



UNIVERSIDADE FEDERAL DO CEARÁ
CENTRO DE CIÊNCIAS
MESTRADO EM MATEMÁTICA

KELTON SILVA BEZERRA

UM TEOREMA DE RIGIDEZ PARA
HIPERSUPERFÍCIES CMC COMPLETAS EM
VARIETADES DE LORENTZ

FORTALEZA-CE

2009

KELTON SILVA BEZERRA

UM TEOREMA DE RIGIDEZ PARA
HIPERSUPERFÍCIES CMC COMPLETAS EM
VARIEDADES DE LORENTZ

Dissertação submetida à Coordenação do
Curso de Pós-Graduação em Matemática da
Universidade Federal do Ceará, como requi-
sito parcial para obtenção do grau de Mestre
em Matemática.

Área de concentração: Geometria Diferencial

Orientador: Prof. Dr. Antônio Caminha
Muniz Neto

FORTALEZA-CE

2009

B469t Bezerra, Kelton Silva

Um teorema de rigidez para hipersuperfícies CMC completas em variedades de Lorentz/ Kelton Silva Bezerra. 2009.

79 f.

Orientador: Prof. Dr. Antônio Caminha Muniz Neto

Área de concentração: Geometria Diferencial

Dissertação (Mestrado) - Universidade Federal do Ceará, Departamento de Matemática, Fortaleza, 2009.

CDD 516.36

Aos meus pais Joaquim e Clara, aos meus
irmãos Kelson(*in memoriam*) e Keila, e à pe-
quenina Maria Eduarda.

Agradecimentos

Meus primeiros agradecimentos são para Deus e para minha família, em especial aos meus pais por terem acreditado em mim.

Agradeço também ao professor Antônio Caminha Muniz Neto, pela orientação, incentivo e paciência.

Agradeço aos professores Abdênago de Barros e Henrique de Lima por terem aceito o convite para participar da banca examinadora de minha dissertação.

Não posso deixar de citar meus conterrâneos Halyson, Ernani, Manoel, Aurineide, Wilson, Rondinele, Cícero e Paulo Alexandre.

Também agradeço aos meus amigos de graduação Mauro, Henry e Islândio.

Agradecimentos especiais para os professores Afonso Norberto, pelo apoio, e Barnabé Pessoa Lima, pela inestimável ajuda durante os dois anos em que se dispôs a me orientar.

À Andrea pela solicitude e eficiência.

À CAPES pelo apoio financeiro.

Resumo

O objetivo deste trabalho é apresentar um teorema de classificação para hipersuperfícies completas e de curvatura média constante em variedades de Lorentz de curvatura seccional constante, sob certas limitações da curvatura escalar. Para isto usaremos a fórmula de Simons, que nos dá uma relação entre as transformações de Newton P_r e o laplaciano da norma ao quadrado do operador de Weingarten A , e um princípio do máximo devido H. Omori e S. T. Yau. Como primeira aplicação obtemos uma classificação das hipersuperfícies tipo-espaço completas e de curvatura média constante no espaço de De Sitter, com curvatura escalar $R \geq 1$. Concluimos também que toda hipersuperfície tipo-espaço completa e de curvatura média constante positiva do espaço de Lorentz-Minkowski, com curvatura escalar não-negativa, é um cilindro sobre uma curva plana e, a menos de isometrias, determinamos tal curva.

Palavras-chave: Variedade de Lorentz. Espaço de De Sitter. Espaço de Lorentz-Minkowski.

Abstract

Our aim in this work is to show a classification theorem for complete CMC hypersurfaces in Lorentz manifolds of constant sectional curvature, under certain bounds on the scalar curvature. To this end we use Simons formula, which gives a relation between Newton transformations and the Laplacian of the squared norm of the Weingarten operator A , as well as a maximum principle due to H. Omori and S. T. Yau. We obtain, as a first application, a classification of complete spacelike CMC hypersurfaces of the De Sitter space, having scalar curvature $R \geq 1$. We also conclude that all complete spacelike hypersurfaces with positive constant mean curvature and nonnegative scalar curvature in the Lorentz-Minkowski space are cylinders over a plane curve and, up to isometries, we determine this curve.

Keywords : Lorentz manifold. De Sitter space. Lorentz-Minkowski space.

Sumário

1	Preliminares	11
1.1	Variedades Pseudo-Riemannianas	11
1.2	Imersões Isométricas	15
1.3	Cilindros Sobre Curvas Planas	18
2	As r-ésimas Curvaturas Médias	25
2.1	Transformações de Newton	30
3	A Fórmula de Simons	33
4	O lema de Omori-Yau	42
4.1	O Cut Locus	42
4.2	O Teorema de Comparação do Hessiano	46
4.3	O Laplaciano da Função Distância	51
4.4	A Fórmula de Bochner	55
4.5	O Teorema de Comparação do Laplaciano	57
4.6	O Lema de Omori-Yau	61
5	Resultados Principais	72
	Bibliografia	77

Introdução

Tem sido crescente nas últimas décadas o interesse pelo estudo da estrutura das hipersuperfícies tipo-espaço em variedades de Lorentz de curvatura seccional constante. Para o caso particular do espaço de De Sitter \mathbb{S}_1^n , A. J. Goddard conjecturou em [10] que hipersuperfícies completas tipo-espaço de curvatura média constante são totalmente umbílicas. Com trabalhos independentes de S. Montiel [13] e J. L. Barbosa e V. Oliker [3], isto mostrou-se verdade somente para hipersuperfícies compactas. Para o caso não-compacto, A. Brasil, A. Colares e O. Palmas forneceram em [4] novos exemplos de hipersuperfícies completas não-totalmente-umbílicas com curvatura média constante no espaço de De Sitter.

Em [1], Akutagawa prova o seguinte

Teorema 0.1. *Seja $\psi : M^n \rightarrow \mathbb{S}_1^{n+1}$ uma hipersuperfície tipo-espaço completa imersa no espaço de De Sitter com curvatura média H satisfazendo $H^2 < 4(n-1)/n^2$. Então ψ é umbílica.*

Em [13] Montiel classifica todas as hipersuperfícies tipo-espaço completas e umbílicas do espaço de De Sitter \mathbb{S}^{n+1} como sendo da forma

$$M^n = \{x \in \mathbb{S}^{n+1}; \langle x, w \rangle = \tau\},$$

onde $\langle w, w \rangle = \sigma = 1, 0$ ou -1 e $\tau^2 > \sigma$. Além disso, o único caso onde M^n é compacta ocorre quando $\sigma = -1$.

Neste trabalho provamos o seguinte teorema (ver [5]) de classificação de hipersuperfícies tipo-espaço completas e de curvatura média constante em variedades de Lorentz de curvatura seccional constante não-negativa, sob certas limitações da curvatura escalar:

Teorema 0.2. *Seja $x : M^n \rightarrow \overline{M}_c^{n+1}$, $c \geq 0$, uma hipersuperfície tipo-espaço*

completa de curvatura média constante H . Se M tem curvatura escalar $R \geq c$, então:

- (a) $R = c$ em M .
- (b) Se $c = 0$ e $H \neq 0$, então $S_j = 0$ para todo $2 \leq j \leq n$.
- (c) Se $c > 0$, então M é totalmente geodésica e fechada.

Como primeira aplicação, obtemos:

Se $x : M^n \rightarrow \mathbb{S}_1^{n+1}$ é uma hipersuperfície tipo-espaço completa de curvatura média H constante e curvatura escalar $R \geq 1$, então

$$x(M) = \{p \in \mathbb{S}_1^{n+1}; \langle p, w \rangle = 0\},$$

onde $w \in \mathbb{L}^{n+2}$ é tal que $\langle w, w \rangle = -1$.

Quando o ambiente é o espaço $(n + 1)$ -dimensional de Lorentz-Minkowski \mathbb{L}^{n+1} , chegamos à seguinte conclusão:

Se $x : M^n \rightarrow \mathbb{L}^{n+1}$ é uma hipersuperfície tipo-espaço completa de curvatura média constante $H > 0$ e curvatura escalar R não-negativa, então $x(M)$ é um $(n - 1)$ -cilindro sobre uma curva plana γ . Mais ainda, a menos de isometrias de \mathbb{L}^{n+1} , tem-se

$$\gamma(x_1, \dots, x_n) = (x_1, 0, \dots, 0, g(x_1)),$$

onde

$$g(x_1) = \frac{\sqrt{|c|}}{nH} - \sqrt{\left(x_1 - \frac{\sqrt{c^2 - 1}}{nH}\right)^2 + \frac{1}{n^2H^2}}$$

e $c \in \mathbb{R}$ é arbitrário e tal que $|c| \geq 1$.

Capítulo 1

Preliminares

Em todo este trabalho, salvo menção em contrário, M^n denotará uma variedade Riemanniana n -dimensional com métrica $g = \langle, \rangle$, conexão de Levi-Civita ∇ e tensor curvatura R . O anel comutativo das funções suaves (ou de classe C^∞) sobre M será denotado por $C^\infty(M)$. O espaço dos campos diferenciáveis sobre M será denotado por $\mathfrak{X}(M)$. Já \overline{M}^n denotará uma variedade pseudo-Riemanniana n -dimensional com conexão de Levi-Civita $\overline{\nabla}$ e tensor curvatura \overline{R} . Para simplificar a notação, também denotaremos por $g = \langle, \rangle$ a métrica pseudo-Riemanniana de \overline{M} .

1.1 Variedades Pseudo-Riemannianas

Seja V um espaço vetorial real de dimensão finita. Uma forma bilinear simétrica $b = \langle, \rangle : V \times V \rightarrow \mathbb{R}$ é dita

- (a) *Positiva definida*, quando $\langle v, v \rangle > 0$ para todo $v \in V \setminus \{0\}$.
- (b) *Negativa definida*, quando $\langle v, v \rangle < 0$ para todo $v \in V \setminus \{0\}$.
- (c) *Não-degenerada*, quando $\langle v, w \rangle = 0$ para todo w implica $v = 0$.

Se b é uma forma bilinear simétrica sobre V , um subespaço W de V é dito *não-degenerado* se $b|_{W \times W} : W \times W \rightarrow \mathbb{R}$ for não-degenerada.

O índice de uma forma bilinear simétrica b sobre V é a maior dimensão de um subespaço W de V tal que $b|_{W \times W} : W \times W \rightarrow \mathbb{R}$ seja negativa definida.

Dados uma forma bilinear simétrica b sobre V e um subespaço W de V , definimos o complemento ortogonal W^\perp de W em V por

$$W^\perp = \{v \in V; \langle v, w \rangle = 0, \forall w \in W\}.$$

Lema 1.1. *Seja b uma forma bilinear simétrica sobre o espaço vetorial de dimensão finita V , e W um subespaço de V . Então:*

- (a) *b é não-degenerada se, e somente se, sua matriz com respeito a uma (e portanto a toda) base de V for invertível.*
- (b) *Se W é não-degenerado então $\dim(W) + \dim(W^\perp) = \dim V$ e $(W^\perp)^\perp = W$.*
- (c) *W é não-degenerado se, e somente se, $V = W \oplus W^\perp$. Em particular, W é não-degenerado se, e somente se, W^\perp for não-degenerado.*

Demonstração. Veja o capítulo 2 de [14]. □

Se $b = \langle, \rangle$ é uma forma bilinear simétrica e não-degenerada sobre o espaço vetorial real V , dizemos que um vetor $v \in V \setminus \{0\}$ é

- *Tipo-tempo*, quando $\langle v, v \rangle < 0$;
- *Tipo-luz*, quando $\langle v, v \rangle = 0$;
- *Tipo-espaço*, quando $\langle v, v \rangle > 0$.

De modo análogo se define o que significa um subespaço não-degenerado W de V ser tipo-tempo, tipo-luz e tipo-espaço. Se $v \in V \setminus \{0\}$ não for tipo-luz, define-se o sinal $\epsilon_v \in \{-1, 1\}$ de v dado por

$$\epsilon_v = \frac{\langle v, v \rangle}{|\langle v, v \rangle|}.$$

A *norma* de $v \in V$ é dada por $|v| = \sqrt{\epsilon_v \langle v, v \rangle}$, e v é *unitário* se $|v| = 1$. É um resultado padrão de álgebra linear que V admite uma base ortonormal $\{e_i\}$ com respeito a b , isto é, tal que $\langle e_i, e_j \rangle = \epsilon_i \delta_{ij}$, onde ϵ_i denota o sinal de e_i . Desse modo, a expansão de $v \in V$ com respeito a $\{e_i\}$ é dada por

$$v = \sum_{i=1}^n \epsilon_i \langle v, e_i \rangle e_i.$$

Seja V um espaço vetorial real, $b = \langle, \rangle$ uma forma bilinear simétrica e não-degenerada de índice 1 sobre V , e $\Upsilon = \{u \in V; \langle u, u \rangle < 0\}$. Para cada $u \in \Upsilon$, definimos o *cone tipo-tempo* de V contendo u por $C(u) = \{v \in \Upsilon; \langle u, v \rangle < 0\}$.

Lema 1.2. *Sejam $v, w \in \Upsilon$. Então:*

- (a) *O subespaço $\{v\}^\perp$ é tipo-espaço e $V = \text{span}\{v\} \oplus \text{span}\{v\}^\perp$. Assim, Υ é a união disjunta de $C(v)$ e $C(-v)$.*
- (b) *$|\langle v, w \rangle| \geq |v||w|$, com igualdade se e somente se v e w forem colineares.*
- (c) *Se $v \in C(u)$ para algum $u \in \Upsilon$, então $w \in C(u) \Leftrightarrow \langle v, w \rangle < 0$. Portanto, $w \in C(v) \Leftrightarrow v \in C(w) \Leftrightarrow C(v) = C(w)$.*

Demonstração. Veja o capítulo 5 de [14]. □

Definição 1.3. *Um tensor métrico \bar{g} sobre uma variedade diferenciável \bar{M} é um 2-tensor covariante e simétrico sobre \bar{M} , tal que \bar{g}_p é não-degenerada para todo $p \in \bar{M}$. Uma variedade pseudo-Riemanniana \bar{M} é um par (\bar{M}, \bar{g}) , onde \bar{M} é uma variedade diferenciável e $\bar{g} = \langle, \rangle$ é um tensor métrico de índice constante sobre \bar{M} .*

Daqui para frente, sempre que não houver perigo de confusão, escreveremos \bar{M} em vez de (\bar{M}, \bar{g}) , \langle, \rangle em vez de \bar{g} e ν para o índice de \bar{M} .

Para o caso especial $\nu = 1$ e $\dim \bar{M} \geq 2$, \bar{M} é dita uma *Variedade de Lorentz*, e \langle, \rangle é então chamada uma *métrica de Lorentz* de \bar{M} . Se $\nu = 0$, \bar{M} é simplesmente uma variedade Riemanniana.

Denotaremos por \mathbb{L}^{n+1} o espaço euclidiano \mathbb{R}^{n+1} munido com a métrica de Lorentz correspondente à forma quadrática

$$q(x) = x_1^2 + \dots + x_n^2 - x_{n+1}^2.$$

Em outras palavras, se $p \in \mathbb{L}^{n+1}$ e $v, w \in T_p \mathbb{L}^{n+1} \cong \mathbb{R}^{n+1}$, então

$$\langle v, w \rangle = v_1 w_1 + \dots + v_n w_n - v_{n+1} w_{n+1}.$$

\mathbb{L}^{n+1} é conhecido como o espaço $(n+1)$ -dimensional de Lorentz-Minkowski.

Outro exemplo de variedade de Lorentz é o espaço $(n+1)$ -dimensional de De Sitter \mathbb{S}_1^{n+1} , isto é,

$$\mathbb{S}_1^{n+1} = \{p \in \mathbb{L}^{n+2}; \langle p, p \rangle = 1\},$$

onde \mathbb{L}^{n+2} denota o espaço de Lorentz-Minkowski $(n+2)$ -dimensional.

Afirmamos que \mathbb{S}_1^{n+1} é uma subvariedade de Lorentz de \mathbb{L}^{n+2} . De fato, $f : \mathbb{L}^{n+2} \rightarrow \mathbb{R}$ dada por $f(x) = \langle x, x \rangle$ é uma função diferenciável tal que $\mathbb{S}_1^{n+1} = f^{-1}(1)$. Note que para todo $X \in \mathfrak{X}(\mathbb{L}^{n+2})$,

$$\langle \nabla f, X \rangle = df(X) = X(f) = X\langle x, x \rangle = 2\langle \nabla_X x, x \rangle = 2\langle X, x \rangle = \langle X, 2x \rangle,$$

ou seja, $\nabla f(x) = 2x$, para todo $x \in \mathbb{L}^{n+2}$. Em particular, $\nabla f(x) \neq 0$ para todo $x \in \mathbb{S}_1^{n+1}$, e assim \mathbb{S}_1^{n+1} é uma hipersuperfície pseudo-Riemanniana de \mathbb{L}^{n+2} , com

$$N(x) = \frac{\nabla f(x)}{|\nabla f(x)|} = \frac{2x}{\sqrt{\langle 2x, 2x \rangle}} = x$$

sendo um vetor normal unitário e globalmente definido em \mathbb{S}_1^{n+1} . Como $\langle N, N \rangle \equiv 1$, \mathbb{S}_1^{n+1} é uma subvariedade Lorentziana de \mathbb{L}^{n+2} .

De modo semelhante à curvatura R de uma variedade Riemanniana M , a curvatura \bar{R} de \bar{M} é definida pelo 3-tensor $\bar{R} : \mathfrak{X}(\bar{M}) \times \mathfrak{X}(\bar{M}) \times \mathfrak{X}(\bar{M}) \rightarrow \mathfrak{X}(\bar{M})$ dado por

$$\bar{R}(X, Y)Z = \bar{\nabla}_X \bar{\nabla}_Y Z - \bar{\nabla}_Y \bar{\nabla}_X Z - \bar{\nabla}_{[X, Y]} Z.$$

Dados $p \in \bar{M}$ e $v, w \in T_p \bar{M}$ gerando um subespaço não-degenerado bidimensional de $T_p \bar{M}$, segue do item (a) do lema 1.1 que $\langle v, v \rangle \langle w, w \rangle - \langle v, w \rangle^2 \neq 0$, de modo que faz sentido a

Definição 1.4. *Sejam \bar{M} uma variedade pseudo-Riemanniana, $p \in \bar{M}$ e $\sigma \subset T_p \bar{M}$ um subespaço bidimensional não-degenerado de $T_p \bar{M}$. O número*

$$K(\sigma) = \frac{\langle \bar{R}(v, w)w, v \rangle}{\langle v, v \rangle \langle w, w \rangle - \langle v, w \rangle^2}$$

independe da base escolhida $\{v, w\}$ de σ , e é denominado a curvatura seccional de \bar{M} em p segundo σ .

Definição 1.5. *Dizemos que a variedade pseudo-Riemanniana \bar{M} tem curvatura seccional constante quando os números $K(\sigma)$ acima independem de p e do subespaço bidimensional não-degenerado σ de $T_p \bar{M}$.*

Se \bar{M} tem curvatura seccional constante c , então (corolário 3.43 de [14])

$$\bar{R}(X, Y)Z = c(\langle Y, Z \rangle X - \langle X, Z \rangle Y). \quad (1.1)$$

Definição 1.6. *Seja \overline{M} uma variedade de Lorentz. Uma aplicação τ , que associa a cada $p \in \overline{M}$ um cone tipo-tempo τ_p em $T_p\overline{M}$, é suave quando, para cada $p \in \overline{M}$, existem uma vizinhança aberta U de p e $V \in \mathfrak{X}(U)$ tais que $V(q) \in \tau_q$ para todo $q \in U$. Caso uma tal aplicação exista, diz-se que \overline{M} é temporalmente orientável.*

Proposição 1.7. *Uma variedade de Lorentz \overline{M} é temporalmente orientável se, e somente se, existir um campo vetorial tipo-tempo globalmente definido $K \in \mathfrak{X}(\overline{M})$.*

Demonstração. Se existe um campo K de vetores tipo-tempo sobre \overline{M} , basta definir $\tau(p) = C(K(p))$. Reciprocamente, seja τ uma orientação temporal de \overline{M} . Como τ é diferenciável, cada ponto $p \in \overline{M}$ possui uma vizinhança U em \overline{M} na qual está definida um campo de vetores tipo-tempo K_U , com $K_U(q) \in \tau(q)$, para cada $q \in U$. Sejam agora $\{U_\alpha\}$ uma cobertura aberta de \overline{M} e $\{f_\alpha\}$ uma partição da unidade estritamente subordinada a $\{U_\alpha\}$. Então o campo

$$K = \sum_{\alpha} f_{\alpha} K_{U_{\alpha}}$$

está bem definido sobre \overline{M} e com a ajuda do lema 1.2 pode-se verificar que K é tipo-tempo. \square

A partir de agora, a escolha de uma aplicação τ como acima, ou de um campo tipo-tempo K a ela associado, será denominada uma *orientação temporal* para \overline{M} .

Seja τ uma orientação temporal para \overline{M} , e $V \in \mathfrak{X}(\overline{M})$. Se $V(q) \in \tau_q$ para todo $q \in \overline{M}$, diz-se que V *aponta para o futuro*. Então, segue da própria definição de cones tipo-tempo que todos os campos vetoriais sobre \overline{M} que apontam para o futuro são tipo-tempo. Além disso, se K for uma orientação temporal para \overline{M} , o item (c) do lema 1.2 garante que um campo vetorial tipo-tempo V sobre \overline{M} aponta para o futuro se e só se $\langle V, K \rangle < 0$.

1.2 Imersões Isométricas

Sejam (M^n, g) uma variedade Riemanniana e $(\overline{M}^{n+1}, \overline{g})$ uma variedade pseudo-Riemanniana. Uma imersão isométrica $x : M^n \rightarrow \overline{M}^{n+1}$ é uma imersão tal que $x^*\overline{g} = g$.

Dada uma imersão isométrica $x : M^n \rightarrow \overline{M}^{n+1}$, diz-se que M é uma hipersuperfície de \overline{M} . Se \overline{M} é de Lorentz, M é chamada uma hipersuperfície *tipo-espaço* de \overline{M} .

Proposição 1.8. *Se M^n é uma hipersuperfície tipo-espaço de uma variedade de Lorentz temporalmente orientada \overline{M}^{n+1} , então M admite um campo vetorial normal unitário (suave) $N \in \mathfrak{X}(M)^\perp$, apontando para o futuro. Em particular, M é orientável.*

Demonstração. Fixe um campo $K \in \mathfrak{X}(\overline{M})$ que dá a orientação temporal de \overline{M} e observe que, para todo $p \in M$, o conjunto de todos os vetores tipo-tempo $v \in T_p\overline{M}$ é a união disjunta de $C(K(p))$ e $C(-K(p))$.

Tome, em cada $p \in M$, um vetor unitário $N(p) \in T_pM^\perp$. Desde que $N(p)$ é tipo-tempo, trocando $N(p)$ por $-N(p)$ se necessário, podemos supor que $N(p) \in C(K(p))$. Este processo define unicamente um campo vetorial normal unitário N sobre M , apontando para o futuro, e então resta apenas mostrar que N é suave.

De fato, fixe $p \in M$ e tome um referencial móvel $\{e_i\}$ sobre uma vizinhança aberta e conexa U de p em M . Então $\tilde{N} = K - \sum_{i=1}^n \langle K, e_i \rangle e_i$ é suave e normal a M em U , com

$$\langle \tilde{N}, \tilde{N} \rangle = \langle \tilde{N}, K \rangle = \langle K, K \rangle - \sum_{i=1}^n \langle K, e_i \rangle^2.$$

Como $\langle K, K \rangle = \sum_{i=1}^n \langle K, e_i \rangle^2 - \langle K, N \rangle^2$, temos $\langle \tilde{N}, \tilde{N} \rangle = -\langle K, N \rangle^2 < 0$. Portanto, $\tilde{N}(q) \in C(K(q))$ para cada $q \in U$, e $N = \frac{\tilde{N}}{|\tilde{N}|}$ é suave. \square

Dada uma imersão isométrica $x : M^n \rightarrow \overline{M}^{n+1}$, identificaremos M com $x(M) \subset \overline{M}$ e T_pM com $dx_p(T_pM) \subset T_{x(p)}\overline{M}$. Assim, identificando p com $x(p)$ por simplicidade, T_pM será visto como um subespaço vetorial de $T_p\overline{M}$. Com estas identificações, sabe-se que a conexão de Levi-Civita ∇ de M é dada por $\nabla_X Y = (\overline{\nabla}_X Y)^T$, para todos $X, Y \in \mathfrak{X}(M)$, onde o T sobrescrito denota a componente tangente. Assim,

$$\overline{\nabla}_X Y = \nabla_X Y + \alpha(X, Y),$$

onde $\alpha : \mathfrak{X}(M) \times \mathfrak{X}(M) \rightarrow \mathfrak{X}^\perp(M)$ é a *segunda forma fundamental* (vetorial) de x . Desde que α é $C^\infty(M)$ -bilinear e simétrica, definindo

$$\langle AX, Y \rangle = \langle \alpha(X, Y), N \rangle,$$

onde N é um campo normal unitário sobre M , obtemos um campo $A : \mathfrak{X}(M) \rightarrow \mathfrak{X}(M)$ de operadores lineares auto-adjuntos $A_p : T_p M \rightarrow T_p M$, $p \in M$. Cada operador A_p é denominado o operador de Weingarten da imersão x . É imediato verificar que

$$AX = -\bar{\nabla}_X N \text{ e } \alpha(X, Y) = \epsilon_N \langle AX, Y \rangle N.$$

A proposição a seguir nos fornece equações fundamentais que relacionam os tensores de curvatura de M e \bar{M} e a segunda forma fundamental. Para uma demonstração, ver por exemplo [7].

Proposição 1.9. *Seja $x : M^n \rightarrow \bar{M}^{n+1}$ uma imersão isométrica e sejam $X, Y, Z, W \in \mathfrak{X}(M)$. Então:*

(a) *(Equação de Gauss)*

$$\begin{aligned} \langle R(X, Y)Z, W \rangle &= \langle \bar{R}(X, Y)Z, W \rangle \\ &+ \epsilon_N [\langle AX, W \rangle \langle AY, Z \rangle - \langle AX, Z \rangle \langle AY, W \rangle]. \end{aligned}$$

(b) *(Equação de Codazzi)*

$$(\bar{R}(X, Y)N)^T = (\nabla_X A)Y - (\nabla_Y A)X.$$

Usaremos agora a equação de Gauss para determinar o tensor curvatura do espaço de De Sitter \mathbb{S}_1^{n+1} . Observe que o operador de Weingarten da inclusão $i : \mathbb{S}_1^{n+1} \rightarrow \mathbb{L}^{n+2}$ é dado por

$$A(X) = -\nabla_X N = -\nabla_X x = -X,$$

onde $N = x$ é o campo posição, que sabemos ser normal a \mathbb{S}_1^{n+1} . Assim, para

$X, Y, Z, W \in \mathfrak{X}(\mathbb{S}_1^{n+1})$, segue da equação de Gauss que

$$\begin{aligned}
\langle R(X, Y)Z, W \rangle &= \langle \bar{R}(X, Y)Z, W \rangle - \langle A(X, Z), A(Y, W) \rangle \\
&\quad + \langle A(X, W), A(Y, Z) \rangle \\
&= -\langle A(X, Z), A(Y, W) \rangle + \langle A(X, W), A(Y, Z) \rangle \\
&= -\langle A(X, Z), N \rangle \langle A(Y, W), N \rangle \\
&\quad + \langle A(X, W), N \rangle \langle A(Y, Z), N \rangle \\
&= -\langle A(X), Z \rangle \langle A(Y), W \rangle + \langle A(X), W \rangle \langle A(Y), Z \rangle \\
&= -\langle X, Z \rangle \langle Y, W \rangle + \langle X, W \rangle \langle Y, Z \rangle \\
&= \langle \langle Y, Z \rangle X - \langle X, Z \rangle Y, W \rangle.
\end{aligned}$$

Como $W \in \mathfrak{X}(\mathbb{S}_1^{n+1})$ é arbitrário, segue que o tensor curvatura de \mathbb{S}_1^{n+1} é dado por

$$R(X, Y)Z = \langle Y, Z \rangle X - \langle X, Z \rangle Y,$$

e assim \mathbb{S}_1^{n+1} tem curvatura constante igual a 1.

Para ambientes de curvatura seccional constante tem-se o seguinte

Corolário 1.10. *Sejam $x : M^n \rightarrow \bar{M}_c^{n+1}$ uma imersão isométrica de M^n em um ambiente \bar{M}^{n+1} de curvatura seccional constante c , e $X, Y, Z, W \in \mathfrak{X}(M)$.*

Então:

$$\begin{aligned}
\langle R(X, Y)Z, W \rangle &= c[\langle X, W \rangle \langle Y, Z \rangle - \langle X, Z \rangle \langle Y, W \rangle] \\
&\quad + \epsilon_N[\langle AX, W \rangle \langle AY, Z \rangle - \langle AX, Z \rangle \langle AY, W \rangle]
\end{aligned}$$

e

$$(\nabla_X A)Y = (\nabla_Y A)X.$$

Demonstração. Isto é uma consequência imediata da proposição anterior e da equação 1.1. □

1.3 Cilindros Sobre Curvas Planas

Definição 1.11. *Seja M uma variedade Riemanniana. A escolha de um subespaço linear k -dimensional $D_p \subset T_p M$ em cada ponto $p \in M$ é chamada uma*

distribuição tangente k -dimensional em M , ou simplesmente uma distribuição, se não houver risco de confusão. Uma distribuição é chamada suave se $D = \coprod_{p \in M} D_p$ for um subfibrado suave do fibrado tangente TM .

Suponha $D \subset TM$ uma distribuição suave. Uma subvariedade $N \subset M$ é chamada uma *variedade integral* de D se $T_p N = D_p$ em cada $p \in M$. Nós dizemos que D é *involutiva* se dados campos diferenciáveis X, Y em um aberto U de M tais que $X_p, Y_p \in D_p$ para todo $p \in U$, então o colchete de Lie $[X, Y]$ é tal que $[X, Y]_p \in D_p$, para todo $p \in U$. Dizemos que D é *integrável* se cada ponto de M pertence a uma variedade integral de D .

Definição 1.12. Uma folheação de dimensão k em uma variedade Riemanniana n -dimensional M é uma coleção de subvariedades k -dimensionais imersas, disjuntas e conexas (chamadas as folhas da folheação) cuja união é M e tal que em uma vizinhança de cada ponto $p \in M$ existe uma carta (U, φ) com a propriedade que $\varphi(U)$ é um produto de abertos conexos $U' \times U'' \subset \mathbb{R}^k \times \mathbb{R}^{n-k}$, e cada folha da folheação intersecta U em um conjunto vazio ou em uma união enumerável de " k -fatias" da forma $x_{k+1} = c_{k+1}, \dots, x_n = c_n$. (Uma tal carta é chamada uma carta "flat" para a folheação.)

Para mais detalhes sobre o conteúdo das duas definições acima veja, por exemplo, [12].

Exemplo 1.13. A coleção de todos os subespaços afins k -dimensionais de \mathbb{R}^n paralelos a \mathbb{R}^k é uma folheação k -dimensional de \mathbb{R}^n .

Seja $f : M^n \rightarrow \overline{M}^{n+p}$ uma imersão isométrica, e seja x um ponto de M . O subespaço de $T_x M$ dado por

$$\Delta(x) = \{X \in T_x M : \alpha(X, Y) = 0, \forall Y \in T_x M\}$$

é chamado o *subespaço de nulidade relativa* de f em x . A dimensão $\nu(x)$ de $\Delta(x)$ é chamada o *índice de nulidade relativa* de f em x . Observe que se $\nu(x) \equiv \nu$ é constante em M então $x \mapsto \Delta(x)$ é uma distribuição ν -dimensional em M , chamada a *distribuição de nulidade relativa*.

A seguinte proposição é encontrada no capítulo 5 de [7].

Proposição 1.14. Para uma imersão isométrica $f : M^n \rightarrow \overline{M}^{n+p}$, nós temos:

(a) A distribuição de nulidade relativa é suave em qualquer aberto onde ν é constante.

(b) O conjunto $\Omega = \{x \in M : \nu(x) = \min_{x \in M} \nu(x)\}$ é aberto.

Demonstração. (a) Assuma que $\dim \Delta(x) = m$ para todos os pontos de um aberto U de M . Desde que

$$\Delta^\perp(x) = \text{span}\{A_\xi X : X \in T_x M, \xi \in T_x M^\perp\},$$

dado $x_0 \in U$, existem $X_1, \dots, X_{n-m} \in T_{x_0} M$ e $\xi_1, \dots, \xi_{n-m} \in T_{x_0} M^\perp$ tais que

$$\Delta(x_0)^\perp = \text{span}\{A_{\xi_j} X_j\}_{1 \leq j \leq n-m}.$$

Tome extensões locais suaves de X_1, \dots, X_{n-m} e ξ_1, \dots, ξ_{n-m} em TM e TM^\perp , respectivamente. Por continuidade, os campos de vetores $\{A_{\xi_j} X_j\}$, $1 \leq j \leq n-m$, permanecem linearmente independentes em uma vizinhança $V \subset U$ de x_0 , e assim geram Δ^\perp . Nós concluímos que Δ^\perp é uma distribuição suave em U , e assim o mesmo vale para Δ .

(b) Segue imediatamente do argumento acima. \square

Na notação da proposição acima, $x \mapsto \Delta(x)$, $x \in \Omega$, é chamada *distribuição de nulidade relativa mínima*.

Os seguintes dois teoremas também são encontrados em [7].

Teorema 1.15. (*Ferus*). *Seja $f : M^n \rightarrow \overline{M}_c^{n+p}$ uma imersão isométrica, e seja $\Theta \subset M$ um aberto onde o índice de nulidade relativa ν é igual a alguma constante m . Então, em Θ nós temos:*

(a) *A distribuição de nulidade relativa Δ é suave e integrável, e as folhas são totalmente geodésicas em M e \overline{M} .*

(b) *Se $\gamma : [0, b] \rightarrow M$ é uma geodésica tal que $\gamma([0, b])$ está contido em uma folha de Δ , então $\nu(\gamma(b)) = m$.*

(c) *As folhas da distribuição de nulidade relativa mínima são completas sempre que M é completa.*

Demonstração. (a) Sejam $X, Y \in \Delta$ e $Z \in TM$. Então

$$(\nabla_Z^\perp \alpha)(X, Y) = \nabla_Z^\perp \alpha(X, Y) - \alpha(\nabla_Z X, Y) - \alpha(X, \nabla_Z Y) = 0.$$

Usando a equação de Codazzi nós obtemos

$$0 = (\nabla_X^\perp \alpha)(Z, Y) = -\alpha(Z, \nabla_X Y).$$

Assim $\nabla_X Y \in \Delta$. Isto implica que Δ é involutiva com folhas totalmente geodésicas em M e \overline{M} , uma vez que

$$\overline{\nabla}_X Y = \nabla_X Y + \alpha(X, Y) = \nabla_X Y \in \Delta.$$

(b) Seja L a folha de Δ que contém $\gamma([0, b])$, e seja Z um campo paralelo ao longo de γ tal que $Z(\gamma(b)) \in \Delta(\gamma(b))$. É suficiente mostrar que $Z(\gamma(0)) \in \Delta(\gamma(0))$. Se isto é verdade, então $\nu(\gamma(0)) \geq \nu(\gamma(b))$, e assim $\nu(\gamma(0)) = \nu(\gamma(b))$. A seguinte definição será útil: para cada $X \in \Delta$, seja $C_X : \Delta^\perp \rightarrow \Delta^\perp$ dada por

$$C_X Y = -P(\nabla_Y X),$$

onde $P : T\Theta \rightarrow \Delta^\perp$ é a projeção ortogonal. Então vale o fato: para cada $W \in \Delta^\perp(\gamma(0))$, existe um único campo Y ao longo de $\gamma|_{[0, b]}$ tal que

$$(1) Y(0) = W$$

$$(2) \frac{D}{dt} Y + C_{\gamma'} Y = 0, 0 \leq t < b,$$

e Y estende-se suavemente a $t = b$.

Isto é um problema de Cauchy para uma equação diferenciável ordinária linear de primeira ordem, e assim seguem-se a existência e a unicidade. Derivando (2) em relação a t ,

$$\begin{aligned} 0 &= \frac{D^2}{dt^2} Y + \frac{D}{dt} C_{\gamma'} Y \\ &= \frac{D^2}{dt^2} Y + \left(\frac{D}{dt} C_{\gamma'} \right) Y - C_{\gamma'}^2 Y \\ &= \frac{D^2}{dt^2} Y + cY, \end{aligned}$$

onde foi usado na última igualdade que o operador $C_{\gamma'}$ ao longo de γ satisfaz a equação diferencial

$$\frac{D}{dt} C_{\gamma'} = C_{\gamma'}^2 + P(R(\cdot, \gamma')\gamma'),$$

sendo R o tensor curvatura de M (para mais detalhes, veja a proposição 5.1 em [7]). Portanto, Y é uma solução de uma equação diferencial ordinária linear

de segunda ordem com coeficientes constantes em $[0, b)$, e assim estende-se a $t = b$, o que prova o fato acima.

Sejam agora X uma extensão de γ' em Δ e Y como no fato acima. Então

$$\begin{aligned}\nabla_{\gamma'}^\perp \alpha(Y, Z) &= (\nabla_X^\perp \alpha)(Y, Z) + \alpha\left(\frac{D}{dt}Y, Z\right) \\ &= (\nabla_Y^\perp \alpha)(X, Z) + \alpha\left(\frac{D}{dt}Y, Z\right) \\ &= -\alpha(\nabla_Y X, Z) + \alpha\left(\frac{D}{dt}Y, Z\right) \\ &= \alpha\left(C_{\gamma'}Y + \frac{D}{dt}Y, Z\right) = 0.\end{aligned}$$

Em particular, $\|\alpha(Y, Z)\|$ é constante ao longo de γ e anula-se em $\gamma(b)$, uma vez que $Z(\gamma(b)) \in \Delta(\gamma(b))$. Daí $\alpha(Y(\gamma(0)), Z(\gamma(0))) = 0$, e assim $Z(\gamma(0)) \in \Delta(\gamma(0))$, como queríamos.

(c) Segue do item anterior. □

Seja agora $\gamma : \mathbb{R} \rightarrow \mathbb{R}^2$ uma curva regular suave parametrizada pelo comprimento de arco. Consideremos $f : \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}^{n+1}$ dada por $f(t_1, \dots, t_n) = (\gamma(t_1), t_2, \dots, t_n)$. Segue então que a matriz jacobiana de f é

$$\begin{pmatrix} \gamma'_1 & 0 & \dots & 0 \\ \gamma'_2 & 0 & \dots & 0 \\ 0 & 1 & \dots & 0 \\ \cdot & \cdot & \cdot & \cdot \\ \cdot & \cdot & \cdot & \cdot \\ \cdot & \cdot & \cdot & \cdot \\ 0 & 0 & \dots & 1 \end{pmatrix}$$

Como os dois primeiros vetores-linhas da matriz $(n+1) \times n$ acima nunca se anulam simultaneamente, seu posto é n , e assim f é uma imersão. De fato, f é isométrica, como conclui-se facilmente usando-se que $(\gamma'_1)^2 + (\gamma'_2)^2 = 1$. Uma tal imersão é chamada um *cilindro sobre a curva plana* γ . O teorema a seguir, devido a Hartman e Nirenberg, garante que qualquer imersão isométrica de \mathbb{R}^n em \mathbb{R}^{n+1} tem esta forma, isto é, pode ser escrita como

$$\gamma \times I : \mathbb{R} \times \mathbb{R}^{n-1} \rightarrow \mathbb{R}^2 \times \mathbb{R}^{n-1} = \mathbb{R}^{n+1},$$

onde γ é uma curva plana e $I : \mathbb{R}^{n-1} \rightarrow \mathbb{R}^{n-1}$ é a identidade.

O lema a seguir é uma adaptação, ao teorema seguinte, da proposição 5.5 do livro de Dajczer [7].

Lema 1.16. *Seja $f : M_c^n \rightarrow \overline{M}_c^{n+1}$, $n \geq 1$, uma imersão isométrica. Então $\nu \geq n - 1$.*

Demonstração. Escolhendo uma base X_1, \dots, X_n para $T_x M$ consistindo de direções principais, com curvaturas principais correspondentes $\lambda_1, \dots, \lambda_n$, segue da equação de Gauss que

$$c = c + \lambda_i \lambda_j,$$

para $i \neq j$, isto é, $\lambda_i \lambda_j = 0$ para $i \neq j$.

Suponha que algum λ_i , digamos λ_1 , é não-nulo. Então $\lambda_2 = \dots = \lambda_n = 0$. Daí, para qualquer $Y \in T_x M$ e $2 \leq j \leq n$ tem-se

$$\langle \alpha(X_j, Y), N \rangle = \langle A(X_j), Y \rangle = \langle \lambda_j X_j, Y \rangle = 0,$$

onde N é um campo normal unitário numa vizinhança de $x \in M$. Como estamos em codimensão um, temos $\alpha(X_j, Y) = 0$, provando que $\{X_2, \dots, X_n\} \subset \Delta(x)$, e assim $\nu(x) \geq n - 1$.

Se todos os λ_i são nulos, então um cálculo análogo ao feito acima nos dá $\{X_1, \dots, X_n\} \subset \Delta(x)$ e assim $\nu(x) = n$. \square

Teorema 1.17. *Seja M^n uma variedade Riemanniana completa e "flat", e seja $f : M^n \rightarrow \mathbb{R}^{n+1}$ uma imersão isométrica. Então $f(M)$ é um cilindro sobre uma curva plana.*

Demonstração. Considerando o recobrimento universal $\pi : \mathbb{R}^n \rightarrow M^n$ e trocando f por $f \circ \pi$, podemos supor que $M^n = \mathbb{R}^n$.

Pelo lema 1.16 temos $\nu \geq n - 1$. Se $\nu = n$ então f é totalmente geodésica, e $f(M)$ é um cilindro sobre uma reta, isto é, um plano. Se este não é o caso, segue do item (a) do teorema 1.15 que o aberto não-vazio $\Omega = \{x \in \mathbb{R}^n; \nu(x) = n - 1\}$ é folheado por hiperplanos completos que são, conseqüentemente, paralelos. Agora nós podemos estender a folheação para \mathbb{R}^n . Fixe $x_0 \in \Omega$, e seja r_t a reta em \mathbb{R}^n passando por x_0 e perpendicular as folhas L_x da folheação. Tome $Y \in \Delta(x_0)$, e seja Y_t seu transporte paralelo ao longo de r_t em \mathbb{R}^n . É claro que $Y_t \in \Delta(r_t)$. Daí,

$$\frac{\overline{D}}{dt} Y_t = \frac{D}{dt} Y_t + \alpha(r'_t, Y_t) = 0,$$

e assim Y_t é constante em \mathbb{R}^{n+1} . Este fato e o item (a) do teorema 1.15 implicam que as imagens $f(L_x)$ são subespaços afins $(n - 1)$ -dimensionais paralelos de \mathbb{R}^{n+1} . Como r_t é perpendicular as folhas, nós concluimos que $\gamma(t) = f(r_t)$ é a curva plana desejada. \square

Capítulo 2

As r-ésimas Curvaturas Médias

Pela proposição 1.8, toda hipersuperfície tipo-espaço $x : M^n \rightarrow \overline{M}^{n+1}$ de uma variedade de Lorentz, temporalmente orientada e $(n+1)$ -dimensional \overline{M} , é orientável. Além disso, podemos escolher em M um campo diferenciável de vetores normais N , unitário, tipo-tempo e globalmente definido. Se A denota a segunda forma fundamental de x com respeito a N então, em $p \in M$, A reduz-se a um operador linear auto-adjunto $A_p : T_pM \rightarrow T_pM$. Para $1 \leq r \leq n$, seja $S_r(p)$ a r-ésima função simétrica elementar nos autovalores de A_p ; desta maneira nós obtemos n funções suaves $S_r : M \rightarrow \mathbb{R}$, tais que

$$\det(tI - A) = \sum_{k=0}^n (-1)^k S_k t^{n-k}, \quad (2.1)$$

onde $S_0 = 1$ por definição. Se $p \in M$ e $\{e_k\}$ é uma base de T_pM formada por autovetores de A_p , com autovalores correspondentes $\{\lambda_k\}$, vemos imediatamente que

$$S_r = \sigma_r(\lambda_1, \dots, \lambda_n),$$

onde $\sigma_r \in \mathbb{R}[X_1, \dots, X_n]$ é o r-ésimo polinômio simétrico elementar nas indeterminadas X_1, \dots, X_n , isto é,

$$\sigma_r(X_1, \dots, X_n) = \sum_{1 \leq i_1 < \dots < i_r \leq n} X_{i_1} \dots X_{i_r}.$$

Note em particular que vale a relação

$$2S_2 + |A|^2 = S_1^2, \quad (2.2)$$

onde $|A|^2 = \langle A, A \rangle = \text{tr}(A^2)$. De fato,

$$\begin{aligned} S_1^2 - 2S_2 &= \left(\sum_i \lambda_i \right)^2 - 2 \sum_{i < j} \lambda_i \lambda_j \\ &= \sum_i \lambda_i^2 \\ &= |A|^2. \end{aligned}$$

Suponha agora que o espaço ambiente \overline{M} tenha curvatura seccional constante c . Dado $p \in M$, seja $\{e_1, \dots, e_n\}$ um referencial ortonormal (um referencial geodésico, por exemplo) numa vizinhança de p tal que $\{e_1(p), \dots, e_n(p)\}$ seja uma base ortonormal de $T_p M$ formada por autovetores de A_p . Se R é a curvatura escalar de M , segue da equação de Gauss que

$$\begin{aligned} R &= \frac{1}{n(n-1)} \sum_{i \neq j} \langle R(e_i, e_j)e_j, e_i \rangle \\ &= \frac{1}{n(n-1)} \sum_{i \neq j} (c + \langle A(e_i, e_i), A(e_j, e_j) \rangle - \|A(e_i, e_j)\|^2) \\ &= c + \frac{1}{n(n-1)} \sum_{i \neq j} (\langle A(e_i, e_i), A(e_j, e_j) \rangle - \|A(e_i, e_j)\|^2). \end{aligned}$$

Como $\langle N, N \rangle = -1$ e a codimensão é 1, segue que $A(e_i, e_j) = -\langle A(e_i, e_j), N \rangle N$. Assim, temos em p

$$\begin{aligned} \langle A(e_i, e_i), A(e_j, e_j) \rangle &= -\langle A(e_i, e_i), N \rangle \langle A(e_j, e_j), N \rangle \\ &= -\langle A_p(e_i), e_i \rangle \langle A_p(e_j), e_j \rangle \\ &= -\lambda_i \lambda_j, \end{aligned}$$

e por um argumento análogo, $\|A(e_i, e_j)\|^2 = 0$ se $i \neq j$.

Segue então que

$$\begin{aligned} R &= c - \frac{1}{n(n-1)} \sum_{i \neq j} \lambda_i \lambda_j \\ &= c - \frac{2}{n(n-1)} S_2, \end{aligned}$$

ou seja,

$$2S_2 = n(n-1)(c - R). \quad (2.3)$$

Para $1 \leq r \leq n$, nós definimos a r -ésima curvatura média H_r de x por

$$H_r = \frac{(-1)^r}{\binom{n}{r}} S_r = \frac{1}{\binom{n}{r}} \sigma_r(-\lambda_1, \dots, -\lambda_n).$$

Em particular, $H_1 = H$ é a curvatura média de x . Tais funções satisfazem certas desigualdades algébricas muito úteis, usualmente conhecidas como desigualdades de Newton. Uma prova delas para números reais positivos pode ser encontrada em [11]. Aqui, nós daremos uma versão mais geral delas, devida a A. Caminha, junto com uma condição *sharp* para a igualdade. Para a prova, precisamos do seguinte lema:

Lema 2.1. *Se $f \in \mathbb{R}[x]$ é um polinômio com $k \geq 1$ raízes reais, contadas as multiplicidades, então f' tem pelo menos $k - 1$ raízes reais, contadas as multiplicidades. Em particular, se todas as raízes de f são reais, o mesmo ocorre com f' .*

Demonstração. Seja $\alpha \in \mathbb{R}$ uma raiz de multiplicidade $k \geq 1$ de f , isto é, $f(x) = (x - \alpha)^k g(x)$, com $g(\alpha) \neq 0$. Derivando obtemos

$$\begin{aligned} f'(x) &= k(x - \alpha)^{k-1}g(x) + (x - \alpha)^k g'(x) \\ &= (x - \alpha)^{k-1}(kg(x) + (x - \alpha)g'(x)). \end{aligned}$$

Como $kg(\alpha) + (\alpha - \alpha)g'(\alpha) \neq 0$, segue que α é raiz de multiplicidade $k - 1$ de f' .

Agora sejam $\alpha_1, \dots, \alpha_l \in \mathbb{R}$ as raízes distintas de f , isto é,

$$f(x) = (x - \alpha_1)^{k_1} \cdots (x - \alpha_l)^{k_l} g(x),$$

onde k_1, \dots, k_l são inteiros positivos e $g(\alpha_i) \neq 0$, $i = 1, \dots, l$. Como vimos acima, α_i é raiz de multiplicidade $k_i - 1$ de f' . Contadas as multiplicidades, f tem $k = k_1 + \dots + k_l$ raízes reais. Supondo, sem perda de generalidade, que $\alpha_1 < \dots < \alpha_l$, obtemos mais $l - 1$ raízes para f' , distintas dos α_i , aplicando o Teorema do Valor Médio aos intervalos $[\alpha_i, \alpha_{i+1}]$. Assim, f' tem pelo menos $(k_1 - 1) + \dots + (k_l - 1) + (l - 1) = k - l + l - 1 = k - 1$ raízes reais. □

Proposição 2.2. *Sejam $n > 1$ inteiro, e $\lambda_1, \dots, \lambda_n$ números reais. Defina, para $0 \leq r \leq n$, $S_r = S_r(\lambda_i)$ como acima, e $H_r = H_r(\lambda_i) = \binom{n}{r}^{-1} S_r(\lambda_i)$.*

- (a) *Para $1 \leq r < n$, tem-se $H_r^2 \geq H_{r-1}H_{r+1}$. Além disso, se a igualdade ocorre para $r = 1$ ou para algum $1 < r < n$, com $H_{r+1} \neq 0$ neste caso, então $\lambda_1 = \dots = \lambda_n$.*

(b) Se $H_1, H_2, \dots, H_r > 0$ para algum $1 < r \leq n$, então $H_1 \geq \sqrt{H_2} \geq \sqrt[3]{H_3} \geq \dots \geq \sqrt[r]{H_r}$. Mais ainda, se a igualdade ocorre para algum $1 \leq j < r$, então $\lambda_1 = \dots = \lambda_n$.

(c) Se, para algum $1 \leq r < n$, tem-se $H_r = H_{r+1} = 0$, então $H_j = 0$ para todo $r \leq j \leq n$. Em particular, no máximo $r - 1$ dos λ_i são diferentes de zero.

Demonstração. Para provar (a) nós usamos indução sobre o número $n > 1$ de números reais. Para $n = 2$, temos somente $r = 1$, e a desigualdade segue de

$$\begin{aligned} H_1^2 - H_0 H_2 &= \left(\frac{1}{2} S_1\right)^2 - S_2 \\ &= \left(\frac{1}{2}(\lambda_1 + \lambda_2)\right)^2 - \lambda_1 \lambda_2 \\ &= \frac{1}{4}((\lambda_1 + \lambda_2)^2 - 4\lambda_1 \lambda_2) \\ &= \frac{1}{4}(\lambda_1 - \lambda_2)^2 \geq 0, \end{aligned}$$

valendo a igualdade se e só se $\lambda_1 = \lambda_2$. Suponha agora que as desigualdades sejam verdadeiras para $n - 1$ números reais, com igualdade para $r = 1$ ou $1 < r < n$ e $H_{r+1} \neq 0$ se e só se todos os λ_i são iguais. Dados $n \geq 3$ números reais $\lambda_1, \dots, \lambda_n$, seja

$$f(x) = (x + \lambda_1) \dots (x + \lambda_n) = \sum_{r=0}^n \binom{n}{r} H_r(\lambda_i) x^{n-r}.$$

Então

$$f'(x) = \sum_{r=0}^{n-1} (n-r) \binom{n}{r} H_r(\lambda_i) x^{n-r-1}.$$

Como as raízes de f são todas reais, o mesmo ocorre com f' , de modo que existem números reais $\gamma_1, \dots, \gamma_{n-1}$ tais que

$$\begin{aligned} f'(x) &= n(x + \gamma_1) \dots (x + \gamma_{n-1}) \\ &= n \sum_{r=0}^{n-1} S_r(\gamma_i) x^{n-r-1} \\ &= \sum_{r=0}^{n-1} n \binom{n-1}{r} H_r(\gamma_i) x^{n-r-1}. \end{aligned}$$

Desde que $n \binom{n-1}{r} = (n-r) \binom{n}{r}$, comparando os coeficientes temos que $H_r(\lambda_i) = H_r(\gamma_i)$ para $0 \leq r \leq n - 1$. Daí, segue da hipótese de indução que, para

$$1 \leq r \leq n - 2,$$

$$H_r^2(\lambda_i) = H_r^2(\gamma_i) \geq H_{r-1}(\gamma_i)H_{r+1}(\gamma_i) = H_{r-1}(\lambda_i)H_{r+1}(\lambda_i).$$

Além disso, se a igualdade ocorre para os λ_i com $r = 1$, respectivamente $1 < r < n - 1$ e $H_{r+1}(\lambda_i) \neq 0$, ela também ocorre para os γ_i com $r = 1$, respectivamente $1 < r < n - 1$ e $H_{r+1}(\gamma_i) \neq 0$. Segue então da hipótese de indução que $\gamma_1 = \dots = \gamma_{n-1}$, e assim $\lambda_1 = \dots = \lambda_n$.

Por fim, temos que mostrar que $H_{n-1}^2(\lambda_i) \geq H_{n-2}(\lambda_i)H_n(\lambda_i)$, com igualdade para $H_n \neq 0$ se e só se todos os λ_i são iguais. Se $\lambda_i = 0$ para algum $1 \leq i \leq n$, temos $H_n(\lambda_i) = 0$ e a desigualdade é óbvia. Se não, $H_n \neq 0$ e

$$\begin{aligned} H_{n-1}^2 \geq H_{n-2}H_n &\Leftrightarrow \left[\binom{n}{n-1}^{-1} \sum_i \frac{H_n}{\lambda_i} \right]^2 \geq \left[\binom{n}{n-2}^{-1} \sum_{i<j} \frac{H_n}{\lambda_i\lambda_j} \right] H_n \\ &\Leftrightarrow (n-1) \left(\sum_i \frac{1}{\lambda_i} \right)^2 \geq 2n \sum_{i<j} \frac{1}{\lambda_i\lambda_j}. \end{aligned}$$

Por simplicidade, façamos $\alpha_i = \frac{1}{\lambda_i}$. Assim, a desigualdade acima equivale a

$$(n-1) \left(\sum_{i=1}^n \alpha_i \right)^2 \geq 2n \sum_{i<j} \alpha_i\alpha_j.$$

Fazendo $T(\alpha_i) = (n-1) \left(\sum_{i=1}^n \alpha_i \right)^2 - 2n \sum_{i<j} \alpha_i\alpha_j$, nós temos

$$\begin{aligned} T(\alpha_i) &= n \left(\sum_{i=1}^n \alpha_i \right)^2 - \left(\sum_{i=1}^n \alpha_i \right)^2 - 2n \sum_{i<j} \alpha_i\alpha_j \\ &= n \left[\left(\sum_{i=1}^n \alpha_i \right)^2 - 2 \sum_{i<j} \alpha_i\alpha_j \right] - \left(\sum_{i=1}^n \alpha_i \right)^2 \\ &= n \sum_{i=1}^n \alpha_i^2 - \left(\sum_{i=1}^n \alpha_i \right)^2 \geq 0, \end{aligned}$$

onde usamos a desigualdade de Cauchy-Schwarz para os vetores $u = (\alpha_1, \dots, \alpha_n)$ e $v = (1, \dots, 1)$. Assim, vale a igualdade se e só se existe $t \in \mathbb{R}$ tal que $u = tv$, isto é, se e só se todos os α_i (e então todos os λ_i) são iguais.

Para a prova de (b), observe que $H_1 \geq H_2^{\frac{1}{2}}$ segue de (a), pois aqui temos $H_1, H_2 > 0$. Suponha então que $H_1 \geq H_2^{\frac{1}{2}} \geq \dots \geq H_k^{\frac{1}{k}}$ para algum $2 \leq k < r$. Então,

$$H_k^2 \geq H_{k-1}H_{k+1} \geq H_k^{\frac{k-1}{k}} H_{k+1}.$$

Dividindo por $H_k^{\frac{k-1}{k}}$, obtemos $H_k^{\frac{1}{k}} \geq H_{k+1}^{\frac{1}{k+1}}$. Segue imediatamente das desigualdades acima que se $H_k^{\frac{1}{k}} = H_{k+1}^{\frac{1}{k+1}}$ para algum $1 \leq k < r$, então $H_k^2 = H_{k-1}H_{k+1}$. Assim, o item (a) nos dá $\lambda_1 = \dots = \lambda_n$.

Para provar o item (c), podemos supor $r < n - 1$, pois o caso $r = n - 1$ é direto. Pelo item (a), $H_{r+1}^2 \geq H_r H_{r+2}$, e como $H_r = H_{r+1} = 0$, vale a igualdade, de sorte que se $H_{r+2} \neq 0$, segue ainda de (a) que $\lambda_1 = \dots = \lambda_n = \lambda$. Mas $H_r = 0 \Rightarrow \lambda = 0 \Rightarrow H_{r+2} = 0$ (veja a definição dos H_r), uma contradição. Assim $H_{r+2} = 0$, e analogamente $H_{r+3} = \dots = H_n = 0$. Para finalizar, é suficiente notar que o polinômio $f(x)$ do item (a) é, neste caso,

$$f(x) = \sum_{j=0}^n S_j x^{n-j} = \sum_{j=0}^{r-1} S_j x^{n-j}.$$

□

2.1 Transformações de Newton

Para $0 \leq r \leq n$ nós definimos a r -ésima transformação de Newton P_r em M por $P_0 = I$ (o operador identidade) e, para $1 \leq r \leq n$, pela relação de recorrência

$$P_r = (-1)^r S_r I + A P_{r-1}.$$

Segue facilmente por indução que

$$P_r = (-1)^r (S_r I - S_{r-1} A + S_{r-2} A^2 - \dots + (-1)^r A^r),$$

de modo que o Teorema de Cayley-Hamilton nos dá $P_n = 0$. Além disso, sendo P_r um polinômio em A para todo r , P_r também é auto-adjunto e comuta com A . Assim, todas as bases de $T_p M$ diagonalizando A em $p \in M$ também diagonalizam todos os P_r em p . Seja $\{e_k\}_{k=1}^n$ uma tal base. Denotando por A_i a restrição de A a $\{e_i\}^\perp \subset T_p M$, segue-se, como em 2.1, que

$$\det(tI - A_i) = \sum_{k=0}^{n-1} (-1)^k S_k(A_i) t^{n-1-k},$$

onde

$$S_k(A_i) = \sum_{(1 \leq j_1 < \dots < j_k \leq n)_{j_s \neq i}} \lambda_{j_1} \cdots \lambda_{j_k}.$$

Proposição 2.3. *Com as notações acima, para $0 \leq r \leq n$,*

$$(a) P_r e_i = (-1)^r S_r(A_i) e_i,$$

$$(b) \operatorname{tr}(P_r) = (-1)^r (n - r) S_r,$$

$$(c) \operatorname{tr}(AP_r) = (-1)^r (r + 1) S_{r+1},$$

$$(d) \operatorname{tr}(A^2 P_r) = (-1)^r (S_1 S_{r+1} - (r + 2) S_{r+2}).$$

Demonstração. Vamos à prova do item (a). Fixemos $1 \leq i \leq n$ e façamos indução em r . Para $r = 0$ temos $P_0 e_i = e_i = (-1)^0 e_i = (-1)^0 S_0(A_i) e_i$. Para $r = 1$,

$$\begin{aligned} P_1(e_i) &= (-1)^1 S_1 e_i + AP_0 e_i \\ &= [-(\lambda_1 + \dots + \lambda_n) + \lambda_i] e_i \\ &= [-\lambda_1 - \dots - \widehat{\lambda}_i - \dots - \lambda_n] e_i \\ &= (-1)^1 S_1(A_i) e_i. \end{aligned}$$

Suponhamos então, por hipótese de indução, que $P_k(e_i) = (-1)^k S_k(A_i) e_i$, para $0 \leq k < n$. Assim,

$$\begin{aligned} P_{k+1}(e_i) &= (-1)^{k+1} S_{k+1} e_i + AP_k e_i \\ &= (-1)^{k+1} S_{k+1} e_i + (-1)^k S_k(A_i) \lambda_i e_i \\ &= (-1)^{k+1} S_{k+1} e_i + (-1)^k (S_{k+1} - S_{k+1}(A_i)) e_i \\ &= (-1)^{k+1} S_{k+1}(A_i) e_i. \end{aligned}$$

Segue então que

$$\begin{aligned} \operatorname{tr}(P_r) &= \sum_{i=1}^n \langle P_r e_i, e_i \rangle \\ &= (-1)^r \sum_{i=1}^n S_r(A_i) \\ &= (-1)^r (n - r) S_r, \end{aligned}$$

o que prova (b). Usando a expressão acima obtemos

$$\begin{aligned} \operatorname{tr}(AP_r) &= \operatorname{tr}(P_{r+1}) - \operatorname{tr}((-1)^{r+1} S_{r+1} I) \\ &= (-1)^{r+1} (n - r - 1) S_{r+1} + (-1)^r n S_{r+1} \\ &= (-1)^r S_{r+1} (-n + r + 1 + n) \\ &= (-1)^r (r + 1) S_{r+1}, \end{aligned}$$

e obtemos (c). Finalmente, da expressão que define P_{r+1} segue que $AP_{r+1} = (-1)^{r+1}S_{r+1}A + A^2P_r$, de modo que

$$\begin{aligned} \operatorname{tr}(A^2P_r) &= \operatorname{tr}(AP_{r+1}) - \operatorname{tr}((-1)^{r+1}S_{r+1}A) \\ &= (-1)^{r+1}(r+2)S_{r+2} + (-1)^r S_{r+1}S_1 \\ &= (-1)^r(S_1S_{r+1} - (r+2)S_{r+2}), \end{aligned}$$

o que prova (d) e conclui a demonstração. □

Capítulo 3

A Fórmula de Simons

Seja \overline{M}_c^{n+1} uma variedade de Lorentz de curvatura seccional constante c , e seja M^n uma hipersuperfície tipo-espaço de \overline{M} de curvatura média H constante e conexão de Levi-Civita ∇ . Nosso objetivo é encontrar uma expressão para o laplaciano da função $u = \frac{1}{2}tr(A^2)$, onde A é o operador de Weingarten da imersão de M em \overline{M} . Para tanto, precisamos da seguinte definição:

Definição 3.1. *Dados S e T endomorfismos autoadjuntos de $\mathfrak{X}(M)$, denotamos*

$$\langle S, T \rangle = tr(S \circ T) = \sum_{i=1}^n \langle S(T(E_i)), E_i \rangle = \sum_{i=1}^n \langle SE_i, TE_i \rangle,$$

onde $\{E_1, \dots, E_n\}$ é um referencial ortonormal em M .

Usando que a matriz de mudança entre bases ortonormais é ortogonal, prova-se facilmente que $\langle S, T \rangle$ independe do referencial ortonormal $\{E_i\}$.

Sendo assim,

$$u = \frac{1}{2}tr(A^2) = \frac{1}{2}\langle A, A \rangle = \frac{1}{2} \sum_{i=1}^n \langle AE_i, AE_i \rangle.$$

Definição 3.2. *A derivada covariante $\nabla A : \mathfrak{X}(M) \times \mathfrak{X}(M) \rightarrow \mathfrak{X}(M)$ do operador A é definida por $\nabla A(X, Y) = \nabla_Y(AX) - A(\nabla_Y X)$.*

Proposição 3.3. *Vale a relação $tr(\nabla A) = grad(tr A)$.*

Demonstração. Dado $p \in M$, seja $\{E_i\}_{i=1}^n$ um referencial ortonormal que diagonaliza A em p , e sejam $\lambda_1(p), \dots, \lambda_n(p)$ os autovalores associados aos vetores

$E_1(p), \dots, E_n(p)$, respectivamente. Então, para todo $X \in \mathfrak{X}(M)$,

$$\begin{aligned}
\langle \text{grad}(\text{tr}A), X \rangle &= X(\text{tr}A) \\
&= \sum_{i=1}^n X \langle AE_i, E_i \rangle \\
&= \sum_{i=1}^n \langle \nabla_X(AE_i), E_i \rangle + \sum_{i=1}^n \langle AE_i, \nabla_X E_i \rangle. \quad (3.1)
\end{aligned}$$

Além disso, usando a compatibilidade da conexão de Levi-Civita de M com a métrica e o fato de A ser autoadjunto, conclui-se sem dificuldades que

$$\langle \nabla A(X, Y), Z \rangle = \langle \nabla A(Y, Z), X \rangle, \quad (3.2)$$

para quaisquer $X, Y, Z \in \mathfrak{X}(M)$.

Sendo assim,

$$\begin{aligned}
\langle \text{tr}(\nabla A), X \rangle &= \left\langle \sum_{i=1}^n \nabla A(E_i, E_i), X \right\rangle \\
&= \sum_{i=1}^n \langle \nabla A(E_i, E_i), X \rangle \\
&= \sum_{i=1}^n \langle \nabla A(E_i, X), E_i \rangle \\
&= \sum_{i=1}^n \langle \nabla_X(AE_i) - A(\nabla_X E_i), E_i \rangle \\
&= \sum_{i=1}^n \langle \nabla_X(AE_i), E_i \rangle - \sum_{i=1}^n \langle \nabla_X E_i, AE_i \rangle. \quad (3.3)
\end{aligned}$$

Observando que em p

$$\begin{aligned}
\langle \nabla_X E_i, AE_i \rangle(p) &= \langle (\nabla_X E_i)(p), \lambda_i(p) E_i(p) \rangle \\
&= \lambda_i(p) \langle \nabla_X E_i, E_i \rangle(p) = \frac{\lambda_i(p)}{2} X \langle E_i, E_i \rangle(p) = 0,
\end{aligned}$$

segue de 3.1 e 3.3 que

$$\langle \text{grad}(\text{tr}A), X \rangle(p) = \langle \text{tr}(\nabla A), X \rangle(p).$$

Como p e X são arbitrários, segue-se o resultado. \square

Estudemos as possíveis simetrias do operador

$$\nabla^2 A : \mathfrak{X}(M) \times \mathfrak{X}(M) \times \mathfrak{X}(M) \rightarrow \mathfrak{X}(M),$$

onde

$$(\nabla^2 A)(X, Y, Z) = (\nabla_Z(\nabla A))(X, Y),$$

para quaisquer $X, Y, Z \in \mathfrak{X}(M)$. $\nabla^2 A$ é chamado a *segunda derivada covariante* do operador de Weingarten A .

Segue da Equação de Codazzi que $(\nabla A)(X, Y) = (\nabla A)(Y, X)$, de modo que

$$\begin{aligned} (\nabla^2 A)(X, Y, Z) &= (\nabla_Z(\nabla A))(X, Y) \\ &= \nabla_Z((\nabla A)(X, Y)) - (\nabla A)(\nabla_Z X, Y) - (\nabla A)(X, \nabla_Z Y) \\ &= \nabla_Z((\nabla A)(Y, X)) - (\nabla A)(Y, \nabla_Z X) - (\nabla A)(\nabla_Z Y, X) \\ &= (\nabla_Z(\nabla A))(Y, X) = (\nabla^2 A)(Y, X, Z). \end{aligned} \quad (3.4)$$

Portanto, há simetria nas duas primeiras variáveis.

Vejamos agora o que ocorre se permutamos a terceira variável com uma das duas primeiras. Desde que

$$\begin{aligned} R(X, Y)Z &= \nabla_X \nabla_Y Z - \nabla_Y \nabla_X Z - \nabla_{[X, Y]} Z \\ &= \nabla_X \nabla_Y Z - \nabla_Y \nabla_X Z - \nabla_{\nabla_X Y} Z + \nabla_{\nabla_Y X} Z, \end{aligned}$$

onde R é a curvatura de M , e posto que

$$\begin{aligned} (\nabla^2 A)(X, Y, Z) &= (\nabla_Z(\nabla A))(X, Y) \\ &= \nabla_Z((\nabla A)(X, Y)) - (\nabla A)(\nabla_Z X, Y) - (\nabla A)(X, \nabla_Z Y) \\ &= \nabla_Z(\nabla_Y(A X) - A(\nabla_Y X)) - \nabla_Y(A(\nabla_Z X)) \\ &+ A(\nabla_Y(\nabla_Z X)) - \nabla_{\nabla_Z Y}(A X) + A(\nabla_{\nabla_Z Y} X), \end{aligned}$$

obtemos

$$\begin{aligned}
(\nabla^2 A)(X, Y, Z) - (\nabla^2 A)(X, Z, Y) &= \nabla_Z(\nabla_Y(AX)) - \nabla_Z(A(\nabla_Y X)) \\
&- \nabla_Y(A(\nabla_Z X)) + A(\nabla_Y(\nabla_Z X)) \\
&- \nabla_{\nabla_Z Y}(AX) + A(\nabla_{\nabla_Z Y} X) \\
&- \nabla_Y(\nabla_Z(AX)) + \nabla_Y(A(\nabla_Z X)) \\
&+ \nabla_Z(A(\nabla_Y X)) - A(\nabla_Z(\nabla_Y X)) \\
&+ \nabla_{\nabla_Y Z}(AX) - A(\nabla_{\nabla_Y Z} X) \\
&= -\nabla_{\nabla_Z Y}(AX) + \nabla_{\nabla_Y Z}(AX) \\
&+ \nabla_Z(\nabla_Y(AX)) - \nabla_Y(\nabla_Z(AX)) \\
&+ A(\nabla_{\nabla_Z Y} X - \nabla_{\nabla_Y Z} X \\
&- \nabla_Z(\nabla_Y X) + \nabla_Y(\nabla_Z X)),
\end{aligned}$$

ou seja,

$$\begin{aligned}
(\nabla^2 A)(X, Y, Z) - (\nabla^2 A)(X, Z, Y) &= R(Z, Y)AX \\
&- A(R(Z, Y)X). \quad (3.5)
\end{aligned}$$

Definimos $\Delta A : \mathfrak{X}(M) \rightarrow \mathfrak{X}(M)$ como $\Delta A(X) = tr(Y \rightarrow ((\nabla^2 A)(X, Y, Y)))$, para todo $X \in \mathfrak{X}(M)$. Isto significa que a expressão de ΔA numa vizinhança em M que admite um referencial ortonormal $\{E_1, \dots, E_n\}$ é

$$\Delta A(X) = \sum_{i=1}^n (\nabla^2 A)(X, E_i, E_i).$$

Usando as simetrias 3.4 e 3.5, obtemos

$$\begin{aligned}
(\nabla^2 A)(X, E_i, E_i) &= (\nabla^2 A)(E_i, X, E_i) \\
&= (\nabla^2 A)(E_i, E_i, X) + R(E_i, X)AE_i - A(R(E_i, X)E_i) \\
&= (\nabla_X(\nabla A))(E_i, E_i) + R(E_i, X)AE_i - A(R(E_i, X)E_i).
\end{aligned}$$

Como as derivações comutam com as contrações, M tem curvatura média H constante e $tr(A) = -nH$, temos que

$$\begin{aligned}
\sum_{i=1}^n (\nabla_X(\nabla A))(E_i, E_i) &= tr(\nabla_X(\nabla A)) = \nabla_X(tr(\nabla A)) \\
&= \nabla_X(grad(tr A)) = -n\nabla_X(grad(H)) = 0,
\end{aligned}$$

onde usamos a proposição 3.3 na terceira igualdade. Portanto,

$$\Delta A(X) = \sum_{i=1}^n R(E_i, X)AE_i - A \left(\sum_{i=1}^n R(E_i, X)E_i \right).$$

Por outro lado, a equação de Gauss para hipersuperfícies tipo-espaço numa variedade de Lorentz de curvatura constante c nos dá que, para quaisquer $X, Y, Z \in \mathfrak{X}(M)$,

$$R(X, Y)Z = -c\langle X, Z \rangle Y + c\langle Y, Z \rangle X + \langle AX, Z \rangle AY - \langle AY, Z \rangle AX,$$

e assim

$$\begin{aligned} \Delta A(X) &= \\ &= \sum_{i=1}^n (-c\langle E_i, AE_i \rangle X + c\langle X, AE_i \rangle E_i + \langle AE_i, AE_i \rangle AX - \langle AX, AE_i \rangle AE_i) \\ &\quad - \sum_{i=1}^n A(-c\langle E_i, E_i \rangle X + c\langle X, E_i \rangle E_i + \langle AE_i, E_i \rangle AX - \langle AX, E_i \rangle AE_i) \\ &= -ctr(A)X + cAX + tr(A^2)AX - A^3X \\ &\quad + cnAX - cAX - tr(A)A^2X + A^3X \\ &= cnHX + (tr(A^2) + cn)AX + nHA^2X. \end{aligned}$$

Como A e A^2 são autoadjuntos, deduz-se da expressão acima que ΔA também é autoadjunto.

Para obtermos a Fórmula de Simons precisamos de mais um resultado.

Definição 3.4. *Sejam $A, B : \mathfrak{X}(M) \times \mathfrak{X}(M) \rightarrow \mathfrak{X}(M)$ 2-tensores em M . O produto interno de A e B é a função $\langle A, B \rangle : M \rightarrow \mathbb{R}$ dada por*

$$\langle A, B \rangle(p) = \sum_{i,j=1}^n \langle A(p)(E_i, E_j), B(p)(E_i, E_j) \rangle,$$

onde $\{E_k\}_{k=1}^n$ é uma base ortonormal de T_pM .

Prova-se que \langle, \rangle define de fato um produto interno no espaço dos 2-tensores em $\mathfrak{X}(M)$ e que independe da escolha da base ortonormal $\{E_k\}_{k=1}^n$.

Proposição 3.5. *Se $A : \mathfrak{X}(M) \rightarrow \mathfrak{X}(M)$ e $B : \mathfrak{X}(M) \rightarrow \mathfrak{X}(M)$ são 1-tensores em M , então*

$$\Delta \langle A, B \rangle = \langle \Delta A, B \rangle + \langle A, \Delta B \rangle + 2\langle \nabla A, \nabla B \rangle.$$

Demonstração. Consideremos um referencial geodésico $\{E_k\}_{k=1}^n$ em $p \in M$.

Assim, em p

$$\langle A, B \rangle = \text{tr}(A^*B) = \sum_{i=1}^n \langle A^*(B(E_i)), E_i \rangle = \sum_{i=1}^n \langle AE_i, BE_i \rangle,$$

de modo que

$$\begin{aligned} \Delta \langle A, B \rangle &= \sum_{i=1}^n E_i(E_i \langle A, B \rangle) \\ &= \sum_{i,j=1}^n E_i(E_i \langle AE_j, BE_j \rangle) \\ &= \sum_{i,j=1}^n E_i(\langle \nabla_{E_i} AE_j, BE_j \rangle + \langle AE_j, \nabla_{E_i} BE_j \rangle) \\ &= \sum_{i,j=1}^n \{ \langle \nabla_{E_i} \nabla_{E_i} AE_j, BE_j \rangle + \langle \nabla_{E_i} AE_j, \nabla_{E_i} BE_j \rangle \} \\ &\quad + \sum_{i,j=1}^n \{ \langle \nabla_{E_i} AE_j, \nabla_{E_i} BE_j \rangle + \langle AE_j, \nabla_{E_i} \nabla_{E_i} BE_j \rangle \} \\ &= \sum_{i,j=1}^n \langle \nabla_{E_i} \nabla_{E_i} AE_j, BE_j \rangle + 2 \sum_{i,j=1}^n \langle \nabla_{E_i} AE_j, \nabla_{E_i} BE_j \rangle \\ &\quad + \sum_{i,j=1}^n \langle AE_j, \nabla_{E_i} \nabla_{E_i} BE_j \rangle. \end{aligned} \tag{3.6}$$

Por outro lado, como $\nabla_{E_i} E_j(p) = 0$ para $i, j = 1, \dots, n$

$$\begin{aligned} \langle \Delta A, B \rangle &= \sum_{i=1}^n \langle (\Delta A) E_i, BE_i \rangle \\ &= \sum_{i=1}^n \left\langle \sum_{j=1}^n \nabla^2 A(E_i, E_j, E_j), BE_i \right\rangle \\ &= \sum_{i,j=1}^n \langle \nabla_{E_j} A(E_i, E_j) - A(\nabla_{E_j} E_i, E_j) - A(E_i, \nabla_{E_j} E_j), BE_i \rangle \\ &= \sum_{i,j=1}^n \langle \nabla_{E_j} A(E_i, E_j), BE_i \rangle. \end{aligned}$$

Além disso, segue da equação de Codazzi que

$$\begin{aligned} \nabla_{E_j} A(E_i, E_j) &= \nabla_{E_j} (\nabla_{E_j} A E_i - A(\nabla_{E_j} E_i)) \\ &= \nabla_{E_j} \nabla_{E_j} A E_i - \nabla_{E_j} A(\nabla_{E_j} E_i) \\ &= \nabla_{E_j} \nabla_{E_j} A E_i - \{ \nabla_{\nabla_{E_j} E_i} A E_j + A([E_j, \nabla_{E_j} E_i]) \}. \end{aligned}$$

Logo

$$\begin{aligned}
\langle \Delta A, B \rangle(p) &= \sum_{i,j=1}^n \langle \nabla_{E_i} A(E_j, E_i), BE_j \rangle(p) \\
&= \sum_{i,j=1}^n \langle \nabla_{E_i} \nabla_{E_i} A E_j, BE_j \rangle(p),
\end{aligned} \tag{3.7}$$

e analogamente,

$$\langle A, \Delta B \rangle(p) = \sum_{i,j=1}^n \langle A E_j, \nabla_{E_i} \nabla_{E_i} B E_j \rangle(p). \tag{3.8}$$

Por definição, temos ainda que

$$\begin{aligned}
\langle \nabla A, \nabla B \rangle(p) &= \sum_{i,j=1}^n \langle \nabla A(E_i, E_j), \nabla B(E_i, E_j) \rangle(p) \\
&= \sum_{i,j=1}^n \langle \nabla_{E_j} A E_i - A(\nabla_{E_j} E_i), \nabla_{E_j} B E_i - B(\nabla_{E_j} E_i) \rangle(p) \\
&= \sum_{i,j=1}^n \langle \nabla_{E_j} A E_i, \nabla_{E_j} B E_i \rangle(p),
\end{aligned} \tag{3.9}$$

onde usamos que o referencial é geodésico em p .

Finalmente, por 3.6, 3.7, 3.8 e 3.9 obtemos

$$\Delta \langle A, B \rangle = \langle \Delta A, B \rangle + \langle A, \Delta B \rangle + 2 \langle \nabla A, \nabla B \rangle.$$

□

Prosseguindo a busca pela Fórmula de Simons, segue da proposição 3.5 que

$$\begin{aligned}
\Delta u = \frac{1}{2} \Delta(\text{tr} A^2) &= \frac{1}{2} \Delta \langle A, A \rangle \\
&= \frac{1}{2} (\langle \Delta A, A \rangle + \langle A, \Delta A \rangle + 2 \langle \nabla A, \nabla A \rangle) \\
&= \langle A, \Delta A \rangle + |\nabla A|^2.
\end{aligned}$$

Desenvolvendo $\langle A, \Delta A \rangle$, obtemos

$$\begin{aligned}
\langle A, \Delta A \rangle &= \sum_{i=1}^n \langle A E_i, (\Delta A) E_i \rangle \\
&= \sum_{i=1}^n \langle A E_i, cn H E_i + (\text{tr} A^2 + cn) A E_i + n H A^2 E_i \rangle \\
&= cn H \text{tr} A + (\text{tr} A^2)^2 + cn \text{tr} A^2 + n H \text{tr} A^3 \\
&= -cn^2 H^2 + (\text{tr} A^2)^2 + cn \text{tr} A^2 + n H \text{tr} A^3,
\end{aligned}$$

e finalmente,

$$\Delta u = |\nabla A|^2 - cn^2H^2 + (trA^2)^2 + cntrA^2 + nHtrA^3, \quad (3.10)$$

equação conhecida como Fórmula de Simons.

Relembrando as transformações de Newton P_r , $0 \leq r \leq n$, temos que $P_1 = -S_1I + A = nHI + A$. Segue então que $AP_1 = nHA + A^2$ e $A^2P_1 = nHA^2 + A^3$. Tomando o traço destes operadores, obtemos

$$\begin{aligned} tr(P_1) &= n^2H + tr(A), \\ tr(AP_1) &= -n^2H^2 + tr(A^2), \\ tr(A^2P_1) &= nHtr(A^2) + tr(A^3). \end{aligned}$$

Levando em conta que $tr(A) = -nH$, segue da primeira equação acima que

$$cnHtr(P_1) = cn^3H^2 - cn^2H^2. \quad (3.11)$$

Já a segunda equação nos dá

$$cntr(AP_1) = -cn^3H^2 + cntr(A^2) \quad (3.12)$$

e

$$tr(A^2)tr(AP_1) = -n^2H^2tr(A^2) + (tr(A^2))^2. \quad (3.13)$$

Ademais, a terceira equação nos dá

$$nHtr(A^2P_1) = n^2H^2tr(A^2) + nHtr(A^3). \quad (3.14)$$

Segue então de 3.10 que a soma dos segundos membros de 3.11, 3.12, 3.13 e 3.14 é $\Delta u - |\nabla A|^2$. Portanto, como $nH = -S_1$ e $tr(A^2) = |A|^2$, temos

$$\begin{aligned} \Delta u - |\nabla A|^2 &= -cS_1tr(P_1) + cntr(AP_1) + |A^2|tr(AP_1) - S_1tr(A^2P_1) \\ &= |A^2|tr(AP_1) - S_1tr(A^2P_1) + c[ntr(AP_1) - S_1tr(P_1)], \end{aligned}$$

ou seja, vale o seguinte

Teorema 3.6. *Seja \overline{M}_c^{n+1} uma variedade de Lorentz de curvatura seccional constante c , e seja M^n uma hipersuperfície tipo-espaço de \overline{M} de curvatura*

média H constante. Se A denota o operador de Weingarten da imersão de M em \bar{M} e $u = \frac{1}{2}\text{tr}(A^2)$, então

$$\Delta u = |\nabla A|^2 + |A^2|\text{tr}(AP_1) - S_1\text{tr}(A^2P_1) + c[n\text{tr}(AP_1) - S_1\text{tr}(P_1)],$$

onde ∇A é derivada covariante do operador A .

Por abuso de notação, também chamaremos esta expressão de Fórmula de Simons. Em vista da proposição 2.3, esta fórmula é mais manejável que a fórmula 3.10.

Capítulo 4

O lema de Omori-Yau

4.1 O Cut Locus

Em tudo o que se segue, as variedades Riemannianas serão sempre supostas conexas.

Seja M^n uma variedade Riemanniana completa, com métrica $g = \langle, \rangle$. Fixado $p \in M$, se $\gamma : [0, +\infty) \rightarrow M$ é uma geodésica normalizada em M , tal que $\gamma(0) = p$, sabemos que para $t > 0$ suficientemente pequeno tem-se $d(p, \gamma(t)) = t$, isto é, $\gamma|_{[0,t]}$ é minimizante. Por outro lado, se $\gamma|_{[0,t_0]}$ não for minimizante, então $\gamma|_{[0,t_1]}$ não será minimizante para todo $t_1 \geq t_0$. Por fim, se $(t_k)_{k \geq 1}$ é uma sequência de números reais positivos tal que $t_k \rightarrow t_0$ e $\gamma|_{[0,t_k]}$ é minimizante para todo $k \geq 1$, então a continuidade da função distância a partir de p , juntamente com $d(p, \gamma(t_k)) = t_k$ para todo $k \geq 1$ garante que $d(p, \gamma(t_0)) = t_0$, isto é, $\gamma|_{[0,t_0]}$ é minimizante. Portanto, o conjunto dos $t \in [0, +\infty)$ tais que $\gamma|_{[0,t]}$ é minimizante é um intervalo da forma $[0, t_0]$ para algum $t_0 > 0$ ou $[0, +\infty)$. Estas considerações motivam a seguinte

Definição 4.1. *Seja M uma variedade Riemanniana completa. Dados $p \in M$ e $v \in T_p M$ unitário, seja $\gamma_v : [0, +\infty) \rightarrow M$ o raio geodésico normalizado $\gamma_v(t) = \exp_p(tv)$. Se o conjunto dos $t \in (0, +\infty)$ tais que γ_v é minimizante em $[0, t]$ for um intervalo da forma $[0, t_0]$, dizemos que $\gamma_v(t_0)$ é o **ponto mínimo** de p na direção de v . O **cut locus** $Cut(p)$ de p em M é definido como o conjunto dos pontos mínimos de p em M (em alguma direção).*

Se M é compacta e $p \in M$, seja $d : M \rightarrow \mathbb{R}$ a função distância a partir de

p . Como tal função é contínua, $d(M) \subset \mathbb{R}$ é compacto e, portanto, limitado. Dado $v \in T_p M$ unitário, não existir um ponto mínimo de p na direção v significa que $d \circ \gamma_v : [0, +\infty) \rightarrow \mathbb{R}$ é tal que $d \circ \gamma_v(t) = t$ para todo $t \in [0, +\infty)$. Esta função é ilimitada, com imagem contida em $d(M)$, um absurdo. Assim, se M é compacta e $p \in M$, sempre existe o ponto mínimo de p na direção v , para todo $v \in T_p M$ unitário.

A seguinte proposição pode ser encontrada no livro de do Carmo ([8]).

Proposição 4.2. *Seja $\gamma : [0, l] \rightarrow M$ uma geodésica normalizada. Se $\gamma(l)$ é o ponto mínimo de $p = \gamma(0)$ ao longo de γ , então ao menos uma das alternativas a seguir se verifica:*

(a) $\gamma(l)$ é o primeiro ponto conjugado a p ao longo de γ .

(b) Existe outra geodésica minimizante α ligando p a $\gamma(l)$, com $\{\alpha\} \neq \{\gamma\}$.

Reciprocamente, se ao menos uma das alternativas acima se verifica, então existe $t_0 \in (0, l]$ tal que $\gamma(t_0)$ é o ponto mínimo de p ao longo de γ .

Exemplo 4.3.

Se $p \in \mathbb{S}^n$, como as geodésicas da esfera unitária são os grandes círculos, segue que $Cut(p) = \{-p\}$. Note que neste caso o cut locus coincide com o lugar dos pontos conjugados.

Exemplo 4.4.

Se M é completa, simplesmente conexa e tem curvatura seccional não-positiva, segue do Teorema de Hadamard que, dado $p \in M$, $\exp_p : T_p M \rightarrow M$ é um difeomorfismo, de modo que M é vizinhança normal de cada um de seus pontos. Assim, se $v \in T_p M$ é unitário, $\gamma_v(t) = \exp_p(tv)$ é minimizante em $[0, +\infty)$, de onde concluímos que $Cut(p) = \emptyset$, para todo $p \in M$.

Corolário 4.5. *Se M é completa e $p, q \in M$, então $q \in Cut(p) \Leftrightarrow p \in Cut(q)$. Mais precisamente, se q é o ponto mínimo de p ao longo da geodésica γ , então p é o ponto mínimo de q ao longo da geodésica $-\gamma$.*

Demonstração. Se q é o ponto mínimo de p ao longo de γ , segue da proposição anterior que ou q é o primeiro ponto conjugado a p ao longo de γ ou existe uma outra geodésica minimizante α ligando p a q , com $\{\alpha\} \neq \{\gamma\}$. No primeiro caso, p é o primeiro ponto conjugado a q ao longo da geodésica $-\gamma$. No segundo

caso, $-\gamma$ e $-\alpha$ são duas geodésicas minimizantes com traços distintos ligando q a p . Portanto, aplicando a recíproca da proposição anterior ao ponto q , segue que o ponto mínimo de q ao longo de $-\gamma$ não ocorre depois de p . Como γ é minimizante e $l(-\gamma) = l(\gamma)$, segue que p é tal ponto mínimo. \square

Corolário 4.6. *Seja M uma variedade Riemanniana completa. Se $p \in M$ e $q \in M \setminus \text{Cut}(p)$, então existe uma única geodésica minimizante ligando p a q , e q não é o primeiro ponto conjugado a p ao longo da mesma.*

Demonstração. Pelo Teorema de Hopf e Hinow, existe uma geodésica minimizante $\gamma : [0, l] \rightarrow M$, com $\gamma(0) = p$, $\gamma(l) = q$. Suponha que exista outra geodésica minimizante α ligando p a q ou que q seja o primeiro ponto conjugado a p ao longo de γ . Pela recíproca da proposição anterior, existe $t_0 \in (0, l]$ tal que $\gamma(t_0)$ é o ponto mínimo de p ao longo de γ . Como $q \in M \setminus \text{Cut}(p)$, deve ser $t_0 < l$. Mas aí γ não é minimizante em $[0, l]$, uma contradição. \square

Seja T_1M o fibrado tangente unitário de M e defina a **função-corte** $c : T_1M \rightarrow \mathbb{R} \cup \{+\infty\}$ pondo

$$c(p, v) = \begin{cases} t_0, & \text{se } \gamma_v(t_0) \text{ for o ponto mínimo de } p \text{ na direção } v; \\ +\infty, & \text{senão.} \end{cases}$$

Introduza em $\mathbb{R} \cup \{+\infty\}$ a topologia cuja base de abertos é dada juntando os intervalos abertos $(a, b) \subset \mathbb{R}$ com os conjuntos da forma $(a, +\infty] = (a, +\infty) \cup \{+\infty\}$. A seguinte proposição também é encontrada em [8].

Proposição 4.7. *Dada uma variedade Riemanniana completa M , a função-corte $c : T_1M \rightarrow \mathbb{R} \cup \{+\infty\}$ é contínua.*

Fixado $p \in M$, a **função-corte** em p é a função $c_p : \mathbb{S}_1^{n-1}(0) \subset T_pM \rightarrow \mathbb{R} \cup \{+\infty\}$, dada para $v \in T_pM$ unitário por $c_p(v) = c(p, v)$. Em particular, segue da proposição acima que a função-corte em p também é contínua, pois $c_p = c \circ i$, com $i : \mathbb{S}_1^{n-1} \subset T_pM \rightarrow T_1M$ dada por $i(v) = (p, v)$.

Corolário 4.8. *Dado $p \in M$, o cut locus $\text{Cut}(p)$ é fechado em M .*

Demonstração. É imediato que

$$\text{Cut}(p) = \{\gamma(t); t = c(p, \gamma'(0))\},$$

onde $\gamma : [0, +\infty) \rightarrow M$ é uma geodésica normalizada com $\gamma(0) = p$. Seja $\gamma_j(t_j)$, com $t_j = c(p, \gamma_j'(0))$, uma sequência em $\text{Cut}(p)$ tal que $\gamma_j(t_j) \rightarrow q \in$

M . Devemos mostrar que $q \in \text{Cut}(p)$. Como $|\gamma'_j(0)| = 1$, passando a uma subsequência se necessário, podemos supor que a sequência $\gamma'_j(0)$ converge para um vetor unitário $v \in T_pM$. Seja γ a geodésica com $\gamma(0) = p$ e $\gamma'(0) = v$. Então, como \exp_p e c são contínuas,

$$\begin{aligned} q &= \lim \gamma_j(t_j) = \lim \gamma_j(c(p, \gamma'_j(0))) \\ &= \lim \exp_p(c(p, \gamma'_j(0))\gamma'_j(0)) = \exp_p(c(p, \gamma'(0))\gamma'(0)) \\ &= \gamma(c(p, \gamma'(0))) \in \text{Cut}(p), \end{aligned}$$

como queríamos. \square

Se M é completa, fixado $p \in M$, o Teorema de Hopf e Rinow garante que todo $q \in M$ pode ser ligado a p por uma geodésica minimizante. Portanto, $M \setminus \text{Cut}(p)$ é aberto e estrelado em relação a p . Definindo

$$E_p = \{v \in T_pM; \exp_p(tv) \in M \setminus \text{Cut}(p), \forall 0 \leq t \leq 1\}, \quad (4.1)$$

é imediato que E_p é estrelado em relação a $0 \in T_pM$. Afirmamos que $E_p \subset T_pM$ é aberto. De fato, seja $(v_n) \subset T_pM \setminus E_p$ tal que $v_n \rightarrow v \in T_pM$. Como $v_n \in T_pM \setminus E_p$, para todo $n \in \mathbb{N}$ existe $0 \leq t_n \leq 1$ tal que $\exp_p(t_n v_n) \in \text{Cut}(p)$. A menos de uma subsequência, $t_n \rightarrow t \in [0, 1]$, de modo que $t_n v_n \rightarrow tv$. Daí, como \exp_p é contínua e $\text{Cut}(p)$ é fechado, $\exp_p(tv) \in \text{Cut}(p)$, ou seja, $v \in T_pM \setminus E_p$. Isto nos dá que $T_pM \setminus E_p$ é fechado, isto é, E_p é aberto.

Proposição 4.9. $\exp_p : E_p \rightarrow M \setminus \text{Cut}(p)$ é um difeomorfismo.

Demonstração. É claro que $\exp_p(E_p) = M \setminus \text{Cut}(p)$. Seja agora $q \in M \setminus \text{Cut}(p)$ e $\gamma(t) = \exp_p(tv)$ a única geodésica normalizada e minimizante ligando $p = \gamma(0)$ a $q = \gamma(1)$. Pelo corolário 4.6, q não é conjugado a p ao longo de γ . Portanto, $v \in T_pM$ não é ponto crítico de \exp_p , que é assim um difeomorfismo local sobre $M \setminus \text{Cut}(p)$. Basta, pois, mostrarmos que \exp_p é injetiva em E_p . Suponha que existam $v, w \in E_p$ distintos, tais que $\gamma(t) = \exp_p(tv)$ e $\alpha(t) = \exp_p(tw)$ ligam p a $q = \gamma(1) = \alpha(1)$. Segue de $q \in M \setminus \text{Cut}(p)$ que ao menos uma dentre α e γ , digamos γ , não é minimizante até q . Logo, existe $0 < t_0 < 1$ tal que $\exp_p(t_0 v) = \gamma(t_0) \in \text{Cut}(p)$, contradizendo o fato de que v (e portanto $t_0 v$) pertence a E_p . \square

Corolário 4.10. Para cada $p \in M$, $\text{Cut}(p)$ tem medida de Lebesgue nula em M .

Demonstração. Se $\rho : M \setminus \text{Cut}(p) \rightarrow \mathbb{R}$ é a função distância a partir de p , então a função $\rho \circ \exp_p : E_p \rightarrow \mathbb{R}$ é dada por

$$(\rho \circ \exp_p)(v) = d(p, \exp_p(v)) = |v|,$$

e daí diferenciável em $E_p \setminus \{0\}$. Pela proposição anterior, $\exp_p : E_p \rightarrow M \setminus \text{Cut}(p)$ é um difeomorfismo, de maneira que ρ é diferenciável em $M \setminus (\text{Cut}(p) \cup \{p\})$. Mas como ρ é Lipschitziana em M (para ver isto, use a desigualdade triangular da métrica de M), segue do teorema de Rademacher (Evans [9]) que ρ é diferenciável q.t.p (quase todos os pontos). Logo, $\text{Cut}(p) \cup \{p\}$ tem medida de Lebesgue nula em M . \square

4.2 O Teorema de Comparação do Hessiano

Em tudo o que se segue, fixado $p \in M$ denotamos por $\rho : M \setminus (\text{Cut}(p) \cup \{p\}) \rightarrow \mathbb{R}_+^*$ a função distância a partir de p , isto é, $\rho(q) = d(p, q)$. Vimos na prova do corolário 4.10 que ρ é suave, com

$$\rho(q) = |(\exp_p)^{-1}(q)| = |v|, \quad (4.2)$$

se $v \in E_p$ é tal que $q = \exp_p(v)$.

Proposição 4.11. *Seja $\gamma[0, a] \rightarrow M \setminus \text{Cut}(p)$ uma geodésica normalizada partindo de p . Então*

$$\nabla \rho(\gamma(t)) = \gamma'(t), \forall 0 < t \leq a. \quad (4.3)$$

Em particular, $|\nabla \rho| = 1$.

Demonstração. Seja $\gamma(t) = \exp_p(tv)$, $0 \leq t \leq a$, e $q = \gamma(t_0)$. Se $w \in T_q M$, $w \perp \gamma'(t_0)$, segue da proposição 4.9 que existe $W \in T_v(T_p M)$ tal que $(d \exp_p)_{t_0 v} W = w$, com $\langle W, v \rangle = 0$, pelo lema de Gauss. Tomemos então $\alpha : (-\epsilon, \epsilon) \rightarrow E_p$ tal que $|\alpha(s)| = t_0$, $\alpha(0) = t_0 v$ e $\alpha'(0) = W$ (por exemplo, α pode ser um arco de círculo de raio t_0). Segue da unicidade da geodésica minimizante que liga $\exp_p(\alpha(s))$ a p que

$$\rho(\exp_p(\alpha(s))) = t_0.$$

Derivando em relação a s ,

$$0 = \langle \nabla \rho(q), (d \exp_p)_{t_0 v} W \rangle = \langle \nabla \rho(q), w \rangle.$$

Como a igualdade acima é válida para todo $w \perp \gamma'(t_0)$, segue que $\nabla\rho(q)$ é um múltiplo de $\gamma'(t_0)$. Mas desde que $\rho(\gamma(t)) = t$, para $0 \leq t \leq a$, derivando em relação a t obtemos

$$\langle \nabla\rho(\gamma(t)), \gamma'(t) \rangle = 1, \forall 0 < t \leq a,$$

e daí $\nabla\rho(\gamma(t)) = \gamma'(t)$ para $0 < t \leq a$. \square

Proposição 4.12. *Seja M^n uma variedade Riemanniana completa e considere $\gamma : [0, a] \rightarrow M$ uma geodésica normalizada partindo de p e que não intersecta $Cut(p)$. Se $0 < t_0 \leq a$ e $X \in T_{\gamma(t_0)}M$ é ortogonal a $\gamma'(t_0)$, então*

$$(Hess\rho)_{\gamma(t_0)}(X, X) = \langle J', J \rangle(t_0), \quad (4.4)$$

onde J é o campo de Jacobi ao longo de γ tal que $J(0) = 0$ e $J(t_0) = X$.

Demonstração. Como $Cut(p)$ é fechado em M , podemos tomar uma geodésica $\alpha : (-\epsilon, \epsilon) \rightarrow M \setminus Cut(p)$ tal que $\alpha(0) = \gamma(t_0)$ e $\alpha'(0) = X$. Desde que α é uma geodésica,

$$\begin{aligned} (Hess\rho)_{\alpha(t)}(\alpha'(t), \alpha'(t)) &= \alpha'(t)(\alpha'(t)\rho) - (\nabla_{\alpha'(t)}\alpha'(t))\rho \\ &= \alpha'(t)(\alpha'(t)\rho) \\ &= \alpha'(t)((\rho \circ \alpha)'(t)) \\ &= (\rho \circ \alpha)''(t), \end{aligned}$$

de modo que

$$(Hess\rho)_{\gamma(t_0)}(X, X) = (\rho \circ \alpha)''(0). \quad (4.5)$$

Seja $\beta = ((\exp_p)|_{E_p})^{-1} \circ \alpha : (-\epsilon, \epsilon) \rightarrow E_p$ e $\varphi : (-\epsilon, \epsilon) \times [0, t_0] \rightarrow M \setminus Cut(p)$ a variação geodésica de $\gamma|_{[0, t_0]}$ dada por

$$\varphi(s, t) = \exp_p\left(\frac{t}{t_0}\beta(s)\right),$$

com campo variacional (de Jacobi) J . De $\varphi(s, 0) = p$ para todo s temos $J(0) = 0$; de $\varphi(s, t_0) = \alpha(s)$ temos $J(t_0) = \frac{\partial\varphi}{\partial s}(s, t_0)|_{s=0} = \alpha'(0) = X$. Observe que pela equação de Jacobi, $\langle J, \gamma' \rangle'' = \langle J'', \gamma' \rangle = -\langle R(\gamma', J)\gamma', \gamma' \rangle = 0$, de modo que $\langle J, \gamma' \rangle(t) = at + b$. Como $\langle J(0), \gamma'(0) \rangle = \langle J(t_0), \gamma'(t_0) \rangle = 0$ e $t_0 \neq 0$, temos $a = b = 0$, e assim $\langle J, \gamma' \rangle \equiv 0$ ao longo de γ .

Por outro lado, sendo $E : (-\epsilon, \epsilon) \rightarrow \mathbb{R}$ o funcional energia de φ , segue da expressão dada para ρ no início desta seção que

$$\begin{aligned} (\rho \circ \alpha)(s) &= l(\varphi_s) = \int_0^{t_0} \left| \frac{\partial \varphi}{\partial t}(s, t) \right| dt \\ &= \sqrt{t_0} \left(\int_0^{t_0} \left| \frac{\partial \varphi}{\partial t}(s, t) \right|^2 dt \right)^{\frac{1}{2}} \\ &= \sqrt{t_0} E(s)^{\frac{1}{2}}, \end{aligned}$$

onde usamos na última igualdade o fato de φ_s estar parametrizada proporcionalmente ao comprimento de arco. Portanto,

$$(\rho \circ \alpha)'(s) = \frac{\sqrt{t_0}}{2} E(s)^{-\frac{1}{2}} E'(s)$$

e

$$(\rho \circ \alpha)''(s) = -\frac{\sqrt{t_0}}{4} E(s)^{-\frac{3}{2}} E'(s)^2 + \frac{\sqrt{t_0}}{2} E(s)^{-\frac{1}{2}} E''(s).$$

Por outro lado, a fórmula da primeira variação da energia nos dá

$$\frac{1}{2} E'(0) = - \int_0^{t_0} \langle J, \frac{D\gamma'}{dt} \rangle dt + \langle J, \gamma' \rangle \Big|_0^{t_0} = 0,$$

uma vez que $J \perp \gamma'$. Logo, aplicando a fórmula da segunda variação da energia à última relação acima, obtém-se

$$\begin{aligned} (\rho \circ \alpha)''(0) &= \frac{\sqrt{t_0}}{2} E(0)^{-\frac{1}{2}} E''(0) \\ &= \frac{\sqrt{t_0}}{2} \frac{\sqrt{t_0}}{\rho(\gamma(t_0))} 2 \{ I_{t_0}(J, J) + \langle J', \gamma' \rangle \Big|_0^{t_0} \} \\ &= I_{t_0}(J, J) = \langle J', J \rangle(t_0), \end{aligned}$$

como queríamos. □

Estamos agora em condições de enunciar e provar o resultado mais importante desta seção, o **Teorema de Comparação do Hessiano**.

Teorema 4.13. *Sejam M^n e \overline{M}^n variedades Riemannianas completas e $\gamma : [0, a] \rightarrow M, \overline{\gamma} : [0, a] \rightarrow \overline{M}$ geodésicas normalizadas que não intersectam respectivamente $Cut(\gamma(0))$ e $Cut(\overline{\gamma}(0))$. Se*

$$K_M(\gamma'(t), X) \leq K_{\overline{M}}(\overline{\gamma}'(t), \overline{X}),$$

para todos $t \in [0, a]$, $X \in T_{\gamma(t)}M$ e $\bar{X} \in T_{\bar{\gamma}(t)}\bar{M}$, ortogonais respectivamente a $\gamma'(t)$ e $\bar{\gamma}'(t)$, e se ρ e $\bar{\rho}$ denotam respectivamente as funções-distância em M e \bar{M} a partir de $\gamma(0)$ e $\bar{\gamma}(0)$, então, para $0 < t \leq a$, tem-se

$$(Hess\rho)_{\gamma(t)}(X, X) \geq (Hess\bar{\rho})_{\bar{\gamma}(t)}(\bar{X}, \bar{X}), \quad (4.6)$$

para todos $X \in T_{\gamma(t)}M$ e $\bar{X} \in T_{\bar{\gamma}(t)}\bar{M}$, unitários e ortogonais respectivamente a $\gamma'(t)$ e $\bar{\gamma}'(t)$.

Demonstração. Fixe $0 < t_0 \leq a$. Pela proposição anterior, temos

$$(Hess\rho)_{\gamma(t_0)}(X, X) = \langle J', J \rangle(t_0),$$

onde J é o campo de Jacobi ao longo de γ tal que $J(0) = 0$ e $J(t_0) = X$. Note em particular que $\langle J, \gamma' \rangle = 0$ em $[0, t_0]$. Analogamente,

$$(Hess\bar{\rho})_{\bar{\gamma}(t_0)}(\bar{X}, \bar{X}) = \langle \bar{J}', \bar{J} \rangle(t_0),$$

onde \bar{J} é o campo de Jacobi ao longo de $\bar{\gamma}$ tal que $\bar{J}(0) = 0$ e $\bar{J}(t_0) = \bar{X}$, com $\langle \bar{J}, \bar{\gamma}' \rangle = 0$ em $[0, t_0]$. Agora, como $\bar{\gamma}$ não encontra $Cut(\bar{\gamma}(0))$ em $(0, t_0]$, temos que $\bar{\gamma}(t)$ não é conjugado a $\bar{\gamma}(0)$ ao longo de $\bar{\gamma}$, para $0 < t \leq t_0$. Portanto, segue da primeira versão do Teorema de Rauch que

$$\begin{aligned} (Hess\rho)_{\gamma(t_0)}(X, X) &= \langle J', J \rangle(t_0) \geq \frac{|J(t_0)|^2}{|\bar{J}(t_0)|^2} \langle \bar{J}', \bar{J} \rangle(t_0) \\ &= \frac{|X|^2}{|\bar{X}|^2} (Hess\bar{\rho})_{\bar{\gamma}(t_0)}(\bar{X}, \bar{X}) \\ &= (Hess\bar{\rho})_{\bar{\gamma}(t_0)}(\bar{X}, \bar{X}). \end{aligned}$$

□

Corolário 4.14. *Nas notações e hipóteses do teorema anterior, tem-se*

$$(\Delta\rho)(\gamma(t)) \geq (\Delta\bar{\rho})(\bar{\gamma}(t)), \forall 0 < t \leq a. \quad (4.7)$$

Demonstração. Sejam $\{X_i\}_{i=1}^n$ e $\{\bar{X}_i\}_{i=1}^n$ bases ortonormais respectivamente de $T_{\gamma(t)}M$ e $T_{\bar{\gamma}(t)}\bar{M}$, com $X_n = \gamma'(t)$ e $\bar{X}_n = \bar{\gamma}'(t)$. Observe que como γ é geodésica e $\nabla\rho(\gamma(t)) = \gamma'(t)$ para $0 < t \leq a$, segue que

$$(Hess\rho)_{\gamma(t)}(\gamma', \gamma') = \langle \nabla_{\gamma'} \text{grad.}\rho, \gamma' \rangle = \langle \nabla_{\gamma'} \gamma', \gamma' \rangle = 0,$$

para $0 < t \leq a$. É claro que vale a mesma expressão para $\bar{\rho}$ e $\bar{\gamma}$. Pelo teorema anterior,

$$(Hess\rho)_{\gamma(t)}(X_i, X_i) \geq (Hess\bar{\rho})_{\bar{\gamma}(t)}(\bar{X}_i, \bar{X}_i),$$

para $i = 1, \dots, n-1$. Agora, basta somar membro a membro as desigualdades acima. \square

Para o corolário a seguir, convencionamos $\frac{\pi}{2\sqrt{k}} = +\infty$ se $k \leq 0$. Uma função $f : M \rightarrow \mathbb{R}$ é dita convexa se $Hessf$ for positivo semidefinido em M .

Corolário 4.15. *Seja M uma variedade Riemanniana completa, com curvatura seccional $K_M \leq k$. Fixado $p \in M$, seja $\rho(q) = d(p, q)$. Se*

$$R < \min\{d(p, Cut(p)), \frac{\pi}{2\sqrt{k}}\},$$

então a função ρ é convexa em $B_M(p; R)$.

Demonstração. Tome $R > 0$ satisfazendo a desigualdade acima. Seja $\bar{M} = \mathbb{M}_k^n$ a forma espacial de curvatura seccional constante k , e ρ_k a função distância a partir de um ponto fixo em \mathbb{M}_k^n . Se $\gamma : [0, a] \rightarrow B_M(p; R)$ é uma geodésica normalizada com $\gamma(0) = p$, então, nas notações do Teorema de Comparação do Hessiano, segue que

$$(Hess\rho)_{\gamma(t)}(X, X) \geq (Hess\rho_k)_{\bar{\gamma}(t)}(\bar{X}, \bar{X}) = \langle \bar{J}', \bar{J} \rangle(t) = s'_k(t)s_k(t),$$

onde

$$s_k(t) = \begin{cases} \frac{\sin(t\sqrt{k})}{\sqrt{k}}, & \text{se } k > 0; \\ t, & \text{se } k=0; \\ \frac{\sinh(t\sqrt{-k})}{\sqrt{-k}}, & \text{se } k < 0. \end{cases}$$

É agora imediato verificar que $s'_k s_k > 0$ para todos $k \leq 0$ e $t > 0$; se $k > 0$, tem-se

$$s'_k(t)s_k(t) = \frac{1}{\sqrt{k}} \sin(t\sqrt{k}) \cos(t\sqrt{k}) = \frac{1}{2\sqrt{k}} \sin(2t\sqrt{k}) > 0,$$

para $0 < 2t\sqrt{k} < \pi$, isto é, $0 < t < \frac{\pi}{2\sqrt{k}}$. Por fim, como $(Hess\rho)_{\gamma}(\gamma', \gamma') = 0$, concluímos, fazendo X percorrer uma base ortonormal de $\{\gamma'\}^\perp$, que $Hess\rho \geq 0$ em $B_M(p; R)$. \square

4.3 O Laplaciano da Função Distância

Seja M^n uma variedade Riemanniana orientada e completa, com elemento de volume dM , e $p \in M$ fixado. Sempre que não houver perigo de confusão, denotaremos simplesmente por \exp_p o difeomorfismo $(\exp_p)|_{E_p}: E_p \rightarrow M \setminus \text{Cut}(p)$.

Se $K \subset M$ é compacto e m denota a medida de Lebesgue de M , segue de $m(\text{Cut}(p)) = 0$ que

$$\text{Vol}(K) = \int_K dM = \int_{K \setminus \text{Cut}(p)} dM = \int_L (\exp_p)^* dM, \quad (4.8)$$

onde $L = (\exp_p)^{-1}(K \setminus \text{Cut}(p)) \subset E_p$. Afim de explicitar $(\exp_p)^* dM$, seja $v \in T_p M$ unitário e $t_0 > 0$ tal que $t_0 v \in E_p$. Seja ainda $\{e_1 = v, e_2, \dots, e_n\}$ uma base ortonormal positiva de $T_p M$ e, para $2 \leq i \leq n$,

$$J_i(t) = (d \exp_p)_{tv}(te_i),$$

o campo de Jacobi ao longo da geodésica normalizada $\gamma(t) = \exp_p(tv)$, $0 \leq t \leq t_0$, com $J_i(0) = 0$ e $J'_i(0) = e_i$. Usando o Lema de Gauss, é fácil provar que $\langle J_i, \gamma' \rangle(t) = 0$ para $0 \leq t \leq t_0$, de modo que, para $0 < t \leq t_0$,

$$\begin{aligned} ((\exp_p)^* dM)_{tv}(e_1, \dots, e_n) &= dM_{\exp_p(tv)}((d \exp_p)_{tv} e_1, \dots, (d \exp_p)_{tv} e_n) \\ &= \frac{1}{t^{n-1}} dM_{\exp_p(tv)}(\gamma'(t), J_2(t), \dots, J_n(t)) \\ &= \frac{1}{t^{n-1}} \sqrt{\det B(t)}, \end{aligned}$$

onde B é a família a 1-parâmetro de matrizes quadradas de ordem $n - 1$, tais que $B(t)_{ij} = \langle J_i(t), J_j(t) \rangle$ para $0 < t \leq t_0$ (note que B é obtida extraindo-se a primeira linha e a primeira coluna da matriz de Gramm da $n - \text{upla}$ $(\gamma'(t), J_2(t), \dots, J_n(t))$).

Denotando, para $v \in T_p M$ unitário e $0 \leq t < c_p(v)$,

$$A(t, v) = \begin{cases} 1, & \text{se } t = 0; \\ \frac{1}{t^{n-1}} \sqrt{\det B(t)}, & \text{se } 0 < t < c_p(v), \end{cases}$$

segue do que vimos acima que, para $0 < t < c_p(v)$, $A(t, v)$ é suave em t e em v . Note que como γ é minizante em uma vizinhança de p e $\gamma(t) \notin \text{Cut}(p)$, $\forall 0 \leq t \leq t_0$, segue que $\gamma|_{[0,t]}$ é minimizante para todo $0 \leq t \leq t_0$. Assim, segue da recíproca da proposição 4.2 que γ é a única geodésica minimizante

ligando $\gamma(t)$ a $\gamma(0)$, donde $\gamma(t)$ não é conjugado a $p = \gamma(0)$ ao longo de γ , e daí $\{\gamma'(t), J_2(t), \dots, J_n(t)\}$ é base positiva de $T_{\gamma(t)}M$ para todo $0 < t < c_p(v)$. Portanto, $A(t, v) > 0$ para $v \in T_pM$ unitário e $0 \leq t < c_p(v)$.

Sendo du_i a 1-forma dual de e_i em T_pM , segue do que fizemos acima que

$$((\exp_p)^*dM)_{tv} = A(t, v)du_1 \wedge \dots \wedge du_n. \quad (4.9)$$

Por outro lado, denotando por $d\sigma$ o elemento de volume canônico da esfera unitária $\mathbb{S}_1^{n-1}(0) \subset T_pM$, segue do teorema de integração em coordenadas polares que

$$(du_1 \wedge \dots \wedge du_n)_{tv} = t^{n-1}dt \wedge d\sigma,$$

e daí

$$((\exp_p)^*dM)_{tv} = A(t, v)t^{n-1}dt \wedge d\sigma. \quad (4.10)$$

Em particular, $A(t, v)$ independe da base $\{e_2, \dots, e_n\}$ escolhida para o complemento ortogonal de v em T_pM .

Exemplo 4.16.

Examinemos brevemente os cálculos acima no caso particular em que $M = \mathbb{M}_k$, a forma espacial de curvatura seccional constante k . Neste caso (com as notações acima), sabemos que o campo de Jacobi J ao longo de γ , com $J(0) = 0$ e $J'(0) = w$, onde $w \perp \gamma'(0)$, é dado por

$$J(t) = s_k(t)w(t),$$

onde $w(t)$ denota o transporte paralelo de w ao longo de γ e s_k é dada por

$$s_k(t) = \begin{cases} \frac{\sin(t\sqrt{k})}{\sqrt{k}}, & \text{se } k > 0; \\ t, & \text{se } k=0; \\ \frac{\sinh(t\sqrt{-k})}{\sqrt{-k}}, & \text{se } k < 0. \end{cases}$$

Se $\{e_1 = \gamma'(0), e_2, \dots, e_n\}$ é uma base ortonormal positiva de T_pM , $w_i(t)$, $2 \leq i \leq n$, é o transporte paralelo de e_i ao longo de γ e $J_i(t) = s_k(t)w_i(t)$, segue que $B(t)_{ij} = \langle J_i(t), J_j(t) \rangle = s_k^2(t)\delta_{ij}$, de modo que

$$A(t, v) = \frac{1}{t^{n-1}}s_k(t)^{n-1}. \quad (4.11)$$

Portanto, se $0 < R < d(p, \text{Cut}(p))$, temos

$$\begin{aligned} \text{Vol}(B_{\mathbb{M}_k}(p, R)) &= \int_{B(p, R) \subset T_p \mathbb{M}_k} (\exp_p)^* d\mathbb{M}_k \\ &= \int_0^R \int_{\mathbb{S}_1^{n-1}} s_k(t)^{n-1} d\sigma dt \\ &= \omega_n \int_0^R s_k(t)^{n-1} dt, \end{aligned}$$

onde ω_n denota o volume $(n-1)$ -dimensional da esfera unitária $\mathbb{S}_1^{n-1} \subset T_p \mathbb{M}_k$.

Exemplo 4.17.

Seja $\mathbb{M}_k = \mathbb{S}^2 \subset \mathbb{R}^3$ a esfera unitária centrada na origem de \mathbb{R}^3 . Vamos usar a fórmula acima para calcular a área de $B(p, \frac{\pi}{2})$, $p \in \mathbb{S}^2$ (a área de um hemisfério). Como no nosso caso $k = 1$, temos $s_k(t) = \sin(t)$. Como $\omega_2 = 2\pi$, segue que

$$\text{Vol}(B(p, \frac{\pi}{2})) = 2\pi \int_0^{\frac{\pi}{2}} \sin(t) dt = 2\pi,$$

resultado que já esperávamos. Note que neste caso, $d(p, \text{Cut}(p)) = \pi$.

Para o que se segue, precisamos do seguinte lema:

Lema 4.18. *Seja $I \subset \mathbb{R}$ um intervalo e $B : I \rightarrow GL_n(\mathbb{R})$ um caminho diferenciável de matrizes invertíveis. Então*

$$\frac{d}{dt} \det B(t) = (\det B(t)) \text{tr}(B'(t)B(t)^{-1}).$$

Demonstração. Seja $B(t) = (b^1(t), \dots, b^n(t))$, onde $b^j(t)$ denota a j -ésima coluna de $B(t)$. Se $(b^i)'(t) = \sum_{j=1}^n a_{ij}(t)b^j(t)$, então, suprimindo t quando conveniente,

$$\begin{aligned} \frac{d}{dt} \det B(t) &= \sum_{i=1}^n \det(b^1, \dots, (b^i)', \dots, b^n) \\ &= \sum_{i=1}^n \det(b^1, \dots, a_{ii}b^i, \dots, b^n) \\ &= (\det B) \sum_{i=1}^n a_{ii} = (\det B) \text{tr}(a_{ij}) \\ &= (\det B) \text{tr}(B'B^{-1}). \end{aligned}$$

Note que $B' = B \cdot a^\top$. □

Proposição 4.19. *Seja M^n uma variedade Riemanniana completa e orientada, e $p \in M$ fixado. Se $\gamma : [0, a] \rightarrow M \setminus \text{Cut}(p)$ é a geodésica normalizada $\gamma(t) = \exp_p(tv)$, então, para $0 < t \leq a$,*

$$\Delta\rho(\gamma(t)) = \frac{n-1}{t} + \frac{A'(t, v)}{A(t, v)}, \quad (4.12)$$

onde ' denota a derivada em relação a t .

Demonstração. Fixe $0 < t_0 \leq a$ e seja $q = \gamma(t_0)$, de modo que $\rho(q) = t_0$, onde ρ é a função distância a partir de $p = \gamma(0)$. Seja ainda $\{e_1 = \gamma'(t_0), e_2, \dots, e_n\}$ uma base ortonormal positiva de T_qM e, para $2 \leq i \leq n$, J_i o campo de Jacobi ao longo de γ tal que $J_i(0) = 0$ e $J_i(t_0) = e_i$. Pela proposição 4.12, temos

$$\begin{aligned} \Delta\rho(q) &= (\text{Hess}\rho)_q(e_1, e_1) + \sum_{i=2}^n (\text{Hess}\rho)_q(e_i, e_i) \\ &= \sum_{i=2}^n \langle J'_i, J_i \rangle(t_0), \end{aligned}$$

onde $(\text{Hess}\rho)_q(e_1, e_1) = 0$, pois γ é geodésica.

Agora, para $2 \leq i \leq n$ tem-se $J_i(t) = (d\exp_p)_{tv}(tJ'_i(0))$, onde $J'_i(0) \in T_{t_0v}(T_pM) \approx T_pM$ é o vetor tal que $(d\exp_p)_{t_0v}(t_0J'_i(0)) = e_i$. Como $\langle J_i, \gamma' \rangle(t) = 0$ em $[0, t_0]$, derivando obtemos $\langle J'_i(0), \gamma'(0) \rangle = 0$, com $J'_i(0) \neq 0$, senão $J_i \equiv 0$. Afirmamos que $\{J'_2(0), \dots, J'_n(0)\}$ são linearmente independentes, e portanto uma base (não necessariamente ortogonal) do complemento ortogonal de $v = \gamma'(0)$ em T_pM . De fato, sejam $\alpha_2, \dots, \alpha_n$ em \mathbb{R} tais que $\sum_{i=2}^n \alpha_i J'_i(0) = 0$. Então, $J(t) = \sum_{i=2}^n \alpha_i J_i(t)$ é um campo de Jacobi ao longo de γ tal que $J(0) = 0$ e $J'(0) = 0$. Daí, $J \equiv 0$ e, em particular, $\sum_{i=2}^n \alpha_i e_i = \sum_{i=2}^n \alpha_i J_i(t_0) = 0$, de modo que $\alpha_2 = \dots = \alpha_n = 0$.

Seja $\{v, E_2, \dots, E_n\}$ uma base ortonormal e positiva de T_pM , e

$$E_i = \sum_{j=2}^n a_{ij} J'_j(0), \forall 2 \leq i \leq n.$$

Então, calculando como anteriormente e denotando $c = \det(a_{ij})$, temos

$$\begin{aligned} A(t, v) &= ((\exp_p)^* dM)_{tv}(v, E_2, \dots, E_n) \\ &= \det(a_{ij}) ((\exp_p)^* dM)_{tv}(v, J'_2(0), \dots, J'_n(0)) \\ &= \frac{\det(a_{ij})}{t^{n-1}} dM_{\exp_p(tv)}(\gamma'(t), J_2(t), \dots, J_n(t)) \\ &= \frac{c}{t^{n-1}} \sqrt{\det B(t)}, \end{aligned}$$

onde $B(t)_{ij} = \langle J_i(t), J_j(t) \rangle$, para $2 \leq i, j \leq n$ e $0 < t \leq t_0$. Note ademais que $B(t_0) = I$, a matriz identidade. Portanto,

$$A(t_0, v) = \frac{c}{t_0^{n-1}}$$

e, pelo lema anterior,

$$\begin{aligned} A'(t_0, v) &= -\frac{(n-1)c}{t_0^n} \sqrt{\det B(t_0)} + \frac{c}{t_0^{n-1}} \frac{(\det B)'(t_0)}{2\sqrt{\det B(t_0)}} \\ &= -\frac{(n-1)c}{t_0^n} + \frac{c}{2t_0^{n-1}} (\det B(t_0)) \operatorname{tr}(B'(t_0)B(t_0)^{-1}) \\ &= -\frac{(n-1)c}{t_0^n} + \frac{c}{2t_0^{n-1}} \operatorname{tr} B'(t_0). \end{aligned}$$

Derivando $B(t)_{ij} = \langle J_i(t), J_j(t) \rangle$, obtemos

$$\operatorname{tr} B'(t_0) = \sum_{i=2}^n 2\langle J'_i, J_i \rangle(t_0) = 2\Delta\rho(q),$$

de maneira que

$$A'(t_0, v) = -\frac{(n-1)c}{t_0^n} + \frac{c}{t_0^{n-1}} \Delta\rho(q).$$

Agora, basta calcular $\frac{A'(t_0, v)}{A(t_0, v)}$. □

4.4 A Fórmula de Bochner

Afim de dar continuidade às ideias das duas últimas seções, precisamos de um resultado auxiliar, devido a S. Bochner, que encontrará outras aplicações posteriormente. É o propósito desta seção estabelecê-lo.

Para o teorema a seguir, se $T : V \rightarrow V$ é um operador linear auto-adjunto em um espaço vetorial real de dimensão finita com produto interno, denotamos $\|T\|^2 = \operatorname{tr}(T^2)$, o quadrado da norma de Hilbert-Schmidt de T . Assim, sendo $\{e_1, \dots, e_n\}$ uma base ortonormal de V , segue que

$$\|T\|^2 = \sum_{i=1}^n \langle T^2(e_i), e_i \rangle = \sum_{i=1}^n |T(e_i)|^2. \quad (4.13)$$

Teorema 4.20. (Bochner). *Seja M^n uma variedade Riemanniana e $f : M \rightarrow \mathbb{R}$ uma função suave. Então*

$$\frac{1}{2} \Delta |\nabla f|^2 = \operatorname{Ric}(\nabla f, \nabla f) + \langle \nabla f, \nabla(\Delta f) \rangle + \|\operatorname{Hess} f\|^2.$$

Demonstração. Fixe $p \in M$ e seja $\{e_i\}$ um referencial móvel num aberto U , geodésico em $p \in U$. Então, temos em p

$$\begin{aligned}
\frac{1}{2}\Delta|\nabla f|^2 &= \frac{1}{2}\sum_i (Hess|\nabla f|^2)(e_i, e_i) \\
&= \frac{1}{2}\sum_i e_i(e_i\langle\nabla f, \nabla f\rangle) = \sum_i e_i\langle\nabla_{e_i}\nabla f, \nabla f\rangle \\
&= \sum_i \langle\nabla_{e_i}\nabla_{e_i}\nabla f, \nabla f\rangle + \sum_i |\nabla_{e_i}\nabla f|^2 \\
&= \sum_i \langle\nabla_{e_i}\nabla_{e_i}\nabla f, \nabla f\rangle + \|Hessf\|^2, \tag{4.14}
\end{aligned}$$

onde usamos a equação 4.13 na última igualdade. Agora, para $X \in \mathfrak{X}(M)$, temos que

$$\sum_i \langle R(X, e_i)\nabla f, e_i\rangle = \sum_i \langle \nabla_X \nabla_{e_i} \nabla f - \nabla_{e_i} \nabla_X \nabla f - \nabla_{[X, e_i]} \nabla f, e_i\rangle. \tag{4.15}$$

Como o referencial é geodésico em p , temos que $(\nabla_X e_i)(p) = 0$, e daí

$$\sum_i \langle \nabla_X \nabla_{e_i} \nabla f, e_i\rangle = \sum_i X\langle\nabla e_i \nabla f, e_i\rangle = X(\Delta f) = \langle X, \nabla(\Delta f)\rangle \tag{4.16}$$

em p . Utilizando novamente que o referencial é geodésico em p , juntamente com o fato de $Hessf$ ser um operador linear auto-adjunto, obtemos sucessivamente em p

$$\begin{aligned}
\langle \nabla_{e_i} \nabla_X \nabla f + \nabla_{[X, e_i]} \nabla f, e_i\rangle &= e_i\langle\nabla_X \nabla f, e_i\rangle - \langle\nabla_X \nabla f, \nabla_{e_i} e_i\rangle \\
&\quad + \langle\nabla_{e_i} \nabla f, [X, e_i]\rangle \\
&= e_i\langle\nabla_{e_i} \nabla f, X\rangle + \langle\nabla_{e_i} \nabla f, \nabla_X e_i - \nabla_{e_i} X\rangle \\
&= \langle\nabla_{e_i} \nabla_{e_i} \nabla f, X\rangle \\
&\quad + \langle\nabla_{e_i} \nabla f, \nabla_{e_i} X\rangle - \langle\nabla_{e_i} \nabla f, \nabla_{e_i} X\rangle \\
&= \langle\nabla_{e_i} \nabla_{e_i} \nabla f, X\rangle. \tag{4.17}
\end{aligned}$$

Substituindo 4.16 e 4.17 em 4.15, segue que

$$\sum_i \langle R(X, e_i)\nabla f, e_i\rangle = \langle X, \nabla(\Delta f)\rangle - \sum_i \langle\nabla_{e_i} \nabla_{e_i} \nabla f, X\rangle,$$

ou ainda

$$\sum_i \langle\nabla_{e_i} \nabla_{e_i} \nabla f, X\rangle = Ric(X, \nabla f) + \langle X, \nabla(\Delta f)\rangle.$$

Basta agora fazer $X = \nabla f$ na última relação acima, substituindo o resultado em 4.14. □

4.5 O Teorema de Comparação do Laplaciano

Começemos esta seção com o seguinte resultado de Álgebra Linear.

Lema 4.21. *Seja V^n um espaço vetorial real n -dimensional com produto interno e $T : V \rightarrow V$ um operador linear auto-adjunto. Se $\dim(\text{Ker}T) \geq k$, $0 \leq k \leq n$, então*

$$\|T\|^2 \geq \frac{1}{n-k}(\text{tr}T)^2,$$

com igualdade se e só se a restrição de T ao complemento ortogonal de $\text{Ker}T$ for um múltiplo do operador identidade.

Demonstração. Seja $\{e_1, \dots, e_n\}$ uma base de V formada por autovetores de T , com $T(e_i) = \lambda_i e_i$ para $1 \leq i \leq n$ e $\lambda_i = 0$ para $i > n - k$. Então, pela desigualdade de Cauchy-Schwarz temos

$$\begin{aligned} \|T\|^2 &= \sum_{i=1}^{n-k} \lambda_i^2 \geq \frac{1}{n-k} \left(\sum_{i=1}^{n-k} \lambda_i \right)^2 \\ &= \frac{1}{n-k} (\text{tr}T)^2, \end{aligned}$$

ocorrendo a igualdade se e só se $\lambda_1 = \dots = \lambda_{n-k}$. □

Proposição 4.22. *Seja M^n uma variedade Riemanniana completa e orientada, $p \in M$ e $\gamma : [0, a] \rightarrow M \setminus \text{Cut}(p)$ a geodésica normalizada $\gamma(t) = \exp_p(tv)$. Nas notações da seção 3.3, se $f(t) = tA(t, v)^{\frac{1}{n-1}}$, então, para $0 < t \leq a$, tem-se*

$$\Delta\rho(\gamma(t)) = (n-1) \frac{f'(t)}{f(t)} \quad (4.18)$$

e

$$(n-1) \frac{f''(t)}{f(t)} + \text{Ric}(\gamma'(t), \gamma'(t)) \leq 0, \quad (4.19)$$

ocorrendo a igualdade se e só se a restrição de $(\text{Hess}\rho)_{\gamma(t)}$ ao complemento ortogonal de $\gamma'(t)$ em $T_{\gamma(t)}M$ for um múltiplo da identidade.

Demonstração. Note primeiro que como A é suave e $A(0, v) = 1$, temos $f : [0, a] \rightarrow \mathbb{R}$ suave. Por outro lado, como $|\nabla\rho(\gamma(t))| = 1$ para $0 < t \leq a$, segue da fórmula de Bochner que

$$0 = \frac{1}{2} \Delta|\nabla\rho|^2 = \text{Ric}(\nabla\rho, \nabla\rho) + \langle \nabla\rho, \nabla(\Delta\rho) \rangle + |\text{Hess}\rho|^2.$$

Seja $g(t) = f(t)^{n-1} = t^{n-1}A(t, v)$. Segue da proposição 4.19 que

$$\begin{aligned}\frac{g'(t)}{g(t)} &= \frac{(n-1)t^{n-2}A(t, v) + t^{n-1}A'(t, v)}{t^{n-1}A(t, v)} \\ &= \frac{n-1}{t} + \frac{A'(t, v)}{A(t, v)} \\ &= \Delta\rho(\gamma(t)).\end{aligned}$$

Mas desde que $g = f^{n-1}$, temos $g' = (n-1)f^{n-2}f'$, e daí

$$\Delta\rho(\gamma(t)) = \frac{g'(t)}{g(t)} = (n-1)\frac{f'(t)}{f(t)}. \quad (4.20)$$

Por outro lado,

$$\langle \nabla\rho, \nabla(\Delta\rho) \rangle_{\gamma(t)} = \langle \gamma'(t), \nabla(\Delta\rho) \rangle_{\gamma(t)} = \frac{d}{dt}\Delta\rho(\gamma(t)) = \left(\frac{g'}{g}\right)'(t). \quad (4.21)$$

Portanto, derivando 4.20 e omitindo t quando conveniente, obtemos

$$\begin{aligned}\left(\frac{g'}{g}\right)' &= (n-1)\frac{f''}{f} - (n-1)\left(\frac{f'}{f}\right)^2 \\ &= (n-1)\frac{f''}{f} - (n-1)\left(\frac{\Delta\rho}{n-1}\right)^2.\end{aligned}$$

Logo, 4.21 se escreve

$$\langle \nabla\rho, \nabla(\Delta\rho) \rangle_{\gamma(t)} = (n-1)\frac{f''}{f} - (n-1)\left(\frac{\Delta\rho}{n-1}\right)^2,$$

relação que substituída na fórmula de Bochner fornece finalmente

$$0 = Ric(\gamma', \gamma') + (n-1)\frac{f''}{f} + |Hess\rho|^2 - \frac{(\Delta\rho)^2}{n-1}.$$

Mas desde que $(Hess\rho)_{\gamma(t)}(\gamma', \gamma') = 0$ e $\gamma' \neq 0$, temos que $\dim[Ker(Hess\rho)] \geq 1$. Como $\Delta\rho = tr(Hess\rho)$, segue do lema anterior que $|Hess\rho|^2 - \frac{(\Delta\rho)^2}{n-1}$, donde segue 4.19. \square

Observação 4.23. Para $M = \mathbb{M}_k$, uma forma espacial de curvatura seccional constante k , denotemos por $\tilde{\rho}$, \tilde{f} e \tilde{A} os objetos correspondentes na notação acima. Segue de 4.11 e da definição de \tilde{f} que $\tilde{f}(t) = s_k(t)$. De $s_k'' + ks_k = 0$, segue que

$$Ric(\tilde{\gamma}', \tilde{\gamma}') + (n-1)\frac{\tilde{f}''}{\tilde{f}} = (n-1)k + (n-1)\frac{s_k''}{s_k} = 0.$$

Lema 4.24. (Sturm). Sejam $f, g : [0, a] \rightarrow \mathbb{R}$ funções suaves, tais que $f(0) = g(0) = 0$ e $f'(0) = g'(0) > 0$. Se $k \in \mathbb{R}$ é tal que $f''(t) + kf(t) \geq 0$ e $g''(t) + kg(t) = 0$, ou $f''(t) + kf(t) = 0$ e $g''(t) + kg(t) \leq 0$ para todo $t \in [0, a]$, então:

1. $g(t) > 0 \Rightarrow f(t) > 0$, isto é, o primeiro zero de f não ocorre antes do primeiro zero de g .

2. Onde g for positiva, temos $\frac{f}{g}$ não-decrescente e $f \geq g$.

Demonstração. As condições sobre f e g garantem a existência de $\epsilon > 0$ tal que $f, g \geq 0$ em $(0, \epsilon)$. Mostremos primeiro que se f e g forem positivas $(0, t_0)$ então $\frac{f}{g}$ é não-decrescente. Para tanto, defina $F(t) = \frac{f(t)}{g(t)}$ para $t \in (0, t_0)$. Então $F'(t) \geq 0$ se e só se $f'(t)g(t) - f(t)g'(t) \geq 0$. Basta agora observar que $(f'g - fg')(0) = 0$ e, em qualquer caso,

$$\begin{aligned} (f'g - fg')'(t) &= f''(t)g(t) - f(t)g''(t) \\ &\geq -kf(t)g(t) - f(t)(-kg(t)) = 0. \end{aligned}$$

Suponha agora que existe $t_0 \in (0, a]$, tal que $g > 0$ em $(0, t_0]$, $f > 0$ em $(0, t_0)$ e $f(t_0) = 0$. Como $F' \geq 0$ em $(0, t_0)$ e, pela regra de L'Hôpital,

$$\lim_{t \rightarrow 0^+} F(t) = \frac{f'(0)}{g'(0)} = 1,$$

temos $f(t) \geq g(t)$ em $(0, t_0)$, e daí em $[0, t_0]$. Em particular, $f(t_0) \geq g(t_0) > 0$, uma contradição. Isto termina a prova do item (a) e, por consequência, também a de (b). \square

O próximo resultado é conhecido como **Teorema de Comparação do Laplaciano**. Novamente aqui, convencionamos $\frac{\pi}{\sqrt{k}} = +\infty$ se $k \leq 0$.

Teorema 4.25. *Seja M^n uma variedade Riemanniana completa e orientada, $p \in M$ e $\gamma[0, a] \rightarrow M \setminus \text{Cut}(p)$ uma geodésica normalizada partindo de p . Dado $k \in \mathbb{R}$, escolha sobre \mathbb{M}_k um ponto arbitrário p_0 e uma geodésica normalizada $\tilde{\gamma} : [0, a] \rightarrow \mathbb{M}_k$, partindo de p_0 . Se $\text{Ric}_M \geq k$, então*

$$(\Delta\rho)(\gamma(t_0)) \leq (\Delta\tilde{\rho})(\tilde{\gamma}(t_0)), \quad (4.22)$$

para todo $t_0 < \min\{a, \frac{\pi}{\sqrt{k}}\}$. Ademais, há igualdade se e só se $K_M(\gamma'(t), X) = k$ para $0 \leq t \leq t_0$ e todo $X \in T_{\gamma(t)}M$ não colinear com $\gamma'(t)$.

Demonstração. Seja $v = \gamma'(0)$ e $f(t) = tA(t, v)^{\frac{1}{(n-1)}}$. A função correspondente em \mathbb{M}_k é, como vimos acima, $\tilde{f} = s_k$. Nas condições da proposição anterior, para obtermos a desigualdade do enunciado basta mostrar que

$$\frac{f'}{f} \leq \frac{\tilde{f}'}{\tilde{f}}. \quad (4.23)$$

Para tanto, note que

$$0 \geq Ric_M(\gamma', \gamma') + (n-1) \frac{f''}{f} \geq (n-1) \left(k + \frac{f''}{f} \right),$$

isto é, $f'' + kf \leq 0$. Ademais, $f(0) = 0$ e

$$f'(0) = \frac{d}{dt} (tA(t, v)^{\frac{1}{(n-1)}}) \Big|_{t=0} = A(0, v)^{\frac{1}{(n-1)}} = 1.$$

Para $\tilde{f} = s_k$ temos que $\tilde{f}'' + k\tilde{f} = 0$, $\tilde{f}(0) = 0$ e $\tilde{f}'(0) = 1$. Se $0 < t_0 < \min\{a, \frac{\pi}{\sqrt{k}}\}$, temos $f, \tilde{f} > 0$ em $(0, t_0]$. Portanto, pelo Lemma de Sturm, $F = \frac{\tilde{f}}{f}$ é não-decrescente, isto é, $F' \geq 0$ em $(0, t_0]$. Isto nos dá 4.23.

Se houver igualdade em $t = t_0$, é imediato do Lemma de Sturm que deve ser $f = \tilde{f}$ em $[0, t_0]$. Daí, pela proposição 4.22, para todo $t \in (0, t_0]$ a restrição de $(Hess\rho)_{\gamma(t)}$ ao complemento ortogonal de $\gamma'(t)$ em $T_{\gamma(t)}M$ deve ser um múltiplo da identidade. Portanto, os autovalores não nulos de $Hess\rho$ são iguais a

$$\frac{\Delta\rho(\gamma(t))}{n-1} = \frac{f'(t)}{f(t)} = \frac{\tilde{f}'(t)}{\tilde{f}(t)} = \frac{s'_k(t)}{s_k(t)}.$$

Segue daí que se $X \in T_{\gamma(t)}M$, com $\langle X, \gamma'(t) \rangle = 0$, então

$$\nabla_X \gamma' = \frac{s'_k}{s_k} X.$$

Afirmamos agora que é possível estender X ao longo de γ , de modo que $[X, \gamma'] = 0$. De fato, para isto ocorrer devemos ter $\nabla_{\gamma'} X = \frac{s'_k}{s_k} X$. Sendo e_1, \dots, e_n campos ortonormais paralelos ao longo de γ e $X(t) = \sum_i a_i(t) e_i(t)$, basta escolhermos as funções a_i tais que $a'_i = \frac{s'_k}{s_k} a_i$.

Por fim, para $|X| = 1$, segue da afirmação acima que

$$\begin{aligned} K_M(X, \gamma') &= -\langle R(X, \gamma')\gamma', X \rangle \\ &= -\langle \nabla_{\gamma'} \nabla_X \gamma' - \nabla_X \nabla_{\gamma'} \gamma' + \nabla_{[X, \gamma']} \gamma', X \rangle \\ &= -\langle \nabla_{\gamma'} \left(\frac{s'_k}{s_k} X \right), X \rangle \\ &= -\left(\frac{s'_k}{s_k} \right)^2 - \left(\frac{s'_k}{s_k} \right)' \langle X, X \rangle \\ &= -\frac{s''_k}{s_k} = k. \end{aligned}$$

□

4.6 O Lema de Omori-Yau

Se M^n é uma variedade Riemanniana fechada e $f : M \rightarrow \mathbb{R}$ é uma função suave, então existe $p \in M$ tal que f assume seu valor máximo (respectivamente mínimo) em p . Portanto, $\nabla f(p) = 0$ e $\Delta f(p) \leq 0$ (respectivamente $\Delta f(p) \geq 0$). Nesta seção provaremos um análogo deste resultado para funções suaves sobre variedades completas não necessariamente compactas, o Lema de Omori-Yau.

Seja M^n uma variedade Riemanniana completa, com conexão de Levi-Civita ∇ e tensor curvatura R ; denote ainda por Δ o laplaciano de M . Para $p \in M$ fixado, seja $\rho(x) = d(x, p)$ a função distância a partir de p .

Se $\gamma : [0, l] \rightarrow M$ é uma geodésica normalizada ligando p a x , seja

$$K_\gamma(x) = \min_{0 \leq k \leq l} \left\{ \frac{n-1}{l-k} - \frac{1}{(l-k)^2} \int_k^l (t-k)^2 Ric(\gamma'(t)) dt \right\}, \quad (4.24)$$

onde Ric denota a curvatura de Ricci de M . Afirmamos que $K_\gamma(x)$ está bem definido. De fato,

$$\begin{aligned} \frac{1}{(l-k)^2} \int_k^l (t-k)^2 Ric(\gamma'(t)) dt &\leq \frac{1}{(l-k)^2} \sup_{t \in [0, l]} Ric(\gamma'(t)) \int_k^l (t-k)^2 dt \\ &= \left(\frac{l-k}{3} \right) \sup_{t \in [0, l]} Ric(\gamma'(t)), \end{aligned}$$

de modo que

$$K_\gamma(x) \geq \min_{0 \leq k \leq l} \left\{ \frac{n-1}{l-k} - \left(\frac{l-k}{3} \right) \sup_{t \in [0, l]} Ric(\gamma'(t)) \right\}.$$

Observe que o mínimo acima existe. Basta ver a expressão entre chaves como uma função de k , digamos $g = g(k)$, que claramente é contínua em $[0, l)$ e satisfaz

$$\lim_{k \rightarrow l^-} g(k) = +\infty.$$

Caso $x \in M \setminus Cut(p)$, tome γ como sendo a única geodésica minimizante ligando p a x , e seja $K(x) = K_\gamma(x)$. Caso contrário, ponha

$$K(x) = \inf_{\gamma} K_\gamma(x),$$

onde o ínfimo é tomado sobre todas as geodésicas minimizantes γ ligando p a x .

Lema 4.26. Para todo $x \in M \setminus \text{Cut}(p)$, tem-se $\Delta\rho(x) \leq K(x)$.

Demonstração. Sejam $\gamma : [0, l] \rightarrow M$ a única geodésica minimizante ligando p a x , com comprimento $l = \rho(x)$, e J_1, \dots, J_{n-1} os únicos campos de Jacobi ao longo de γ , se anulando em $\gamma(0)$ e tais que $J_i(l) = e_i(l)$, onde $\{e_1, \dots, e_{n-1}, e_n = \gamma'\}$ é um referencial ortonormal e paralelo ao longo de γ . Como $J_i(0) = 0$ e $\langle J_i, \gamma' \rangle_x = 0$ segue da proposição 4.12 que

$$(\text{Hess}\rho)_x(J_i, J_i) = \langle J'_i, J_i \rangle_x,$$

e assim

$$\begin{aligned} (\Delta\rho)(x) &= \sum_{i=1}^n \langle \nabla_{e_i}(\nabla\rho), e_i \rangle_x \\ &= \sum_{i=1}^{n-1} \langle \nabla_{e_i}(\nabla\rho), e_i \rangle_x \\ &= \sum_{i=1}^{n-1} (\text{Hess}\rho)_x(e_i, e_i) \\ &= \sum_{i=1}^{n-1} (\text{Hess}\rho)_x(J_i, J_i) \\ &= \sum_{i=1}^{n-1} \langle J'_i, J_i \rangle_x. \end{aligned}$$

Por outro lado, a equação de Jacobi nos dá $\langle J''_i, J_i \rangle = -\langle R(\gamma', J_i)\gamma', J_i \rangle$, de modo que

$$\begin{aligned} I_l(J_i, J_i) &= \int_0^l \{ \langle J'_i, J'_i \rangle - \langle R(\gamma', J_i)\gamma', J_i \rangle \} dt \\ &= \int_0^l \{ \langle J'_i, J'_i \rangle + \langle J''_i, J_i \rangle \} dt \\ &= \int_0^l \langle J'_i, J_i \rangle' dt = \langle J'_i, J_i \rangle_x. \end{aligned}$$

Logo,

$$\Delta\rho(x) = \sum_{i=1}^{n-1} I_l(J_i, J_i).$$

Fixado $0 \leq k \leq l$, se $f : [0, l] \rightarrow \mathbb{R}$ é dada por

$$f(t) = \begin{cases} 0, & \text{se } 0 \leq t \leq k; \\ \frac{t-k}{l-k}, & \text{se } k \leq t \leq l. \end{cases},$$

então f é suave por partes tal que $f(0) = 0$ e $f(l) = 1$. Como $\langle J_i, \gamma' \rangle = 0$, $V_i = fe_i$ é um campo diferenciável por partes ao longo de γ com $\langle V_i, \gamma' \rangle = 0$, $J_i(0) = V_i(0) = 0$ e $J_i(l) = V_i(l) = e_i(l)$, segue do Lema do Índice que

$$\begin{aligned} \Delta\rho(x) &\leq \sum_{i=1}^{n-1} I_l(fe_i, fe_i) = \int_0^l \sum_{i=1}^{n-1} \{ \langle (fe_i)', (fe_i)' \rangle - \langle R(\gamma', fe_i)\gamma', fe_i \rangle \} dt \\ &= \int_0^l \left\{ \sum_{i=1}^{n-1} (f')^2 - f^2 Ric(\gamma'(t)) \right\} dt \\ &= \frac{n-1}{(l-k)^2} \int_k^l dt - \frac{1}{(l-k)^2} \int_k^l (t-k)^2 Ric(\gamma'(t)) dt \\ &= \frac{n-1}{l-k} - \frac{1}{(l-k)^2} \int_k^l (t-k)^2 Ric(\gamma'(t)) dt. \end{aligned}$$

Basta agora tomar o mínimo sobre todos os $0 \leq k \leq l$. □

Lema 4.27. *Se a curvatura de Ricci de M é limitada inferiormente, então $K(x)$ é limitada superiormente por uma constante que não depende de x , para todo $x \in M$.*

Demonstração. Podemos supor $Ric \geq \alpha$, com $\alpha < 0$ a ser escolhido posteriormente. Se $\gamma : [0, l] \rightarrow M$ é uma geodésica normalizada ligando p a x , então

$$\begin{aligned} K_\gamma(x) &\leq \min_{0 \leq k \leq l} \left\{ \frac{n-1}{l-k} - \frac{\alpha}{(l-k)^2} \int_k^l (t-k)^2 dt \right\} \\ &= \min_{0 \leq k \leq l} \left\{ \frac{n-1}{l-k} - \frac{\alpha(l-k)}{3} \right\}. \end{aligned} \tag{4.25}$$

Vamos estudar a função

$$f(y) = \frac{n-1}{l-y} - \frac{\alpha(l-y)}{3}, y \neq l, \alpha < 0.$$

Derivando, obtemos

$$f'(y) = \frac{n-1}{(l-y)^2} + \frac{\alpha}{3},$$

e um cálculo simples nos dá que $f'(y) = 0$ se e só se

$$y = y_1 = l - \sqrt{-\frac{3(n-1)}{\alpha}}$$

ou

$$y = y_2 = l + \sqrt{-\frac{3(n-1)}{\alpha}}.$$

Observe agora que

$$\begin{aligned}
f'(y) < 0 &\Leftrightarrow \frac{n-1}{(l-y)^2} < -\frac{\alpha}{3} \\
&\Leftrightarrow -\frac{3(n-1)}{\alpha} < (l-y)^2 \\
&\Leftrightarrow \sqrt{-\frac{3(n-1)}{\alpha}} < |l-y| \\
&\Leftrightarrow y \in (-\infty, y_1) \cup (y_2, +\infty),
\end{aligned}$$

e analogamente

$$f'(y) > 0 \Leftrightarrow y \in (y_1, y_2), y \neq l.$$

Assim, y_1 é um mínimo global para $f|_{(-\infty, l)}$, e tomando $|\alpha|$ suficientemente grande temos $0 \leq y_1 < l$. Por fim, como $\lim_{y \rightarrow l^-} f(y) = +\infty$ segue de 4.25 que

$$K_\gamma(x) \leq f(y_1) = \frac{n-1}{\sqrt{-\frac{3(n-1)}{\alpha}}} - \frac{\alpha}{3} \sqrt{-\frac{3(n-1)}{\alpha}},$$

o que conclui a demonstração. □

Lema 4.28. *Seja $\gamma : [0, l] \rightarrow M$ uma geodésica minimizante, tal que $\gamma(0) = q$ e $\gamma(l) \in M \setminus \text{Cut}(q)$. Então existe um aberto U contendo $\{\gamma\}$ tal que para todo $x \in U$ há em U no máximo uma geodésica minimizante ligando x a q .*

Demonstração. Suponha, sem perda de generalidade, γ normalizada. Por contradição, se nenhum tal U existir, então para todo $j \geq 1$ existe $x_j \in M$ tal que $\lim_{j \rightarrow +\infty} d_M(x_j, \{\gamma\}) = 0$ e x_j é ligado a q por ao menos duas geodésicas minimizantes distintas, digamos $\alpha_j, \beta_j : [0, t_j] \rightarrow M$ com $|\alpha'_j(0)| = |\beta'_j(0)| = 1$. Ademais, como para todo ponto de uma bola normal B_q centrada em q o raio geodésico a partir de q é a única geodésica minimizante que o liga a q , temos $x_j \in M \setminus B_q$ para todo $j \geq 1$.

Passando a uma subsequência, se necessário, podemos supor que existem $0 < t_0 \leq l$ e $v, w \in T_q M$, $|v| = |w| = 1$, tais que

$$x_j \rightarrow \gamma(t_0), \alpha'_j(0) \rightarrow v, \beta'_j(0) \rightarrow w.$$

Pela continuidade da função distância temos que $t_j \rightarrow t_0$, de modo que para $0 \leq t \leq t_0$ temos que $\gamma_v(t) = \exp_q(tv)$ e $\gamma_w(t) = \exp_q(tw)$ são geodésicas minimizantes ligando q a $\gamma(t_0)$. Há agora dois casos a considerar:

- $v \neq \gamma'(0)$ ou $w \neq \gamma'(0)$: suponha, sem perda de generalidade, $v \neq \gamma'(0)$. Então $\gamma(t_0)$ é ligado a q pelas geodésicas minimizantes distintas γ e γ_v . Portanto, pela proposição 4.2 existe $\tilde{t} \in (0, t_0]$ tal que $\gamma(\tilde{t})$ é o ponto mínimo de q ao longo de γ , contradizendo nossas hipóteses.
- $v = w = \gamma'(0)$: então

$$\lim_j \exp_q(t_j \alpha'_j(0)) = \exp_q(t_0 \gamma'(0)) = \lim_j \exp_q(t_j \beta'_j(0)).$$

Como γ é minimizante e $\gamma(l) \in M \setminus \text{Cut}(q)$, novamente pela proposição 4.2 temos que $\gamma(t_0)$ não é conjugado a q ao longo de γ , e portanto $t_0 \gamma'(0)$ não é um ponto crítico de \exp_q . Logo, \exp_q é injetiva numa vizinhança de $t_0 \gamma'(0)$, de sorte que, para j suficientemente grande, tem-se $t_j \alpha'_j(0) = t_j \beta'_j(0)$, uma contradição.

□

Teorema 4.29. *Seja M^n uma variedade Riemanniana completa e $f : M \rightarrow \mathbb{R}$ uma função de classe C^2 em M , limitada superiormente. Então, para todo $p \in M$, existe uma sequência $(p_k)_{k \geq 1}$ em M tal que*

$$\lim_{k \rightarrow +\infty} f(p_k) = \sup_M f, \quad (4.26)$$

$$|\nabla f(p_k)| = \frac{2(f(p_k) - f(p) + 1)\rho(p_k)}{k(\rho(p_k)^2 + 2) \log(\rho(p_k)^2 + 2)} \quad (4.27)$$

e

$$\begin{aligned} \Delta f(p_k) &\leq \frac{2(f(p_k) - f(p) + 1)(\rho(p_k)K(p_k) + 1)}{k(\rho(p_k)^2 + 2) \log(\rho(p_k)^2 + 2)} \\ &\quad + \frac{4(f(p_k) - f(p) + 1)\rho(p_k)^2}{k^2(\rho(p_k)^2 + 2)^2 [\log(\rho(p_k)^2 + 2)]^2}. \end{aligned} \quad (4.28)$$

Demonstração. Para k inteiro positivo, seja

$$g(x) = \frac{f(x) - f(p) + 1}{[\log(\rho(x)^2 + 2)]^{\frac{1}{k}}}.$$

Temos g contínua, e se $f(x) \leq \lambda$ para todo $x \in M$,

$$g(x) \leq \frac{\lambda - f(p) + 1}{[\log(\rho(x)^2 + 2)]^{\frac{1}{k}}},$$

de modo que

$$\lim_{\rho(x) \rightarrow +\infty} \sup g(x) \leq 0. \quad (4.29)$$

Afirmamos que g assume seu máximo em algum $p_k \in M$. De fato, desde que $g(p) > 0$, segue de (4.29) que existe $R > 0$ tal que $\rho(x) > R \Rightarrow g(x) < g(p)$. Como $\overline{B(p, R)}$ é limitado e fechado, e M é completa, o Teorema de Hopf e Rinow nos dá que $\overline{B(p, R)}$ é compacto. Por continuidade, g assume um máximo p_k em $\overline{B(p, R)}$, e portanto um máximo global. Em particular, $f(p_k) - f(p) + 1 > 0$.

Consideremos agora dois casos separadamente:

1º caso. $p_k \in M \setminus \text{Cut}(p)$: para $v \in T_x M$, desde que (omitindo x por clareza),

$$v(g) = \frac{v(f)}{[\log(\rho^2 + 2)]^{\frac{1}{k}}} - \frac{2(f - f(p) + 1)\rho v(\rho)}{k(\rho^2 + 2)[\log(\rho^2 + 2)]^{\frac{1}{k}+1}}, \quad (4.30)$$

obtemos em p_k

$$0 = \nabla g = \frac{\nabla f}{[\log(\rho^2 + 2)]^{\frac{1}{k}}} - \frac{2(f - f(p) + 1)\rho \nabla \rho}{k(\rho^2 + 2)[\log(\rho^2 + 2)]^{\frac{1}{k}+1}}, \quad (4.31)$$

e, desde que $|\nabla \rho| = 1$, obtemos a equação 4.27.

Para o laplaciano, a equação 4.30 nos dá

$$\begin{aligned} v(v(g)) &= \frac{v(v(f))}{[\log(\rho^2 + 2)]^{\frac{1}{k}}} - \frac{2\rho v(f)v(\rho)}{k(\rho^2 + 2)[\log(\rho^2 + 2)]^{\frac{1}{k}+1}} \\ &- \frac{2\{\rho v(f)v(\rho) + (f - f(p) + 1)[v(\rho)^2 + \rho v(v(\rho))]\}}{k(\rho^2 + 2)[\log(\rho^2 + 2)]^{\frac{1}{k}+1}} \\ &+ \frac{4(f - f(p) + 1)\rho^2 v(\rho)^2}{k(\rho^2 + 2)^2 [\log(\rho^2 + 2)]^{\frac{1}{k}+2}} \left(\frac{1}{k} + 1 + \log(\rho^2 + 2) \right). \end{aligned} \quad (4.32)$$

Portanto, em p_k ,

$$\begin{aligned} 0 \geq \Delta g &= \frac{\Delta f}{[\log(\rho^2 + 2)]^{\frac{1}{k}}} - \frac{4\rho \langle \nabla f, \nabla \rho \rangle}{k(\rho^2 + 2)[\log(\rho^2 + 2)]^{\frac{1}{k}+1}} \\ &- \frac{2(f - f(p) + 1)(1 + \rho \Delta \rho)}{k(\rho^2 + 2)[\log(\rho^2 + 2)]^{\frac{1}{k}+1}} \\ &+ \frac{4(f - f(p) + 1)\rho^2}{k(\rho^2 + 2)^2 [\log(\rho^2 + 2)]^{\frac{1}{k}+2}} \left(\frac{1}{k} + 1 + \log(\rho^2 + 2) \right). \end{aligned}$$

Lembrando que $|\nabla \rho| = 1$, segue da equação 4.31 que em p_k

$$\langle \nabla f, \nabla \rho \rangle = \frac{2(f - f(p) + 1)\rho}{k(\rho^2 + 2) \log(\rho^2 + 2)},$$

e substituindo essa relação no que fizemos acima, obtemos em p_k que

$$\begin{aligned}
\Delta f &\leq \frac{8(f-f(p)+1)\rho^2}{k^2(\rho^2+2)^2[\log(\rho^2+2)]^2} + \frac{2(f-f(p)+1)(1+\rho K)}{k(\rho^2+2)\log(\rho^2+2)} \\
&\quad - \frac{4(k+1)(f-f(p)+1)\rho^2}{k^2(\rho^2+2)^2[\log(\rho^2+2)]^2} - \frac{4(f-f(p)+1)\rho^2}{k(\rho^2+2)^2\log(\rho^2+2)} \\
&= \frac{2(f-f(p)+1)(1+\rho K)}{k(\rho^2+2)\log(\rho^2+2)} \\
&\quad + \frac{4(f-f(p)+1)\rho^2}{k^2(\rho^2+2)^2[\log(\rho^2+2)]^2} [2 - (k+1) - k\log(\rho^2+2)] \\
&\leq \frac{2(f-f(p)+1)(1+\rho K)}{k(\rho^2+2)\log(\rho^2+2)} + \frac{4(f-f(p)+1)\rho^2}{k^2(\rho^2+2)^2[\log(\rho^2+2)]^2},
\end{aligned}$$

que é justamente a desigualdade 4.28.

2º caso. $p_k \in \text{Cut}(p)$: então $p \in \text{Cut}(p_k)$. Se γ é uma geodésica minimizante ligando $p_k = \gamma(0)$ a p , tal que p é o ponto mínimo de p_k ao longo de γ , então $q \notin \text{Cut}(p_k)$ para todo $q \in \{\gamma\}$, $q \neq p, p_k$. Fixado um tal $q = \gamma(l)$, pelo lema 4.28, nós podemos tomar um aberto U contendo $\{\gamma|_{[0,l]}\}$, tal que para todo $x \in U$ há no máximo uma geodésica minimizante ligando q a x .

Denotando por $\bar{\rho}_q$ a função distância a partir de q na variedade U , tem-se $\bar{\rho}_q$ suave numa vizinhança de p_k , pois $p_k \neq q$ e $p_k \notin \text{Cut}(q)$. Por definição de distância, é claro que $\bar{\rho}_q(x) \geq \rho_q(x)$, para todo $x \in U$.

Afirmamos agora que a função $\bar{g} : U \rightarrow \mathbb{R}$ dada por

$$\bar{g}(x) = \frac{f(x) - f(p) + 1}{\{\log[(\bar{\rho}_q(x) + \rho(q))^2 + 2]\}^{\frac{1}{k}}}$$

também atinge seu máximo em p_k . De fato, segue de g atingir seu máximo em p_k que, para $x \in U$,

$$\begin{aligned}
\bar{g}(p_k) &= \frac{f(p_k) - f(p) + 1}{\{\log[(\bar{\rho}_q(p_k) + \rho(q))^2 + 2]\}^{\frac{1}{k}}} \\
&= \frac{f(p_k) - f(p) + 1}{[\log(\rho(p_k)^2 + 2)]^{\frac{1}{k}}} = g(p_k) \\
&\geq g(x) = \frac{f(x) - f(p) + 1}{[\log(\rho(x)^2 + 2)]^{\frac{1}{k}}} \\
&\geq \frac{f(x) - f(p) + 1}{\{\log[(\bar{\rho}_q(x) + \rho(q))^2 + 2]\}^{\frac{1}{k}}} = \bar{g}(x),
\end{aligned}$$

onde usamos na última desigualdade que

$$\bar{\rho}_q(x) + \rho(q) \geq \rho_q(x) + \rho(q) \geq \rho(x),$$

pela desigualdade triangular. Portanto, $\nabla \bar{g}(p_k) = 0$ e $\Delta \bar{g}(p_k) \leq 0$.

Observe que o que difere as expressões de g e \bar{g} é a troca de $\rho(x)$ por $\bar{\rho}_q(x) + \rho(q)$. Como $\rho(q)$ é constante, de modo análogo à expressão 4.30, segue que para $v \in T_x U$ e omitindo x por clareza, temos

$$\begin{aligned} v(\bar{g}) &= \frac{v(f)}{\{\log[(\bar{\rho}_q + \rho(q))^2 + 2]\}^{\frac{1}{k}}} \\ &- \frac{2(f - f(p) + 1)(\bar{\rho}_q + \rho(q))v(\bar{\rho}_q)}{k[(\bar{\rho}_q + \rho(q))^2 + 2]\{\log[(\bar{\rho}_q + \rho(q))^2 + 2]\}^{\frac{1}{k}+1}} \end{aligned}$$

Portanto, em p_k

$$\begin{aligned} 0 = \nabla(\bar{g}) &= \frac{\nabla f}{\{\log[(\bar{\rho}_q + \rho(q))^2 + 2]\}^{\frac{1}{k}}} \\ &- \frac{2(f - f(p) + 1)(\bar{\rho}_q + \rho(q))\nabla \bar{\rho}_q}{k[(\bar{\rho}_q + \rho(q))^2 + 2]\{\log[(\bar{\rho}_q + \rho(q))^2 + 2]\}^{\frac{1}{k}+1}}. \end{aligned}$$

Como $|\nabla \bar{\rho}_q| = 1$, obtemos

$$|\nabla f(p_k)| = \frac{2(f(p_k) - f(p) + 1)(\bar{\rho}_q(p_k) + \rho(q))}{k[(\bar{\rho}_q(p_k) + \rho(q))^2 + 2]\log[(\bar{\rho}_q(p_k) + \rho(q))^2 + 2]}.$$

Como $\bar{\rho}_q(p_k) + \rho(q) = \rho(p_k)$, obtemos

$$|\nabla f(p_k)| = \frac{2(f(p_k) - f(p) + 1)\rho(p_k)}{k(\rho(p_k)^2 + 2)\log(\rho(p_k)^2 + 2)},$$

que é justamente 4.27. De maneira semelhante obtemos 4.28.

Para provar 4.26 é suficiente provar que $\limsup f(p_k) = \sup_M f$. Se isto fosse falso, existiriam $x \in M$ e $\delta > 0$ tais que $f(x) > \limsup f(p_k) + \delta$. Então, para todo k suficientemente grande, teríamos $f(x) > f(p_k) + \delta/2$. Agora, desde que

$$\frac{f(x) - f(p) + 1}{[\log(\rho(x)^2 + 2)]^{\frac{1}{k}}} \longrightarrow f(x) - f(p) + 1, k \longrightarrow \infty,$$

tem-se

$$\frac{f(x) - f(p) + 1}{[\log(\rho(x)^2 + 2)]^{\frac{1}{k}}} > f(x) - f(p) + 1 - \delta/4$$

para todo k suficientemente grande. Por outro lado, como f é limitada superiormente, para todo k suficientemente grande tem-se

$$f(x) - f(p) + 1 > f(p_k) - f(p) + 1 + \delta/2 > \frac{f(p_k) - f(p) + 1}{[\log(\rho(p_k)^2 + 2)]^{\frac{1}{k}}} + \delta/4.$$

Portanto, novamente para todo k suficientemente grande, obtemos

$$\begin{aligned} g(x) &= \frac{f(x) - f(p) + 1}{[\log(\rho(x)^2 + 2)]^{\frac{1}{k}}} \\ &> f(x) - f(p) + 1 - \delta/4 \\ &> \frac{f(p_k) - f(p) + 1}{[\log(\rho(p_k)^2 + 2)]^{\frac{1}{k}}} = g(p_k), \end{aligned}$$

uma contradição. \square

Corolário 4.30. *Seja M^n uma variedade Riemanniana completa, com curvatura de Ricci limitada inferiormente, e $f : M \rightarrow \mathbb{R}$ uma função de classe C^2 limitada superiormente. Então existe uma sequência $(p_k)_{k \geq 1}$ de pontos de M tais que*

$$f(p_k) > \sup_M f - \frac{1}{k}, |\nabla f(p_k)| < \frac{1}{k}, \Delta f(p_k) < \frac{1}{k}.$$

Demonstração. Sendo $C_1 = \sup_M f$, segue de 4.27 que

$$\begin{aligned} |\nabla f(p_k)| &\leq \frac{2(C_1 - f(p) + 1)}{k} \cdot \frac{\rho(p_k)}{\rho(p_k)^2 + 2} \cdot \frac{1}{\log(\rho(p_k)^2 + 2)} \\ &\leq \frac{2(C_1 - f(p) + 1)}{k} \cdot \frac{1}{2\sqrt{2}} \cdot \frac{1}{\log 2}, \end{aligned}$$

e daí

$$\lim_{k \rightarrow +\infty} |\nabla f(p_k)| = 0. \quad (4.33)$$

Se f assume seu máximo em algum ponto $p \in M$, tomamos $p_k = p$ para todo k , e nada mais há a fazer. Senão, desde que (M, d) é um espaço métrico, a sequência $(p_k)_{k \geq 1}$, cuja existência é assegurada pelo teorema anterior, é tal que $\lim_{k \rightarrow +\infty} \rho(p_k) = +\infty$. Assim, como $Ric_M \gg -\infty$, segue do lema 4.27 que, para todo k suficientemente grande, $K(p_k) \leq C_2$ para alguma constante positiva C_2 que não depende de k . Portanto, segue de 4.28 que

$$\begin{aligned} \Delta f(p_k) &\leq \frac{2(C_1 - f(p) + 1)}{k} \left(\frac{C_2 \rho(p_k) + 1}{\rho(p_k)^2 + 2} \right) \frac{1}{\log(\rho(p_k)^2 + 2)} \\ &\quad + \frac{4(C_1 - f(p) + 1)}{k^2} \left(\frac{\rho(p_k)}{\rho(p_k)^2 + 2} \right)^2 \frac{1}{[\log(\rho(p_k)^2 + 2)]^2} \\ &\leq \frac{2(C_1 - f(p) + 1)C_3}{k \log 2} + \frac{C_1 - f(p) + 1}{2k^2 \log^2 2}, \end{aligned}$$

de modo que

$$\limsup_{k \rightarrow +\infty} \Delta f(p_k) \leq 0. \quad (4.34)$$

A conclusão do corolário segue agora de 4.26, 4.33 e 4.34, passando a uma subsequência, se necessário. \square

Corolário 4.31. (*Lema de Omori-Yau*). Seja M^n uma variedade Riemanniana completa com curvatura de Ricci limitada inferiormente e $f : M \rightarrow \mathbb{R}$ uma função de classe C^2 , limitada inferiormente. Então existe uma sequência $(p_k)_{k \geq 1}$ de pontos de M tais que

$$f(p_k) < \inf_M f + \frac{1}{k}, |\nabla f(p_k)| < \frac{1}{k}, \Delta f(p_k) > -\frac{1}{k}.$$

Demonstração. Aplique o corolário anterior à função $-f$. \square

Corolário 4.32. (*Akutagawa*). Seja M^n uma variedade Riemanniana completa, com curvatura de Ricci limitada inferiormente. Se $f : M \rightarrow \mathbb{R}$ é uma função não-negativa de classe C^2 , tal que $\Delta f \geq af^\beta$ para algum par de números reais $a > 0$ e $\beta > 1$, então $f \equiv 0$.

Demonstração. Seja $\phi : \mathbb{R}_+^* \rightarrow \mathbb{R}_+^*$ uma função suave a ser escolhida posteriormente, e $g = \phi \circ f$. Então $\nabla g = \phi'(f)\nabla f$ e

$$\begin{aligned} \Delta g &= \operatorname{div}(\phi'(f)\nabla f) = \phi'(f)\operatorname{div}(\nabla f) + \langle \nabla \phi'(f), \nabla f \rangle \\ &= \phi'(f)\Delta f + \phi''(f)\langle \nabla f, \nabla f \rangle \\ &= \phi'(f)\Delta f + \phi''(f)|\nabla f|^2 \\ &= \phi'(f)\Delta f + \frac{\phi''(f)}{\phi'(f)^2}|\nabla g|^2, \end{aligned}$$

de modo que

$$-\frac{\phi''(f)}{\phi'(f)^2}|\nabla g|^2 + \Delta g = \phi'(f)\Delta f.$$

Fazendo $\phi(t) = \frac{1}{(1+t)^\alpha}$, $\alpha > 0$, é simples concluir que

$$\phi'(t) = -\alpha\phi(t)^{\frac{\alpha+1}{\alpha}}, \frac{\phi''(f)}{\phi'(f)^2} = \left(\frac{\alpha+1}{\alpha}\right) \frac{1}{\phi(f)},$$

e daí, substituindo na equação acima, obtemos

$$\left(\frac{\alpha+1}{\alpha}\right)|\nabla g|^2 - \phi(f)\Delta g = \alpha\phi(f)^{\frac{2\alpha+1}{\alpha}}\Delta f \geq a\alpha \frac{f^\beta}{(1+f)^{2\alpha+1}}.$$

Se agora tomamos $\alpha = \frac{\beta-1}{2} > 0$, segue que

$$\left(\frac{\alpha+1}{\alpha}\right)|\nabla g|^2 - g\Delta g \geq a\alpha \left(\frac{f}{1+f}\right)^\beta. \quad (4.35)$$

Desde que g é C^2 e limitada inferiormente ($g \geq 0$), segue do corolário 4.31 que existe uma sequência $(p_k)_{k \geq 1}$ de pontos em M tal que

$$g(p_k) < \inf_M g + \frac{1}{k}, |\nabla g(p_k)| < \frac{1}{k}, \Delta g(p_k) > -\frac{1}{k}.$$

Substituindo isto em 4.35, obtemos

$$\frac{\alpha + 1}{\alpha k^2} + \frac{1}{k} \left(\inf_M g + \frac{1}{k} \right) \geq a\alpha \left(\frac{f(p_k)}{1 + f(p_k)} \right)^\beta. \quad (4.36)$$

Afirmamos que $f(p_k) \rightarrow \sup_M f$. De fato, suponha que exista $p \in M$ tal que $g(p) = \inf_M g$, ou seja, $\phi(f(p)) = \inf_M g$. Então $f(p) = \sup_M f$, caso contrário existiria $p_0 \in M$ com $f(p_0) > f(p)$ e então, como ϕ é estritamente decrescente, $g(p_0) = \phi(f(p_0)) < \phi(f(p)) = g(p) = \inf_M g$, um absurdo. Daí, $\phi(f(p_k)) = g(p_k) \rightarrow g(p) = \phi(f(p))$. Como ϕ^{-1} é contínua, temos $f(p_k) \rightarrow f(p) = \sup_M f$.

Suponha por outro lado que g não assuma seu ínfimo em M , isto é,

$$g(p) > \inf_M g, \forall p \in M.$$

Assim, dado $p \in M$ existe k_0 tal que $k > k_0 \Rightarrow g(p_k) < g(p)$, ou seja,

$$k > k_0 \Rightarrow \phi(f(p_k)) < \phi(f(p)) \Rightarrow f(p_k) > f(p).$$

Daí, $\lim_{k \rightarrow +\infty} f(p_k) = \sup_M f$.

Portanto, fazendo $k \rightarrow +\infty$ em 4.36, concluímos que $\sup_M f = 0$, e desde que $f \geq 0$, temos $f \equiv 0$. \square

Capítulo 5

Resultados Principais

No que segue, \overline{M}_c^{n+1} denota uma variedade de Lorentz completa de curvatura seccional constante c . O seguinte teorema e seus corolários são devidos a A. Caminha ([5]).

Teorema 5.1. *Seja $x : M^n \rightarrow \overline{M}_c^{n+1}$, $c \geq 0$, uma hipersuperfície tipo-espaço completa de curvatura média constante H . Se M tem curvatura escalar $R \geq c$, então:*

- (a) $R = c$ em M .
- (b) Se $c = 0$ e $H \neq 0$, então $S_j = 0$ para todo $2 \leq j \leq n$.
- (c) Se $c > 0$, então M é totalmente geodésica e fechada.

Demonstração. Pela Fórmula de Simons,

$$\begin{aligned} \frac{1}{2}\Delta|A|^2 &= |\nabla A|^2 + \text{tr}(AP_1)|A|^2 - S_1\text{tr}(A^2P_1) \\ &\quad + c[n\text{tr}(AP_1) - S_1\text{tr}(P_1)], \end{aligned} \quad (5.1)$$

e pela proposição 2.3,

$$\begin{aligned} \text{tr}(AP_1)|A|^2 - S_1\text{tr}(A^2P_1) &= -2S_2|A|^2 - S_1(-1)(S_1S_2 - 3S_3) \\ &= -2S_2|A|^2 + S_1^2S_2 - 3S_1S_3 \end{aligned} \quad (5.2)$$

e

$$\begin{aligned} n\text{tr}(AP_1) - S_1\text{tr}(P_1) &= -2nS_2 - S_1(-1)(n-1)S_1 \\ &= -2nS_2 + (n-1)S_1^2. \end{aligned} \quad (5.3)$$

Agora, aplicando a segunda desigualdade de Newton (proposição 2.2), temos

$$\frac{S_1 S_3}{\binom{n}{1} \binom{n}{3}} = \frac{S_1 S_3}{n \binom{n}{3}} = H_1 H_3 \leq H_2^2 = \frac{S_2^2}{\binom{n}{2}^2},$$

de modo que um simples cálculo nos dá

$$3S_1 S_3 \leq \frac{2(n-2)}{n-1} S_2^2. \quad (5.4)$$

Por outro lado, segue da primeira desigualdade de Newton que

$$\begin{aligned} (n-1)S_1^2 - 2nS_2 &= (n-1)n^2 \left(\frac{S_1^2}{n^2} - \frac{2S_2}{n(n-1)} \right) \\ &= (n-1)n^2 (H_1^2 - H_2) \geq 0. \end{aligned} \quad (5.5)$$

Vamos agora interpretar a condição sobre R em termos de $|A|^2$: de 2.3 nós temos $S_2 \leq 0$. Assim, segue de 2.2 que

$$|A|^2 - S_1^2 = -2S_2 \geq 0. \quad (5.6)$$

Substituindo 5.2, 5.3, 5.4 e 5.5 em 5.1, lembrando que $c \geq 0$ e que $S_1 = -nH = \text{constante}$, obtemos sucessivamente

$$\begin{aligned} \frac{1}{2} \Delta(|A|^2 - S_1^2) &= \frac{1}{2} \Delta|A|^2 \geq -2S_2|A|^2 + S_1^2 S_2 - \frac{2(n-2)}{n-1} S_2^2 \\ &= -2S_2 \left(|A|^2 - \frac{S_1^2}{2} + \left(\frac{n-2}{n-1} \right) \left(\frac{S_1^2 - |A|^2}{2} \right) \right) \\ &= -2S_2 \left(\frac{|A|^2}{2} + \left(\frac{|A|^2 - S_1^2}{2} \right) - \left(\frac{n-2}{n-1} \right) \left(\frac{|A|^2 - S_1^2}{2} \right) \right) \\ &= -2S_2 \left(\frac{|A|^2}{2} + \frac{|A|^2 - S_1^2}{2(n-1)} \right) \\ &= -2S_2 \left(\frac{n|A|^2 - S_1^2}{2(n-1)} \right) \\ &= (|A|^2 - S_1^2) \left(\frac{n|A|^2 - S_1^2}{2(n-1)} \right) \\ &= \frac{n}{2(n-1)} (|A|^2 - S_1^2) \left(|A|^2 - \frac{S_1^2}{n} \right) \\ &\geq \frac{n}{2(n-1)} (|A|^2 - S_1^2)^2. \end{aligned} \quad (5.7)$$

Nosso propósito é aplicar o corolário 4.32 à função $|A|^2 - S_1^2$ em 5.7. Para isto, precisamos saber se a curvatura de Ricci de M é limitada inferiormente. Tome $p \in M$, um vetor unitário $v \in T_p M$ e uma base ortonormal

$\{e_1, \dots, e_{n-1}, e_n = v\}$ de T_pM . Pela Equação de Gauss

$$\begin{aligned}
(n-1)Ric_p(v) &= \sum_{i < n} R(e_i, e_n, e_n, e_i) \\
&= \sum_{i < n} (c + \langle A(e_i, e_i), A(e_n, e_n) \rangle - \|A(e_i, e_n)\|^2) \\
&= (n-1)c \\
&+ \sum_{i < n} (-\langle A(e_i, e_i), N \rangle \langle N, A(e_n, e_n) \rangle + \langle A(e_i, e_n), N \rangle^2) \\
&= (n-1)c + \sum_{i < n} (-\langle A_p e_i, e_i \rangle \langle A_p e_n, e_n \rangle + \langle A_p e_i, e_n \rangle^2) \\
&= (n-1)c - (S_1 - \langle A_p e_n, e_n \rangle) \langle A_p e_n, e_n \rangle + \sum_{i < n} \langle A_p e_i, e_n \rangle^2 \\
&\geq (n-1)c + \langle A_p e_n, e_n \rangle^2 - S_1 \langle A_p e_n, e_n \rangle \\
&= (n-1)c + \left(\langle A_p e_n, e_n \rangle - \frac{1}{2} S_1 \right)^2 - \frac{1}{4} S_1^2 \\
&\geq (n-1)c - \frac{S_1^2}{4}. \tag{5.8}
\end{aligned}$$

Assim, aplicando o corolário 4.32 com $\beta = 2$, nós temos $|A|^2 = S_1^2$ em M . Por 2.2, isto é o mesmo que $S_2 = 0$, ou, por 2.3, $R = c$ em M , o que nos dá o item (a).

Como em 5.7 temos agora a igualdade, segue que $\nabla A = 0$ e de 5.4 que $H_1 H_3 = H_2^2 = 0$. Como usamos que

$$\begin{aligned}
c[ntr(AP_1) - S_1 tr(P_1)] &= c[(n-1)S_1^2 - 2nS_2] \\
&= c(n-1)n^2(H_1^2 - H_2) \geq 0,
\end{aligned}$$

segue que $cH_1^2 = cH_2 = 0$ em M . Se $c = 0$ e $H_1 = H \neq 0$ então $H_3 = 0$, e como $H_2 = 0$, segue do item (c) da proposição 2.2 que $S_j = 0$ em M , para todo $2 \leq j \leq n$, que é justamente (b).

Se $c > 0$ então $H_1^2 = H_2 = 0$ em M , ou seja, $S_1^2 = S_2 = 0$. De $2S_2 + |A|^2 = S_1^2$ segue que $A = 0$, isto é, M é totalmente geodésica. Mais ainda, 5.8 nos dá

$$Ric_p(v) \geq c - \frac{S_1^2}{4(n-1)} = c > 0,$$

para todo $p \in M$ e todo $v \in T_pM$, $|v| = 1$. Segue então do Teorema de Bonnet-Myers que M é fechada (compacta sem bordo), com $diam(M) \leq \pi \sqrt{\frac{1}{c}}$, o que conclui a demonstração do teorema. \square

Corolário 5.2. *Seja $x : M^n \rightarrow \mathbb{S}_1^{n+1}$ uma hipersuperfície tipo-espaço completa de curvatura média constante H no espaço de De Sitter. Se M tem curvatura escalar $R \geq 1$, então*

$$x(M) = \{p \in \mathbb{S}_1^{n+1}; \langle p, w \rangle = 0\},$$

para algum $w \in \mathbb{L}^{n+2}$ tal que $\langle w, w \rangle = -1$.

Demonstração. Em [3] e [13] os autores caracterizaram hipersuperfícies tipo-espaço fechadas CMC de \mathbb{S}_1^{n+1} como sendo totalmente umbílicas. Mais precisamente, tais hipersuperfícies são dadas por

$$M_{\tau, w} = \{x \in \mathbb{S}_1^{n+1}; \langle x, w \rangle = \tau\},$$

para algum $\tau \in \mathbb{R}$ e algum $w \in \mathbb{L}^{n+2}$ tal que $\langle w, w \rangle = -1$. Pelo item (c) do teorema anterior, M é fechada e totalmente geodésica, de modo que $A \equiv 0$.

Determinemos o operador de Weingarten A com respeito a $M_{\tau, w}$. A aplicação diferenciável $f : \mathbb{S}_1^{n+1} \rightarrow \mathbb{R}$ dada por $f(x) = \langle x, w \rangle$ é tal que $f^{-1}(\tau) = M_{\tau, w}$. Um cálculo direto nos dá que $\nabla f(x) = w^T$, onde w^T é a componente tangencial de w . Em particular, se $x \in M_{\tau, w}$ então, para todo $v \in T_x M_{\tau, w}$,

$$df_x(v) = \langle w^T, v \rangle = \langle w, v \rangle = \langle w - \tau x, v \rangle,$$

pois $v \in T_x(\mathbb{S}_1^{n+1}) = \{u \in \mathbb{L}^{n+2}; \langle u, x \rangle = 0\}$. Daí, como $\langle w - \tau x, x \rangle = 0$ se $x \in M_{\tau, w}$, temos $\nabla f(x) = w - \tau x$, para todo $x \in M_{\tau, w}$, e portanto,

$$\begin{aligned} N(x) &= \frac{w - \tau x}{\sqrt{|\langle w - \tau x, w - \tau x \rangle|}} \\ &= \frac{w - \tau x}{\sqrt{\tau^2 + 1}} \end{aligned}$$

é um campo normal unitário para $M_{\tau, w}$. Sendo assim, o operador de Weingarten é dado por

$$\begin{aligned} A(v) &= -\bar{\nabla}_v N = -\bar{\nabla}_v \left(\frac{w - \tau x}{\sqrt{\tau^2 + 1}} \right) \\ &= -\frac{1}{\sqrt{\tau^2 + 1}} (\bar{\nabla}_v w - \tau \bar{\nabla}_v x) \\ &= \frac{\tau}{\sqrt{\tau^2 + 1}} \bar{\nabla}_v x \\ &= \frac{\tau}{\sqrt{\tau^2 + 1}} v, \end{aligned}$$

onde $\bar{\nabla}$ é a conexão de Levi-Civita de \mathbb{S}_1^{n+1} .

Portanto, como sabemos que $A \equiv 0$, temos que $\tau = 0$, e o resultado segue-se. \square

Corolário 5.3. *Seja $x : M^n \rightarrow \mathbb{L}^{n+1}$ uma hipersuperfície tipo-espaço completa de curvatura média constante $H > 0$. Se a curvatura escalar R de M é não-negativa, então $x(M)$ é um cilindro sobre uma curva plana γ . Além disso, a menos de isometrias de \mathbb{L}^{n+1} , temos*

$$\gamma(x_1, \dots, x_n) = (x_1, 0, \dots, 0, g(x_1)),$$

onde

$$g(x_1) = \frac{\sqrt{|c|}}{nH} - \sqrt{\left(x_1 - \frac{\sqrt{c^2 - 1}}{nH}\right)^2 + \frac{1}{n^2H^2}}$$

e $c \in \mathbb{R}$ é arbitrário e tal que $|c| \geq 1$.

Demonstração. Note que $S_1 = -nH \neq 0$, e segue-se então do item (b) do teorema 5.1 que $S_2 = \dots = S_n = 0$. Logo, se $\lambda_1, \dots, \lambda_n$ são os autovalores do operador de Weingarten A associados à base ortonormal $\{e_i\}_{i=1}^n$, apenas um λ_i , $i = 1, \dots, n$, é não-nulo, digamos $\lambda_1 \neq 0$. Assim, se N é o campo normal unitário e tipo-tempo que dá a orientação de M , segue que $\lambda_i = \langle Ae_i, e_i \rangle = \langle \alpha(e_i, e_i), N \rangle$. Isto nos dá que $\alpha(e_1, e_1) \neq 0$ e $\alpha(e_j, e_j) = 0$ para $j = 2, \dots, n$. Portanto, $\{e_2, \dots, e_n\}$ é uma base para o subespaço de nulidade relativa

$$\Delta(x) = \{X \in T_x M : \alpha(X, Y) = 0, \forall Y \in T_x M\},$$

para todo $x \in M$. Ou seja, a nulidade relativa ν de M é identicamente $n - 1$. Daí, pelo teorema 1.15 (de Ferus), a distribuição de nulidade relativa é suave e integrável, e as folhas são completas e totalmente geodésicas em M^n e \mathbb{L}^{n+1} . Segue então do argumento da prova do teorema 1.17 (ver capítulo 5 de [7]), que M é um cilindro sobre uma curva plana.

Por outro lado, em [3] mostra-se que toda hipersuperfície tipo-espaço completa M^n de \mathbb{L}^{n+1} é o gráfico

$$(x_1, \dots, x_n) \mapsto (x_1, \dots, x_n, f(x_1, \dots, x_n))$$

de alguma função $f : \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}$ com norma do gradiente $|\nabla f| < 1$. Mais ainda, mostra-se também em [3] que a curvatura média H de M é dada por

$$nH = -\operatorname{div} \left(\frac{\nabla f}{\sqrt{1 - |\nabla f|^2}} \right).$$

Daí, a menos de isometrias de \mathbb{L}^{n+1} nós podemos assumir que M é o gráfico de $f(x_1, \dots, x_n) = g(x_1)$. Assim, $\nabla f = (g', 0, \dots, 0)$, de modo que segue facilmente da equação acima que

$$nH = -\frac{g''}{[1 - (g')^2]^{\frac{3}{2}}}.$$

Multiplicando ambos os membros da equação acima por g' , obtemos a EDO

$$nHg' + \frac{g'g''}{[1 - (g')^2]^{\frac{3}{2}}} = 0.$$

Integrando de 0 a x_1 e assumindo sem perda de generalidade que $g(0) = 0$, nós temos

$$\begin{aligned} \int_0^{x_1} \left(nHg' + \frac{g'g''}{[1 - (g')^2]^{\frac{3}{2}}} \right) dx_1 &= \left(nHg + \frac{1}{\sqrt{1 - (g')^2}} \right) \Big|_0^{x_1} \\ &= nHg(x_1) + \frac{1}{\sqrt{1 - g'(x_1)^2}} - \frac{1}{\sqrt{1 - g'(0)^2}} \\ &= 0, \end{aligned}$$

ou seja,

$$nHg + \frac{1}{\sqrt{1 - (g')^2}} = c,$$

onde $c = 1/\sqrt{1 - g'(0)^2}$ é tal que $|c| \geq 1$. Agora é só checar que

$$g(x_1) = \sqrt{\alpha^2 + \beta^2} - \sqrt{(x_1 - \alpha)^2 + \beta^2}$$

é a solução da EDO acima, onde $\alpha = \sqrt{c^2 - 1}/(nH)$ e $\beta = 1/(nH)$.

□

Referências Bibliográficas

- [1] Akutagawa, K., *On spacelike hypersurfaces with constant mean curvature in the De Sitter space*, Math. Z. 196 (1987), 13-19.
- [2] Aledo, J., *Hipersuperficies espaciales completas de curvatura media constante en el espacio de De Sitter*, Tesina de Licenciatura, Universidad de Murcia, 1998.
- [3] Barbosa, J. L. M. e Olikier, V., *Spacelike hypersurfaces with constant mean curvature in Lorentz spaces*, Matem. Contemp. 4 (1993) 27-44.
- [4] Brasil Jr, A., Colares, A. G. e Palmas, O., *Complete spacelike hypersurfaces with constant mean curvature in the De Sitter space: a gap theorem*, Illinois J. Math. 47 (2003) 847-866.
- [5] Caminha, A., *A rigidity theorem for complete CMC hypersurfaces in Lorentz manifolds*, Elsevier, Differential Geometry and its applications. (2006) 651-659.
- [6] Cheng, S. Y. e Yau, S. T., *Hypersurfaces of constant scalar curvature*, Math. Ann. 225 (1977), 195-204.
- [7] Dajczer, M., *Submanifolds and Isometric Immersions*, Publish or Perish, Houston, 1990.
- [8] do Carmo, M. P., *Riemannian Geometry*, Birkähuser, Boston, 1992.
- [9] Evans, L. e Gariepy, R., *Measure theory and fine properties of functions*, CRC Press, Boca Raton, 1992.
- [10] Goddard, A. J., *Some remarks on the existence of spacelike hipersurfaces of constant mean curvature*, Math. Proc. Cambridge Philos. Soc. 82 (1977) 489-495.

- [11] Hardy, G., Littlewood, J. E. e Pólya, G., *Inequalities*, Cambridge Mathematical Library, Cambridge, 1989.
- [12] Lee, John M., *Introduction to Smooth Manifolds*, Springer, 2003.
- [13] Montiel, S., *An integral inequality for compact spacelike hypersurfaces in the De Sitter space and applications to the case of constant mean curvature*, Indiana Univ. Math. J. 37 (1988) 909-917.
- [14] O'Neill, B., *Semi-Riemannian Geometry, with applications to Relativity*, Academic Press, 1983.