004.
- [HL] Hounie, J. and Leite, M.L. - *Two-ended hypersurfaces with zero scalar curvature*. Indiana Univ. Math. J. 48, 867-882 (1999).
- [dCM] do Carmo, M., *Geometria Riemanniana*, Coleção Projeto Euclides, IMPA, Rio de Janeiro, 2005.
- [NS] Nomizu, K. and Smyth, B. - *On the Gauss mapping for hypersurfaces of constant mean curvature in sphere*. Comm. Math. Helv. 44, 484-490 (1969).